





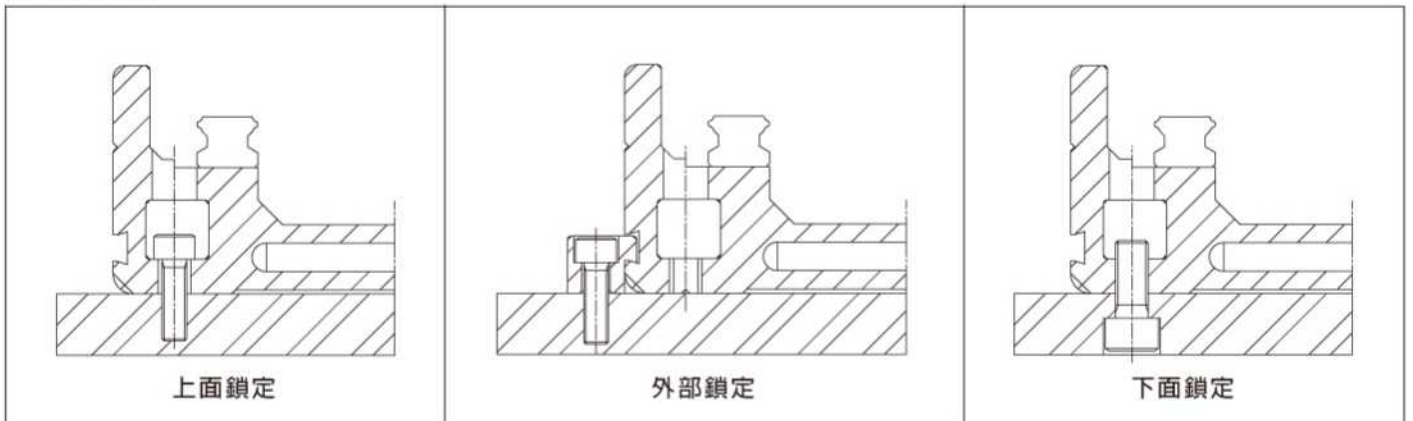
ROBOTS

模組滑台

產品特性應用

- 鋁合金底座重量輕、鋼性佳、高速度、高精度、推力大
- 模組化安裝方便維護容易，可結合多軸使用
- 多樣化選擇可依需求做客製化單軸，或特殊件及多軸組合設計製造
- 產品適用性廣用於自動點塗膠機、鎖螺絲機、PCB切割機、PCB鑽孔機、自動送料、自動上下料裝置、自動點焊機、自動電焊機、植毛機、插件機、自動噴漆設備，及電子元件生產設備

安裝方式



AT88	BSD	F1605	ME	040	LSB	500	OS3	KAO	1
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
1. 系列序號 AT88 AT68			5. 電機規格 010=伺服100W 040=伺服400W 075=伺服750W			傳動型式圖示 螺桿式 			
2. 傳動方式 BSD=螺桿傳動 TSD=皮帶傳動			6. 滑座型式 SB=單短滑座 2SB=雙短滑座 LSB=單長滑座 CB=客制滑座			皮帶式 			
3. 傳動規格 螺桿式 F=轉造螺桿 G=研磨螺桿 螺桿外徑=φ15, φ20 導程=5mm, 10mm, 20mm, 40mm 皮帶式 導程=120mm/每轉			7. 滑台行程 行程每50mm為單位 AT68下鎖式須註記T (螺紋孔型)						
4. 傳動型式 螺桿式 ME=馬達外露直接傳動 MI=馬達內藏直接傳動 (200W/400W電機) ST=滑台出軸心 ML=馬達左側間接傳動 MR=馬達背面間接傳動 MD=馬達右側間接傳動 皮帶式 AL=左側軸無鍵槽 AR=右側軸無鍵槽 AT=兩側軸無鍵槽 AKL=左側軸有鍵槽 AKR=右側軸有鍵槽 鍵槽寬公差按照標準DIN 6885/1為JS9			8. 極限開關 OS=光電開關 (Omron SX674) PS=一般近接開關 BOS=內置光電開關 (Omron SX674) BPS=內置一般近接開關 極限開關數量註記後面						
			9. 追加配件 KAO=滑台外部固定塊 MG=馬達中座 無則不需註記						
			10. 說明 1=有詳細圖面說明 無則不需註記						

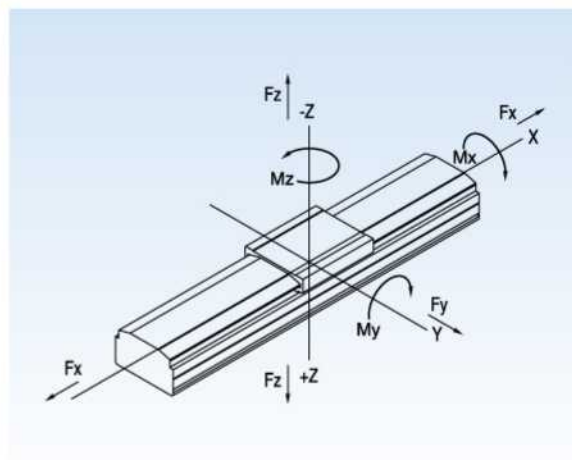


AT-58 ROBOTS

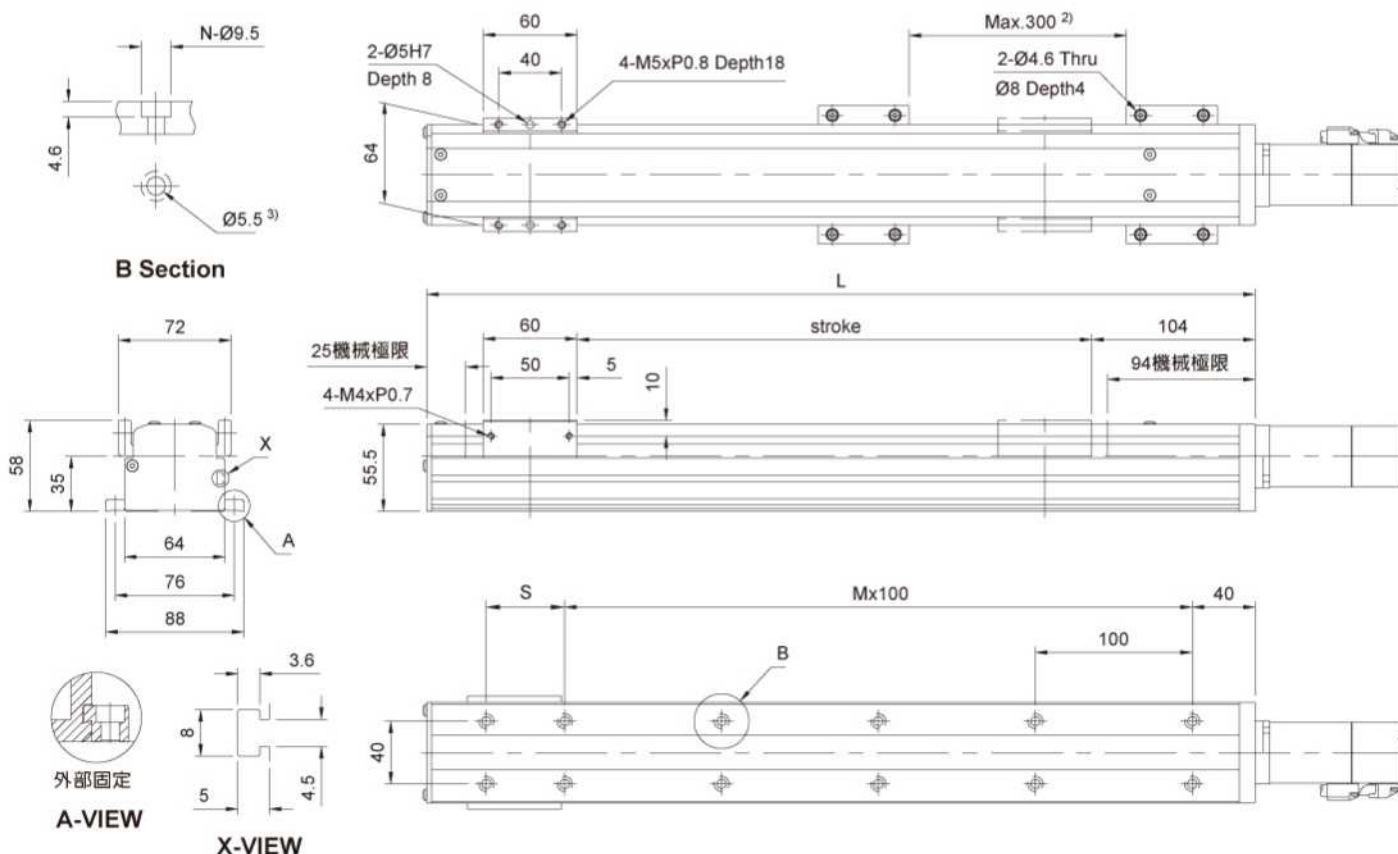
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	100		
重複精度	±0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	300		
Fz (N)	590		
Mx (N/m)	48		
My (N/m)	22		
Mz (N/m)	22		



● ME-SB 尺寸圖



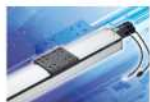
STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	
M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	
S	80	100	80	100	80	100	80	100	80	100	80	100	80	100	80	100	80	100	80	100	80	
馬達回轉速度 rpm	3000																					

3

1) 行程超過650mm依據滑座移動距離不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

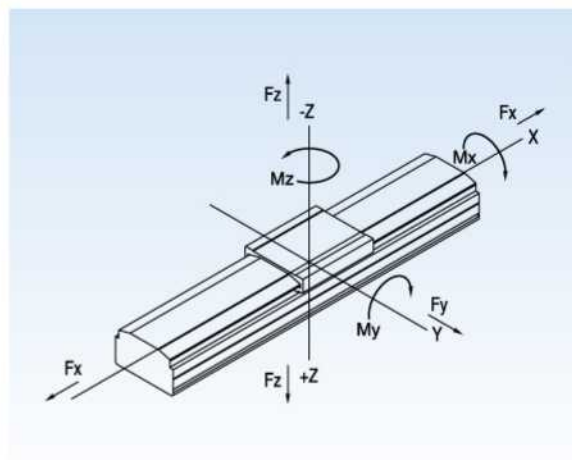


AT-58 ROBOTS

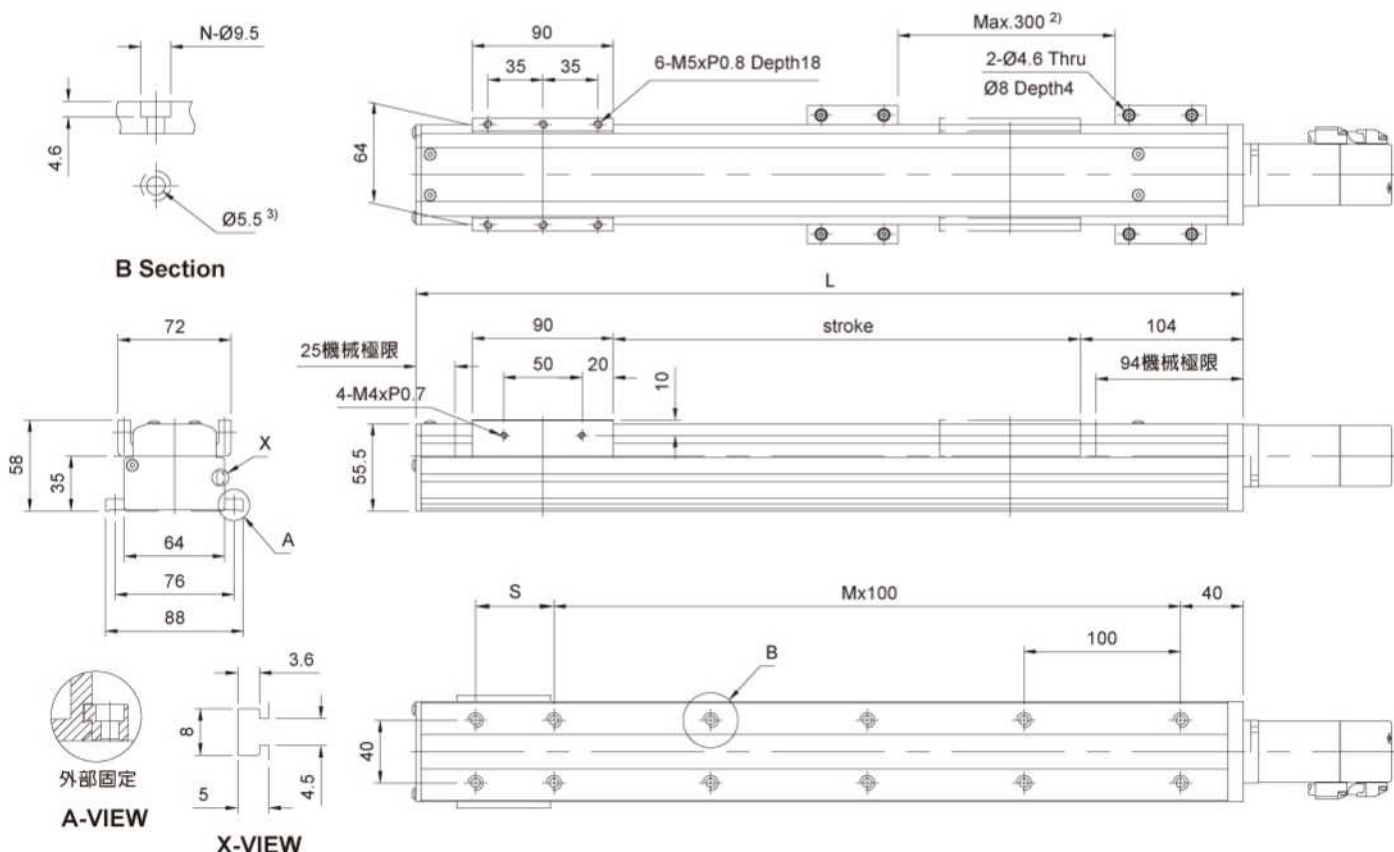
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	100		
重複精度	±0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	480		
Fz (N)	920		
Mx (N/m)	82		
My (N/m)	52		
Mz (N/m)	52		



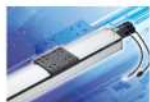
ME-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	
M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	
N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	
S	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	
馬達回轉速度 rpm	3000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動距離不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

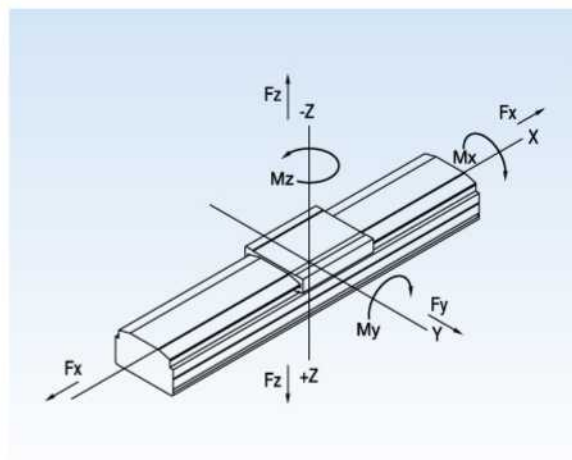


AT-58 ROBOTS

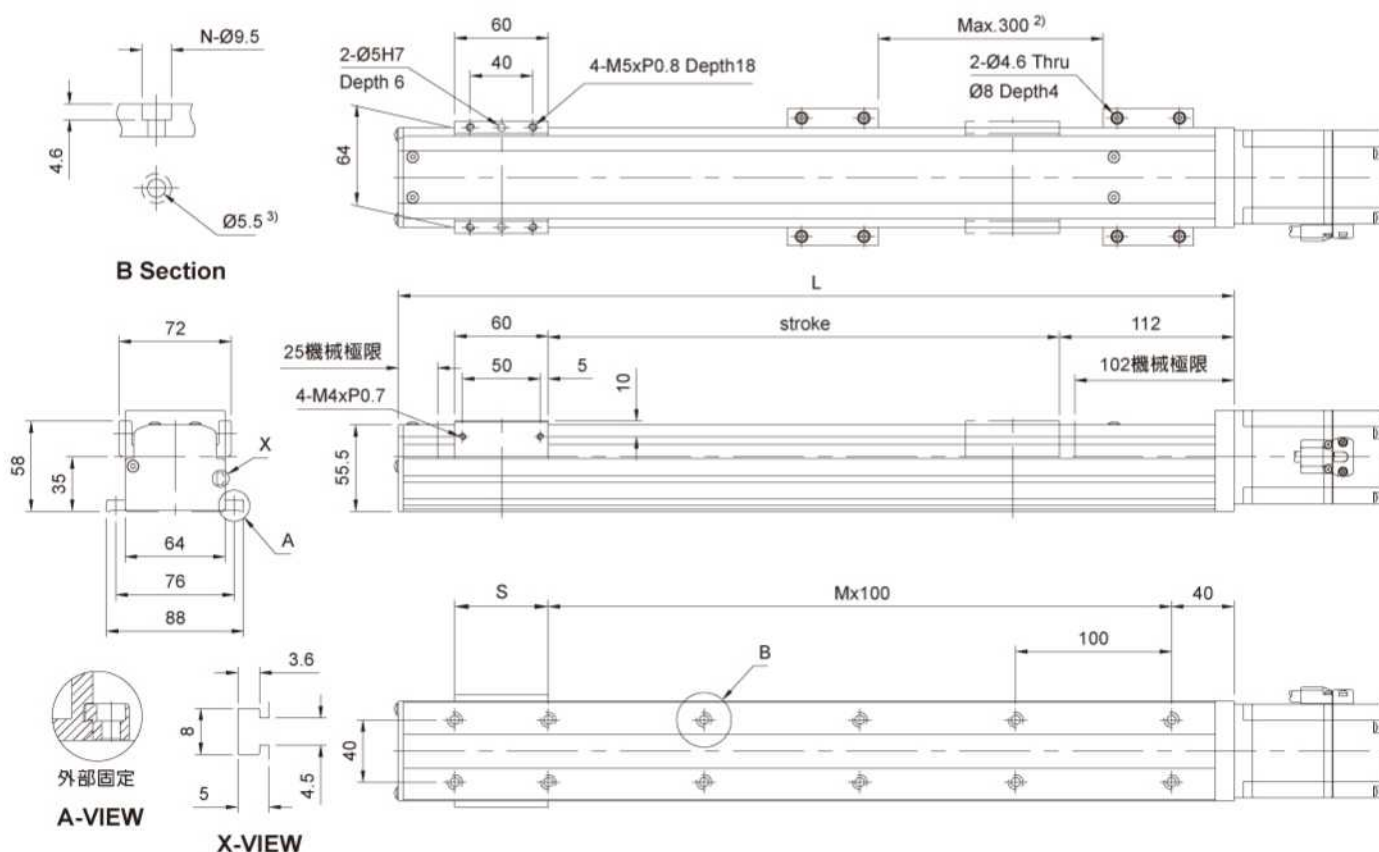
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	300		
Fz (N)	590		
Mx (N/m)	48		
My (N/m)	22		
Mz (N/m)	22		



ME-SB 尺寸圖

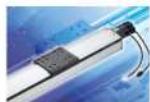


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	258	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	
N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	
S	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	
馬達回轉速度 rpm	3000																					
	2000																					
	1000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

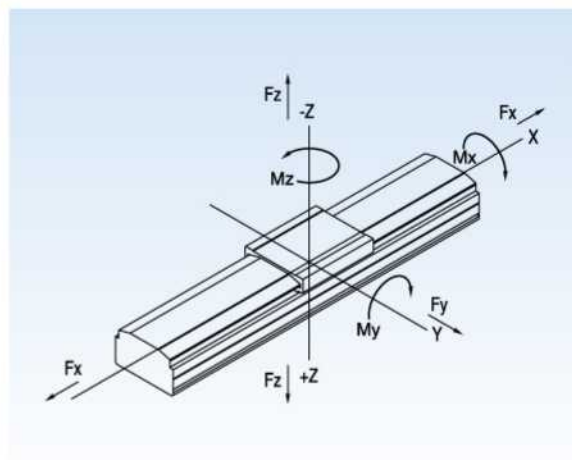


AT-58 ROBOTS

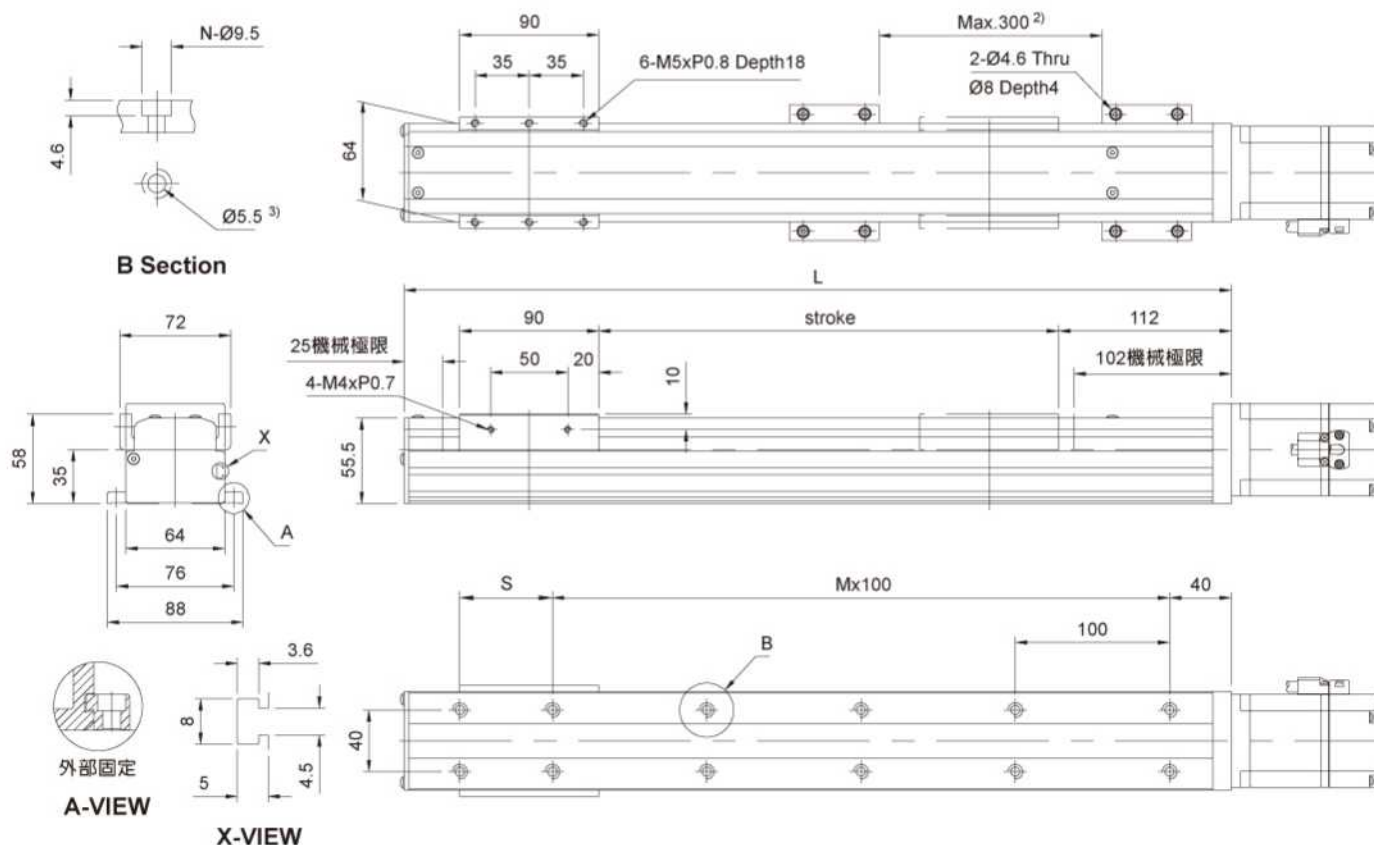
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	480		
Fz (N)	920		
Mx (N/m)	82		
My (N/m)	52		
Mz (N/m)	52		



● ME-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
L	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288
M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11
N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
S	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100
馬達回轉速度 rpm	3000																				
	2000																				
	1000																				

1) 行程超過650mm依據滑座移動距離不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

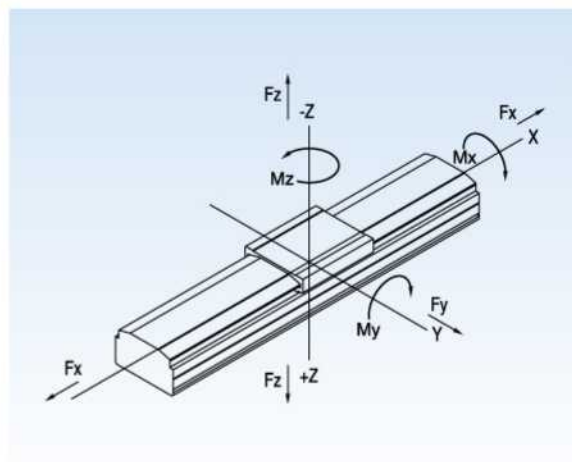


AT-58 ROBOTS

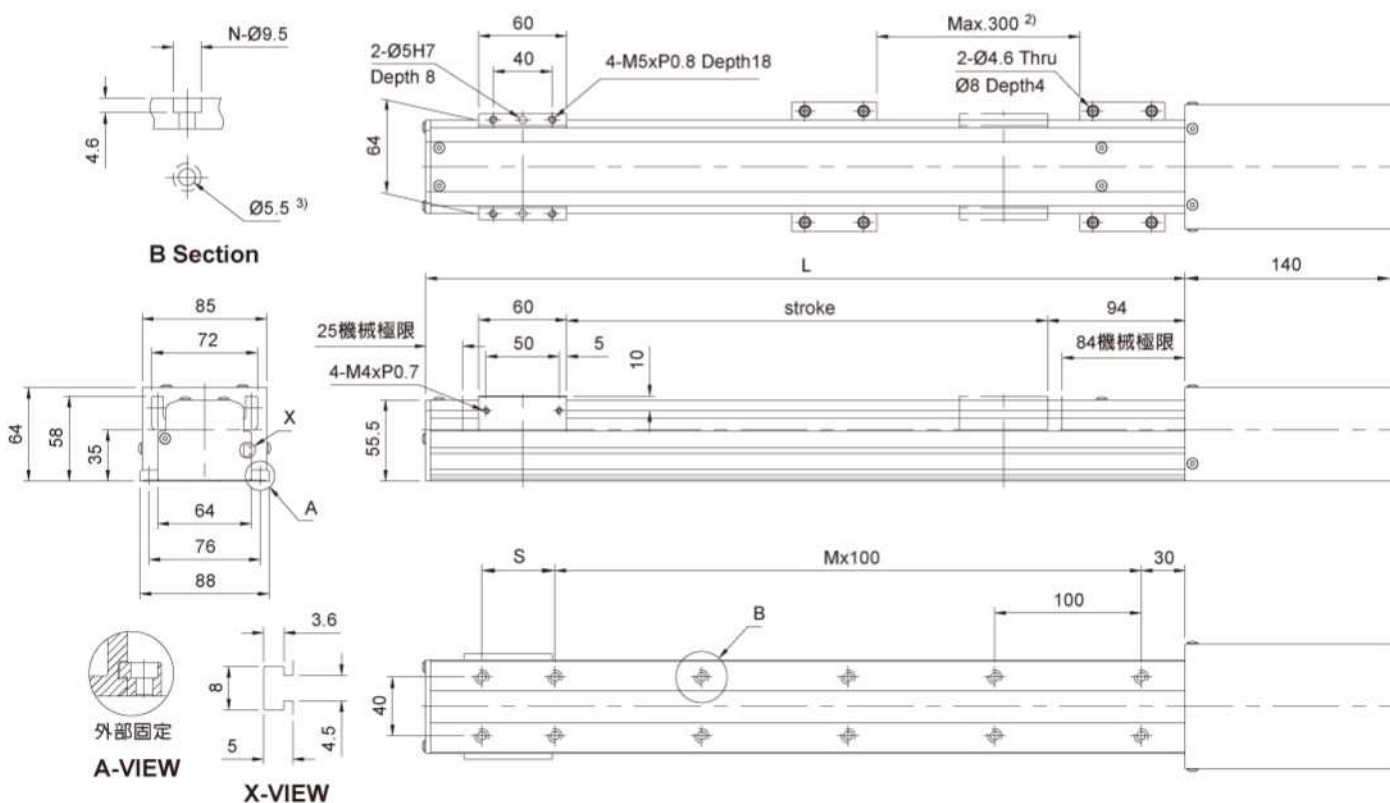
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	100		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	300		
Fz (N)	590		
Mx (N/m)	48		
My (N/m)	22		
Mz (N/m)	22		



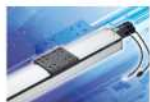
● MI-SB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	
M	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	
N	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	
S	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	
馬達回轉速度 rpm	3000																					
	2000																					
	1000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
 3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

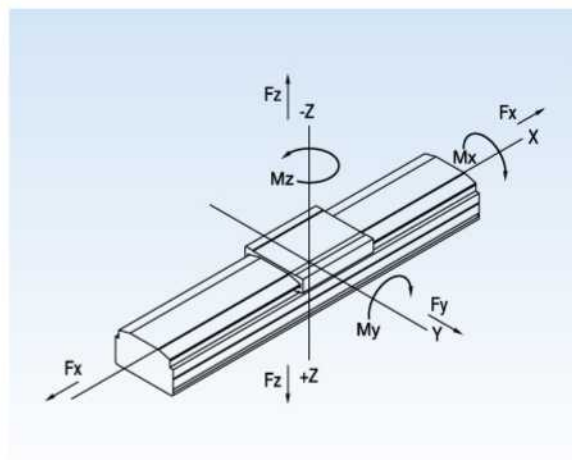


AT-58 ROBOTS

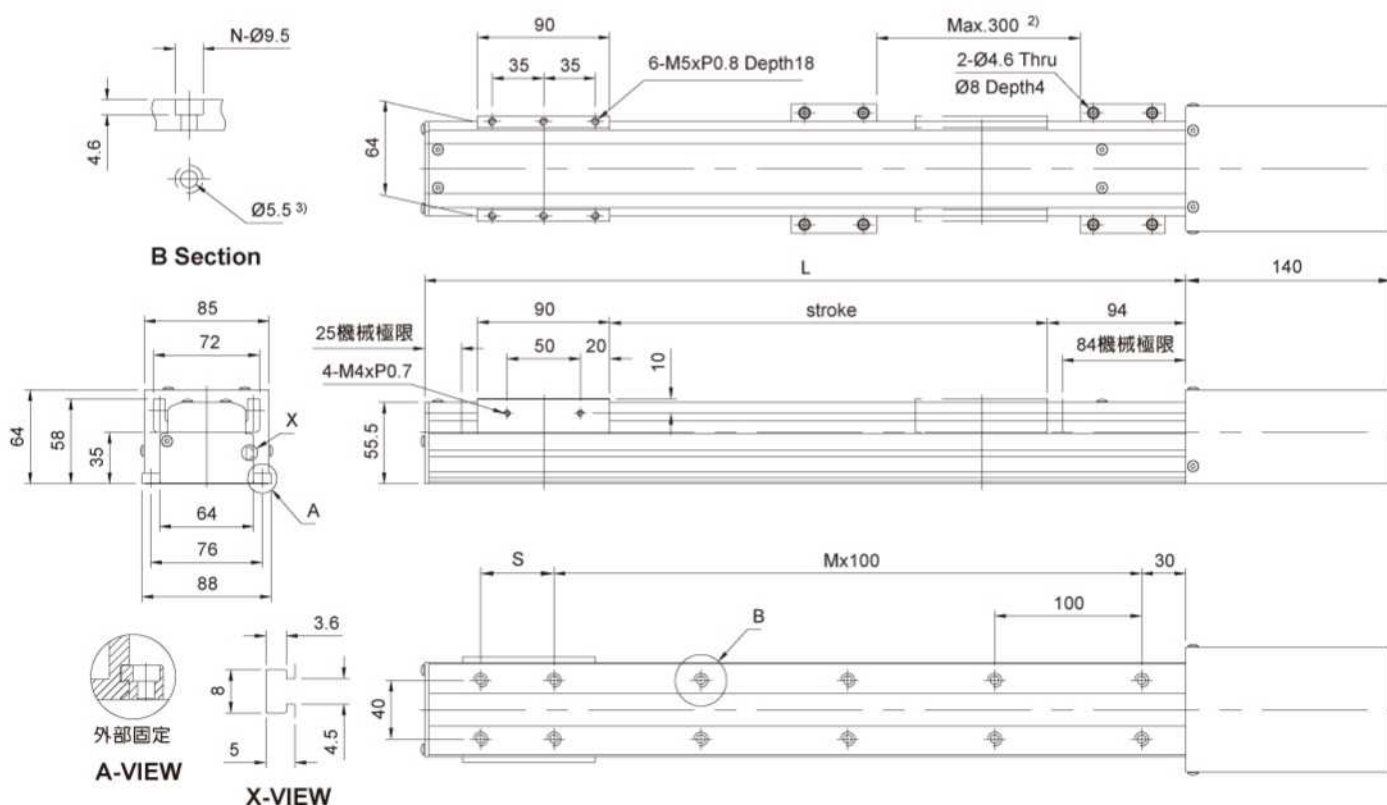
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	100		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	480		
Fz (N)	920		
Mx (N/m)	82		
My (N/m)	52		
Mz (N/m)	52		



● MI-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
L	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
S	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100
馬達轉速 (rpm)	3000																				
	2000																				
	1000																				

1) 行程超過650mm依據滑座移動距離不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

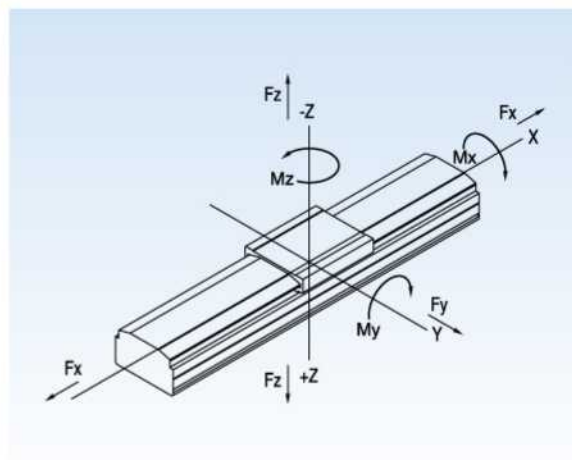


AT-58 ROBOTS

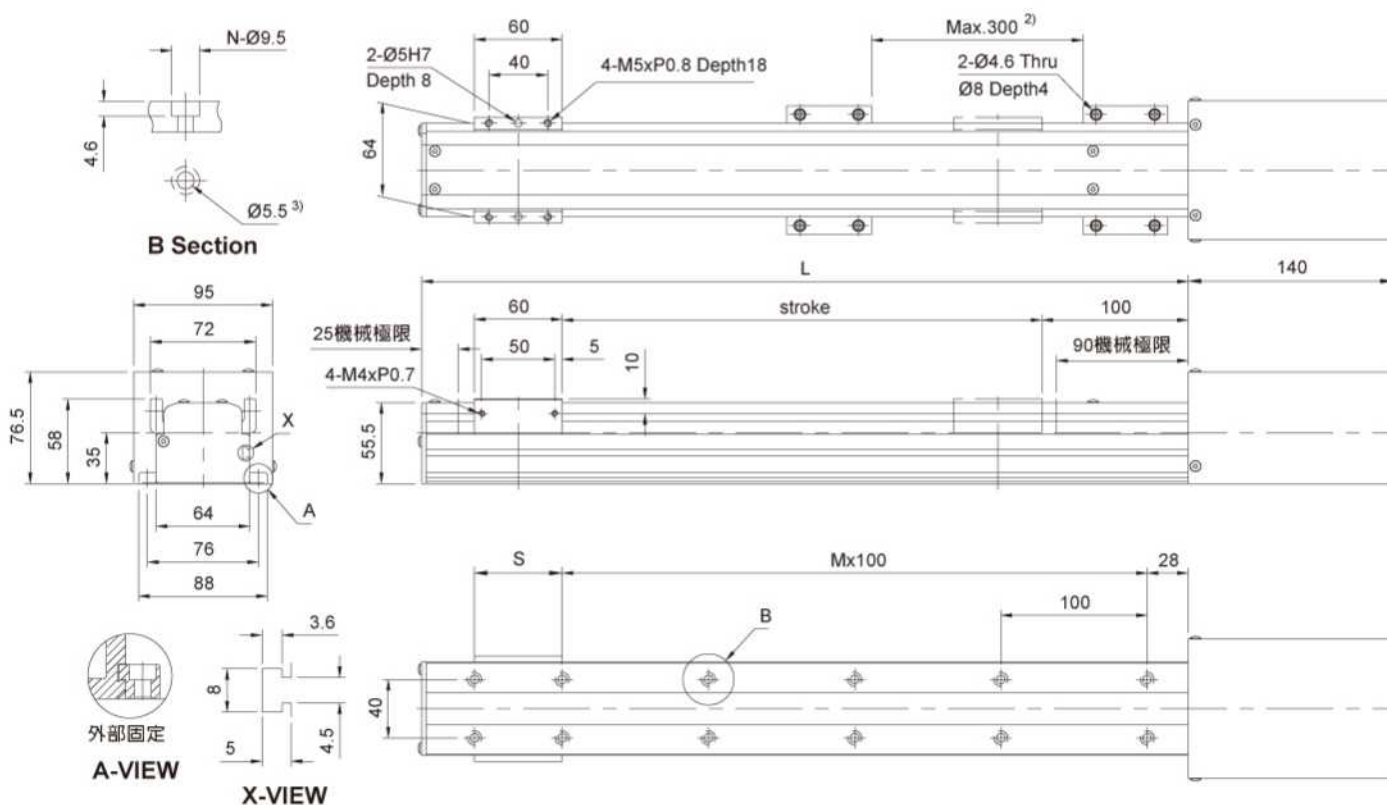
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	300		
Fz (N)	590		
Mx (N/m)	48		
My (N/m)	22		
Mz (N/m)	22		



● MI-SB 尺寸圖

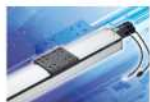


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
L	246	296	346	396	446	496	546	596	646	696	746	796	846	896	946	996	1046	1096	1146	1196	1246
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	6	7	8	8	9	9	10	10	10	11	12
N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
S	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80	40	80
馬達回轉速度 rpm	3000																				
	2000																				
	1000																				

1) 行程超過650mm依據滑座移動距離不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

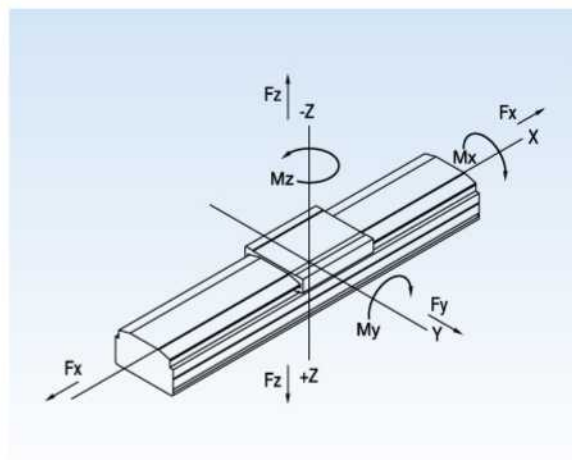


AT-58 ROBOTS

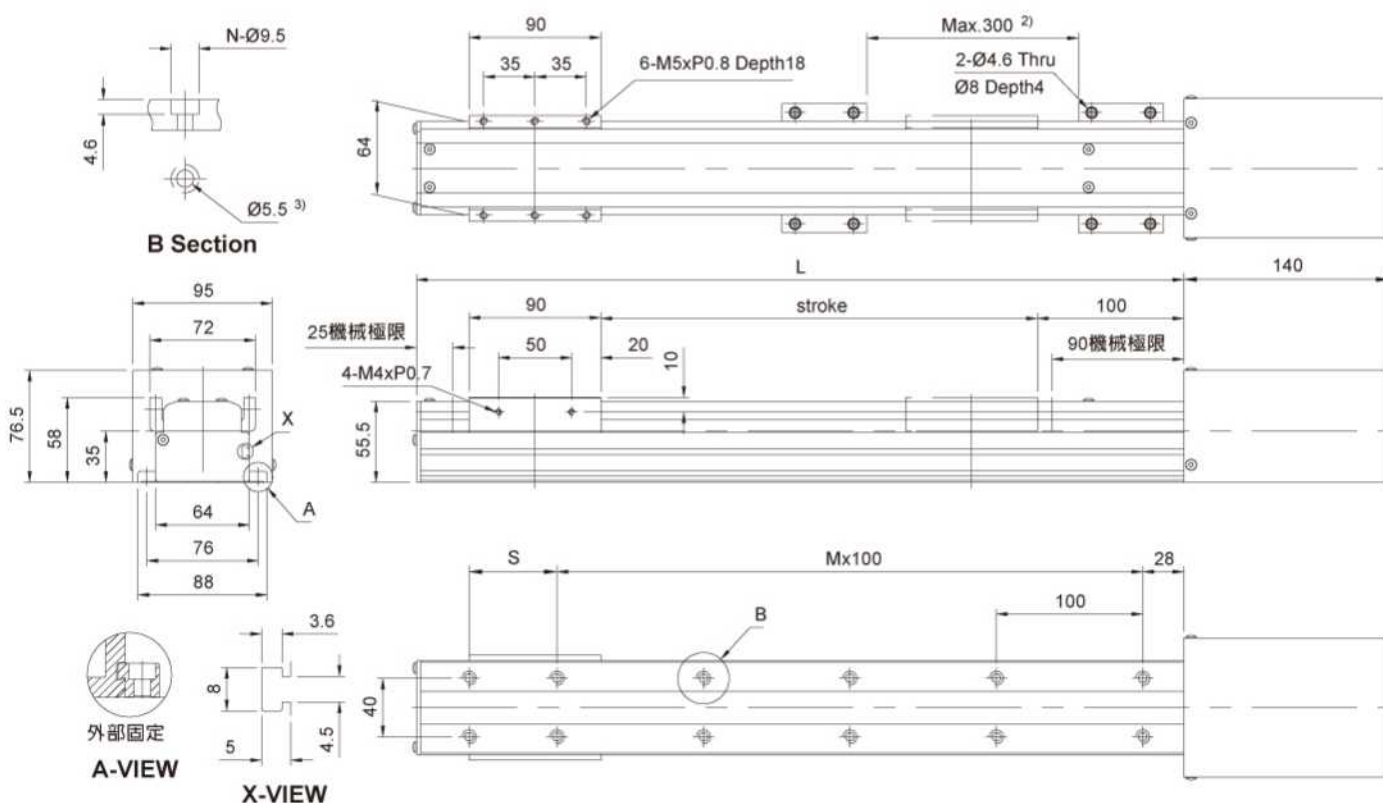
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	480		
Fz (N)	920		
Mx (N/m)	82		
My (N/m)	52		
Mz (N/m)	52		



● MI-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	276	326	376	426	476	526	576	626	676	726	776	826	876	926	976	1026	1076	1126	1176	1226	1276	
M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	
N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	
S	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	
馬達回轉速度 rpm	3000																					
	2000																					
	1000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動距離不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

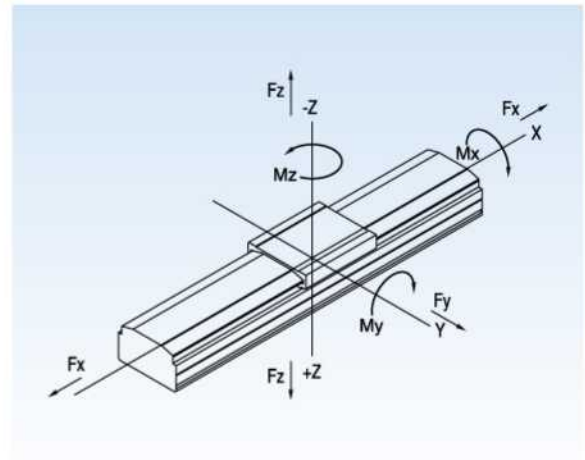


AT-58 ROBOTS

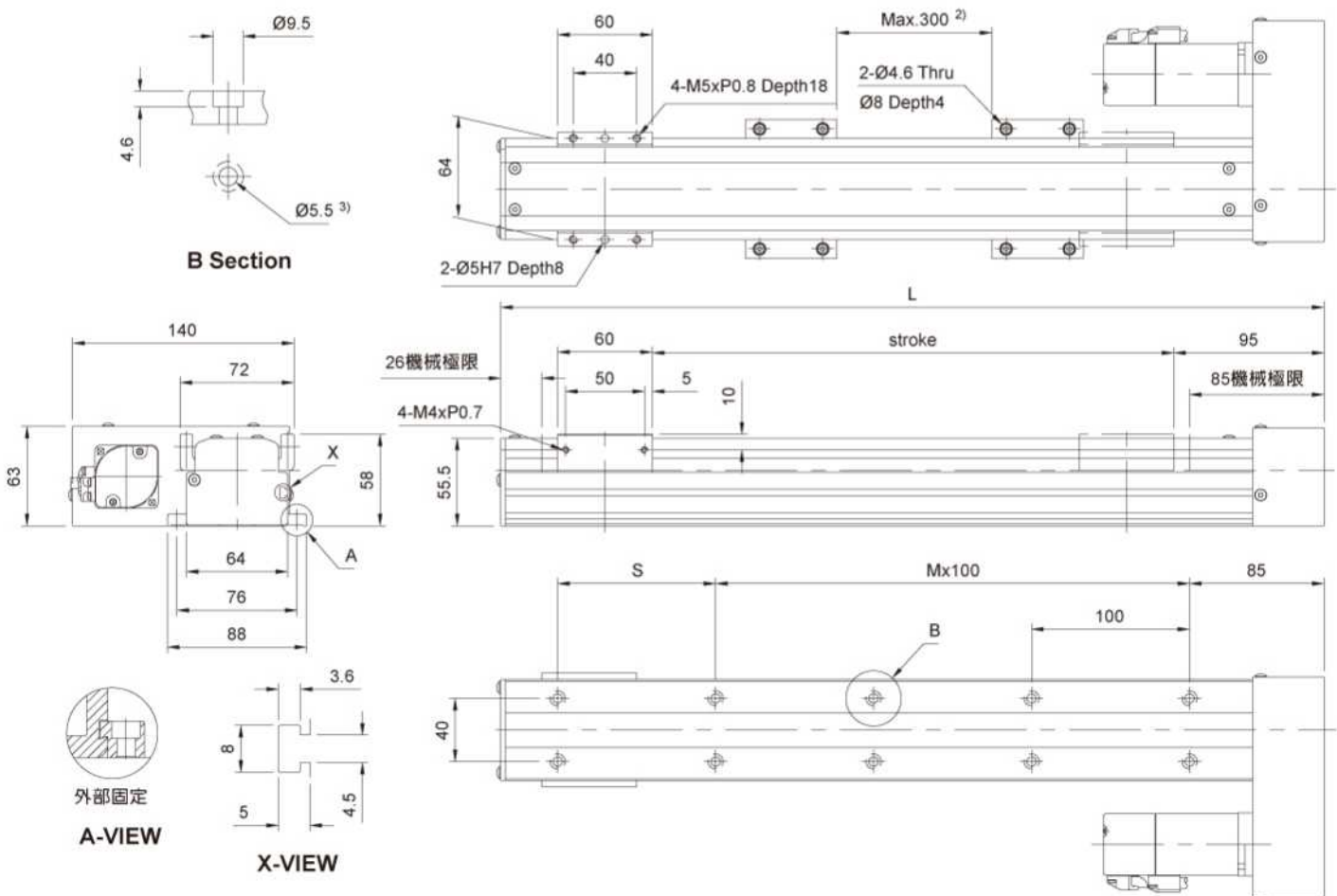
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	100 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	300		
Fz (N)	590		
Mx (N/m)	48		
My (N/m)	22		
Mz (N/m)	22		



● ML-SB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
L	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240
M	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10
N	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24
S	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100
馬達回轉速度 rpm	3000																				
	2000																				
	1000																				

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

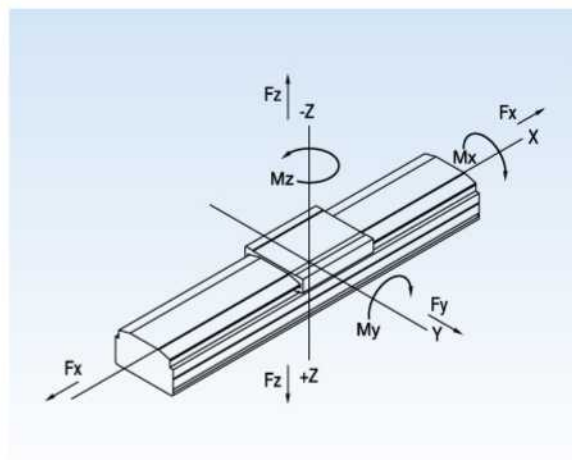


AT-58 ROBOTS

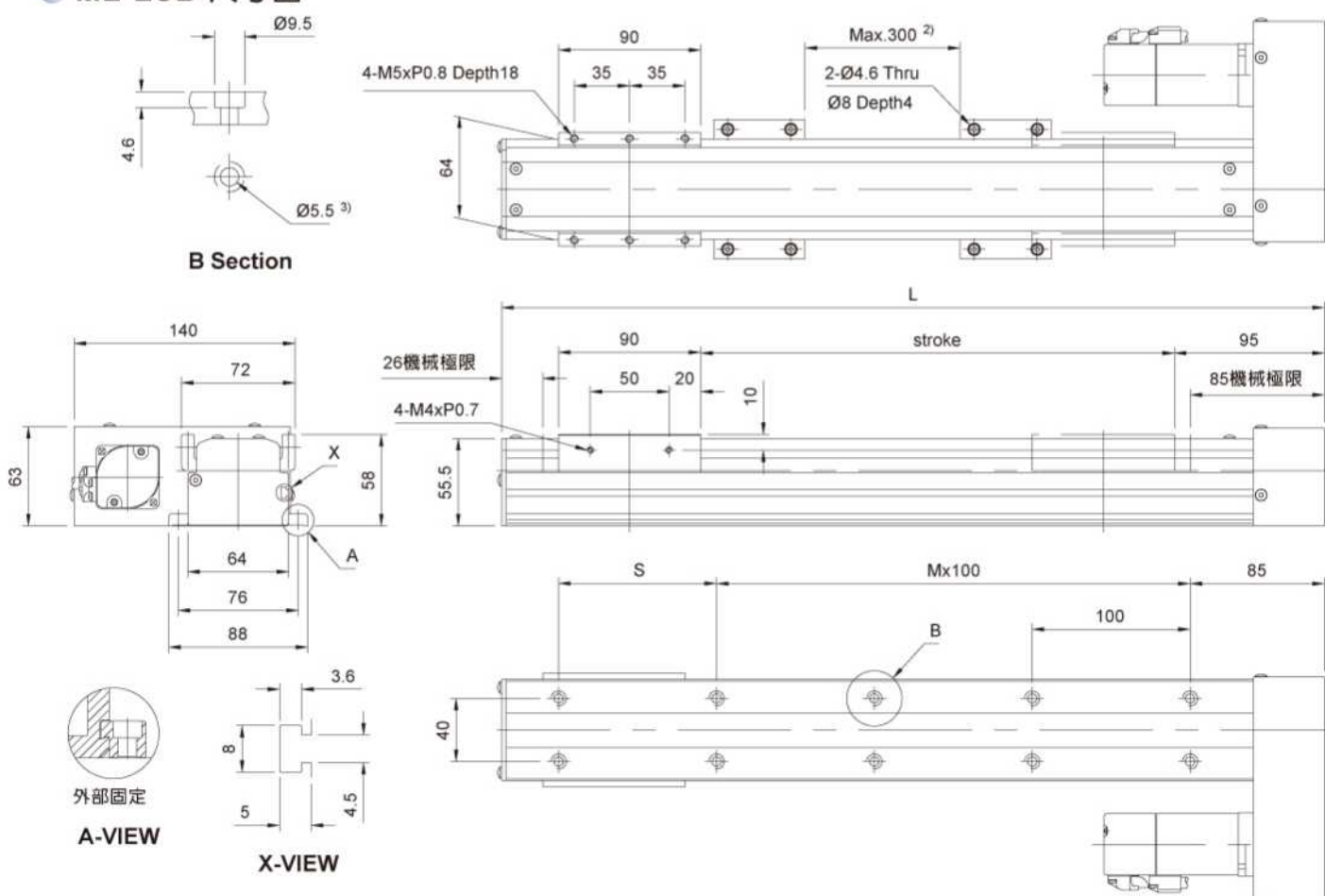
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	100 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	480		
Fz (N)	920		
Mx (N/m)	82		
My (N/m)	52		
Mz (N/m)	52		



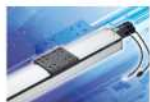
● ML-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	
馬達回轉速度 rpm	3000																					
	2000																					
	1000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

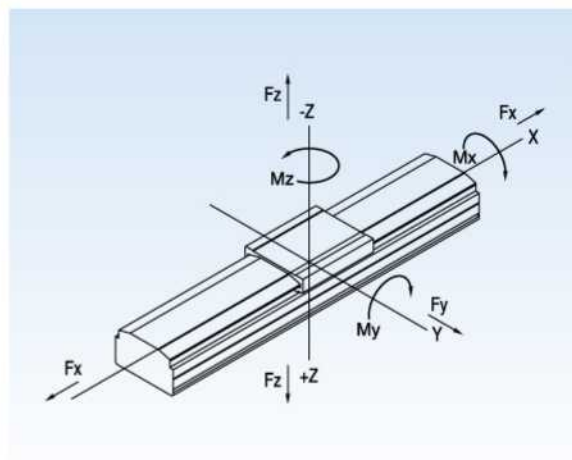


AT-58 ROBOTS

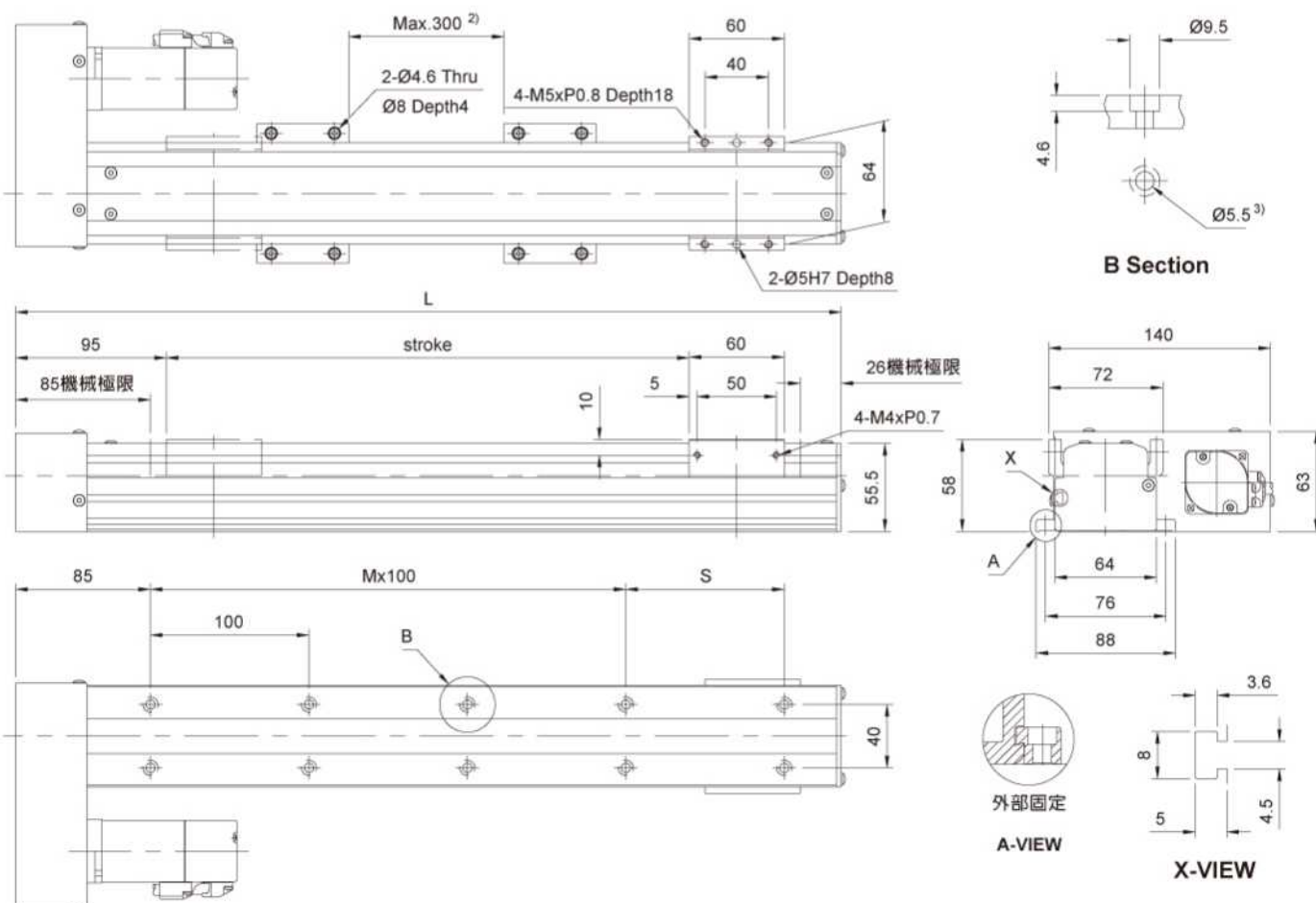
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	100 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	300		
Fz (N)	590		
Mx (N/m)	48		
My (N/m)	22		
Mz (N/m)	22		



● MR-SB 尺寸圖

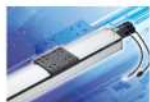


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
L	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240
M	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10
N	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24
S	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100
馬達回轉速度 rpm	3000																				
	2000																				
	1000																				

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

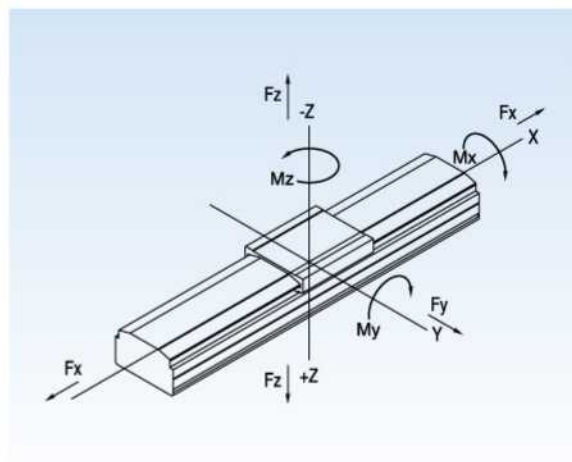


AT-58 ROBOTS

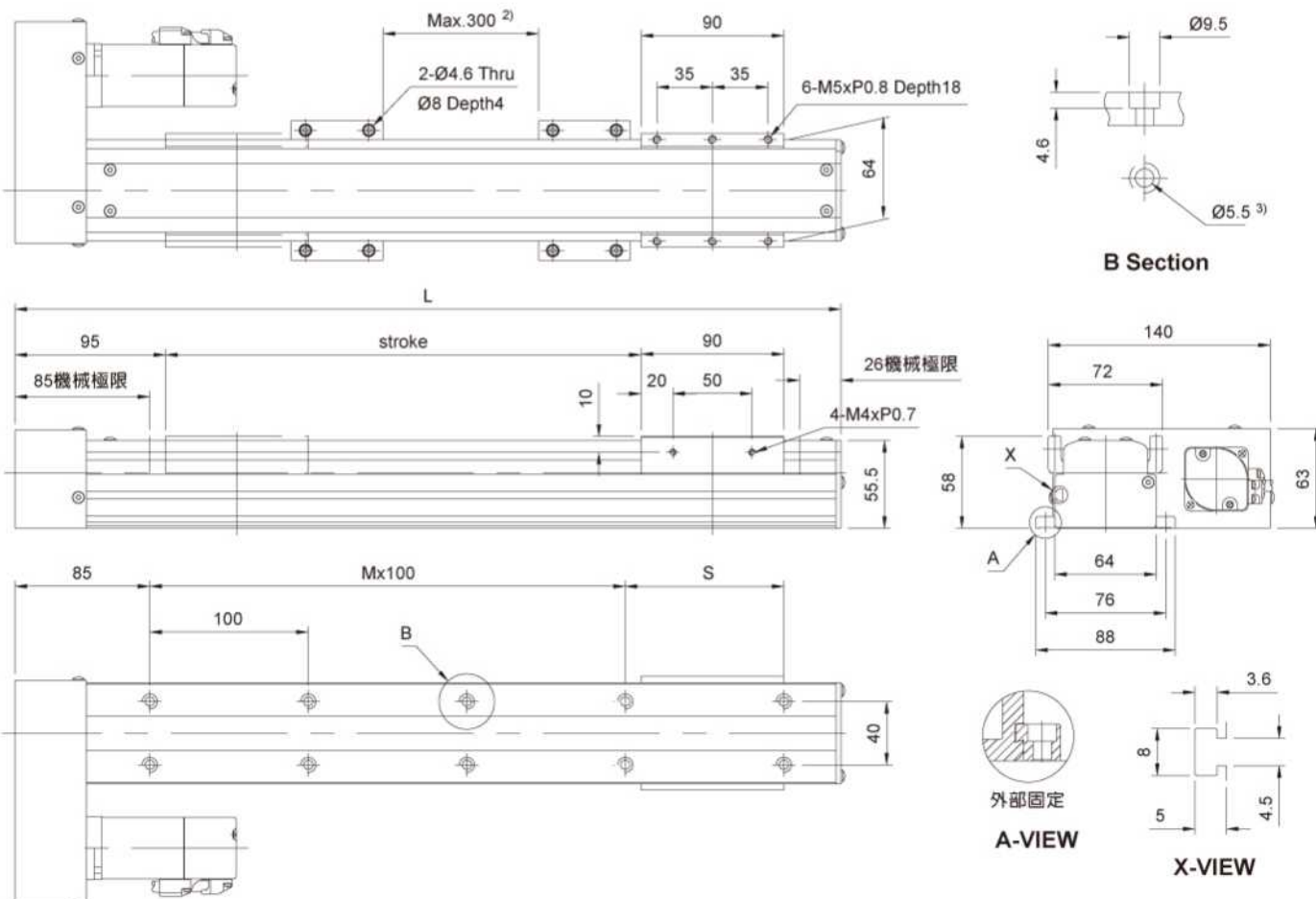
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	100 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	480		
Fz (N)	920		
Mx (N/m)	82		
My (N/m)	52		
Mz (N/m)	52		



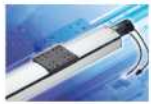
MR-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	
馬達回轉速度 rpm	3000																					
	2000																					
	1000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

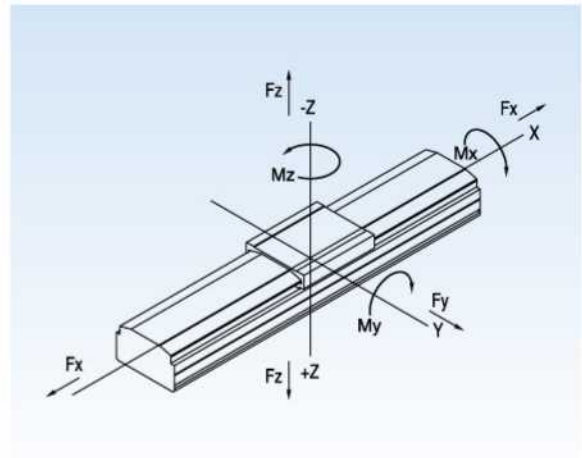


AT-58 ROBOTS

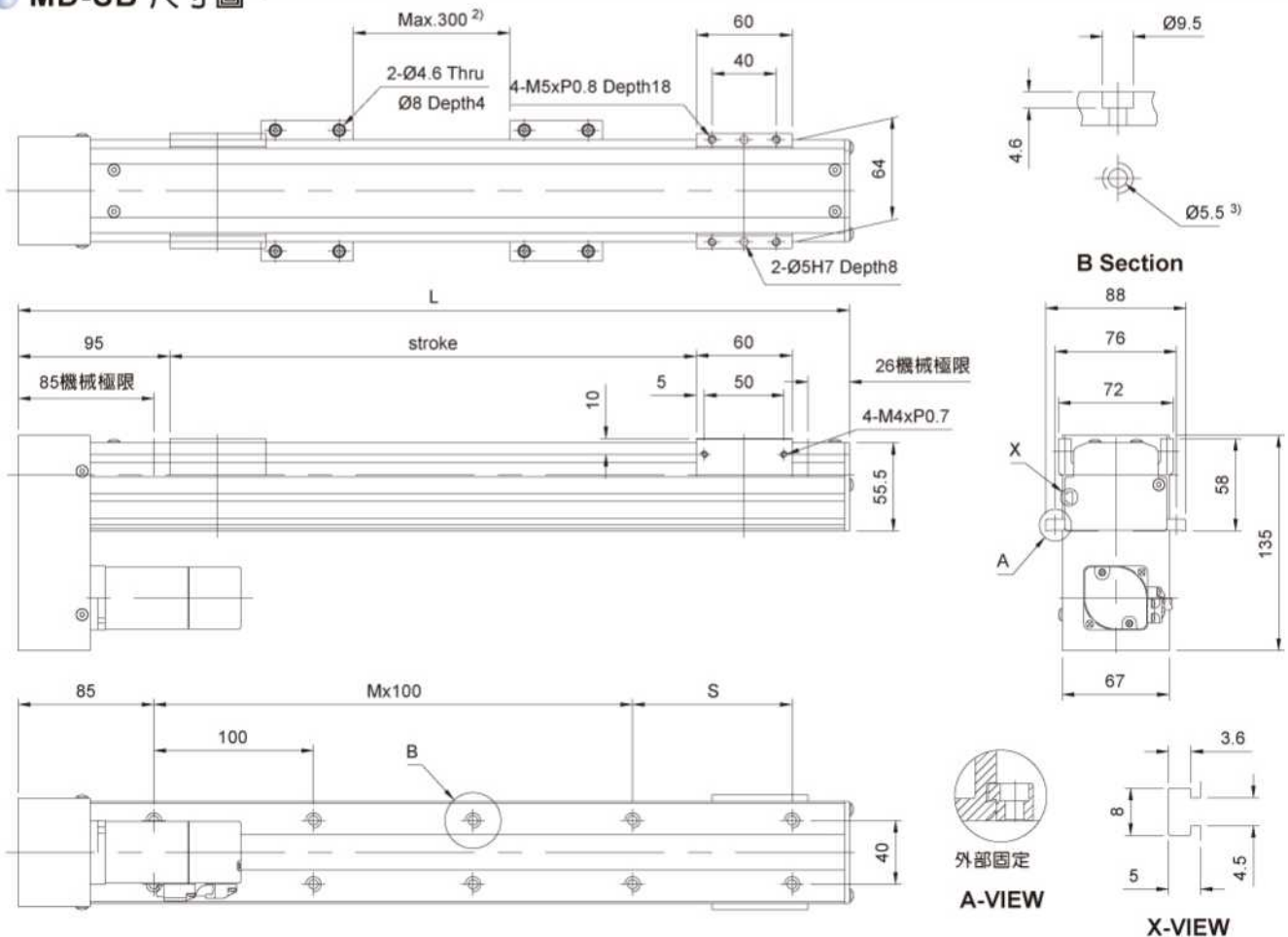
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	100 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	300		
Fz (N)	590		
Mx (N/m)	48		
My (N/m)	22		
Mz (N/m)	22		



● MD-SB 尺寸圖

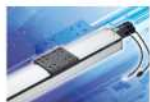


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
L	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240
M	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10
N	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24
S	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100
馬達回轉速度 rpm	3000																				

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

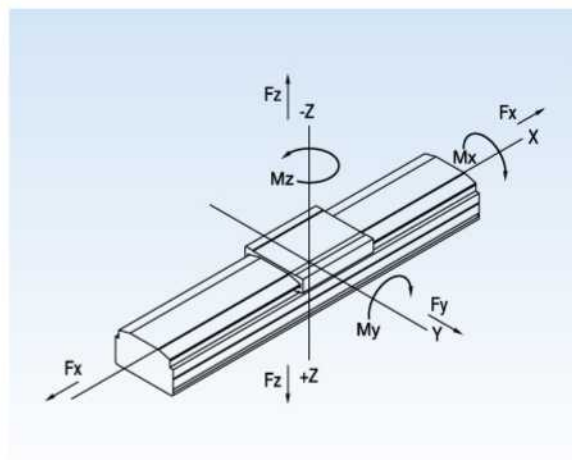


AT-58 ROBOTS

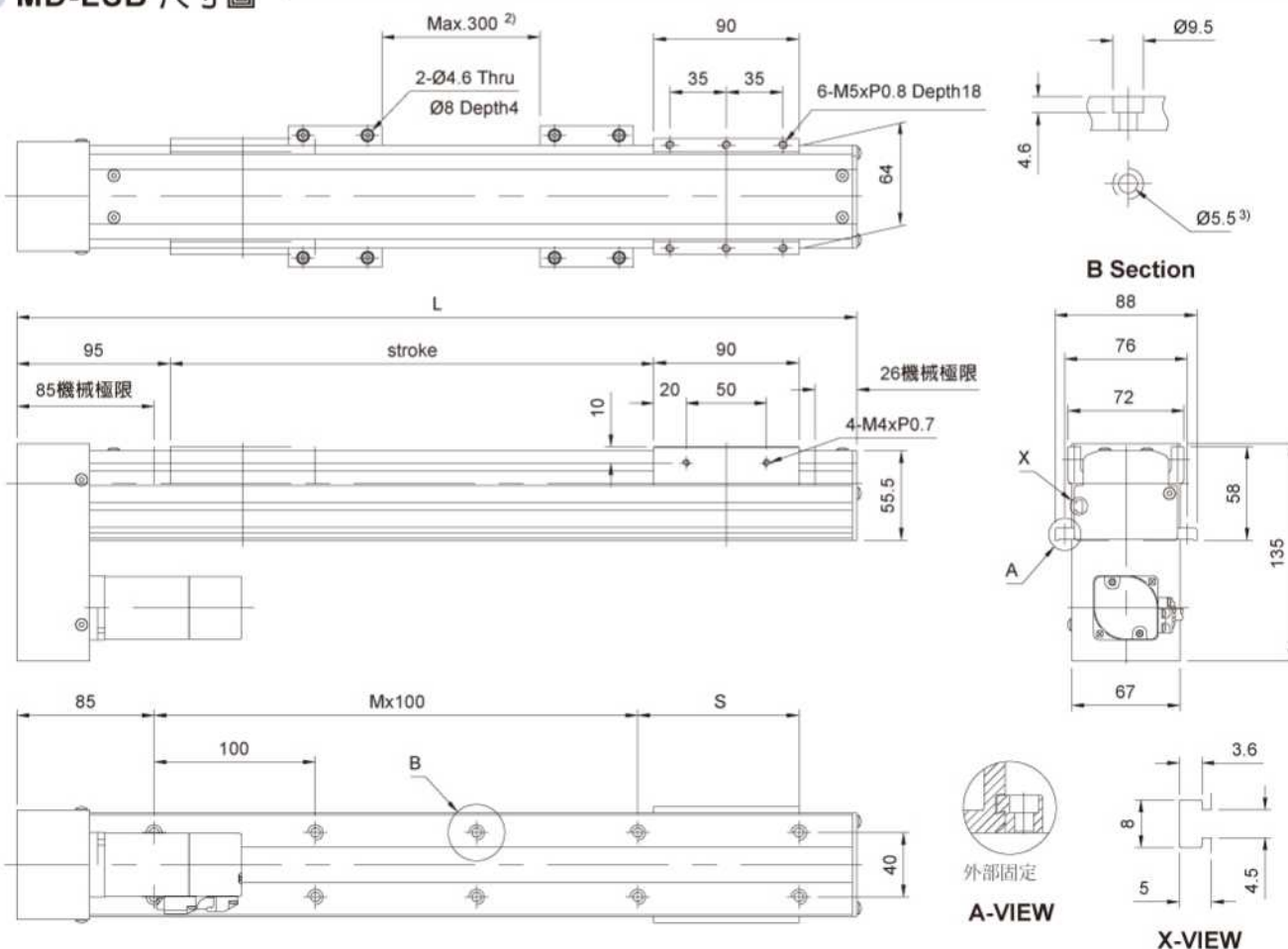
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	100 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	480		
Fz (N)	920		
Mx (N/m)	82		
My (N/m)	52		
Mz (N/m)	52		



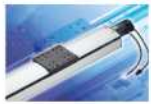
● MD-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	270	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	
馬達回轉速度 rpm	3000																					
	2000																					
	1000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動距離不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

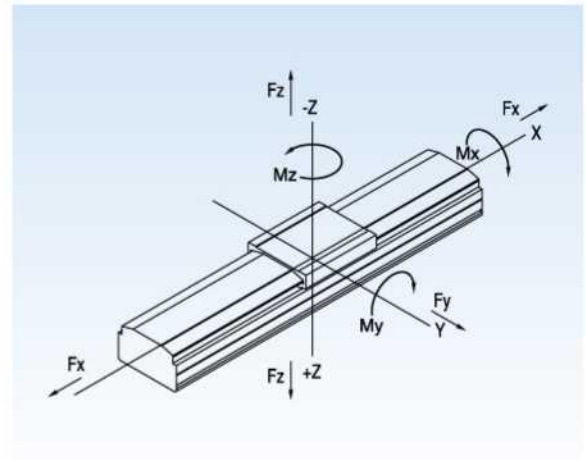


AT-68 ROBOTS

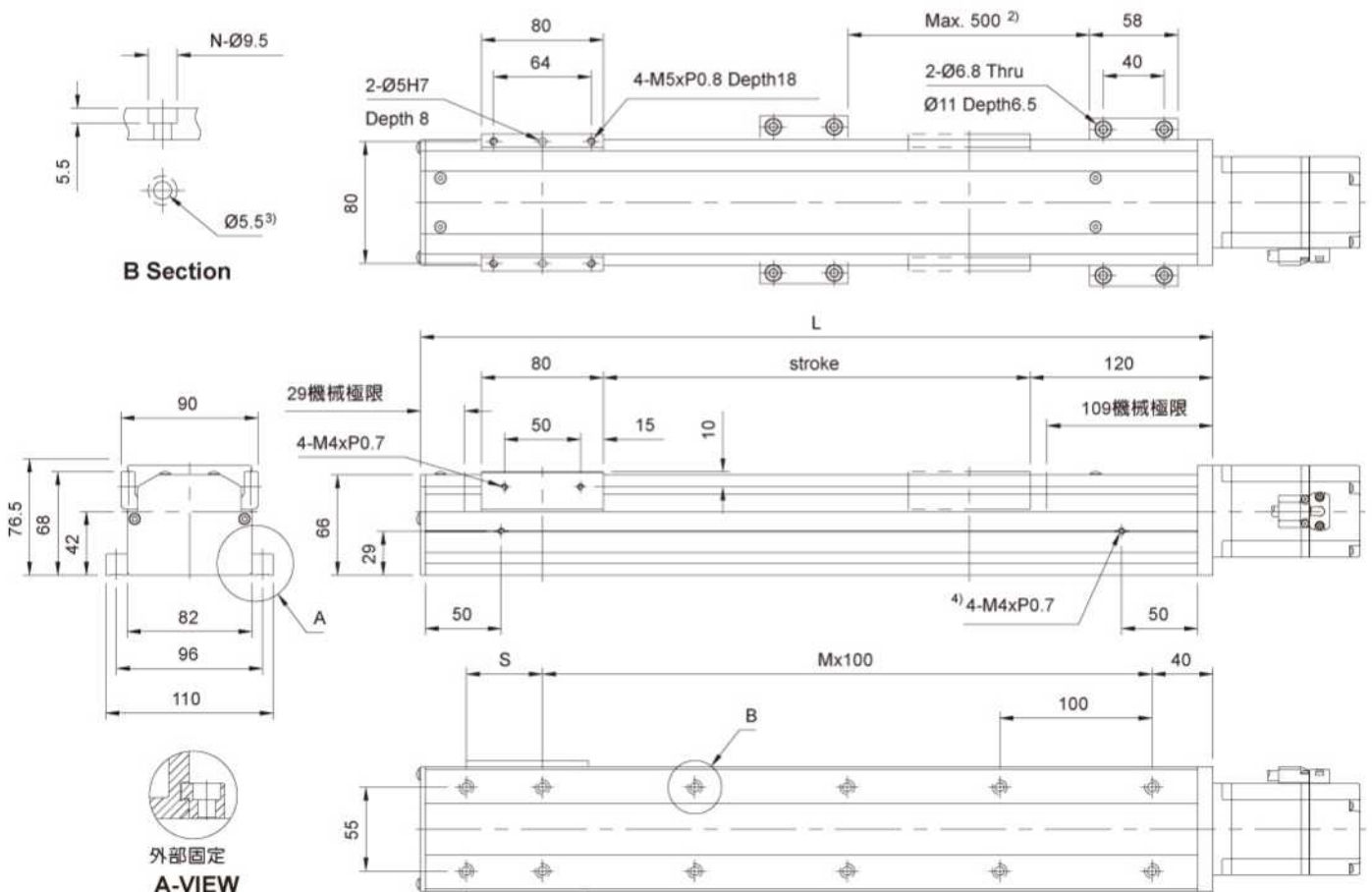
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	380		
Fz (N)	720		
Mx (N/m)	62		
My (N/m)	32		
Mz (N/m)	32		



ME-SB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	
M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	
N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	
S	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	
馬達回轉速度 rpm	3000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KA0必須最小每隔300mm安裝一個壓塊
4) 外部安裝sensor線槽固定孔

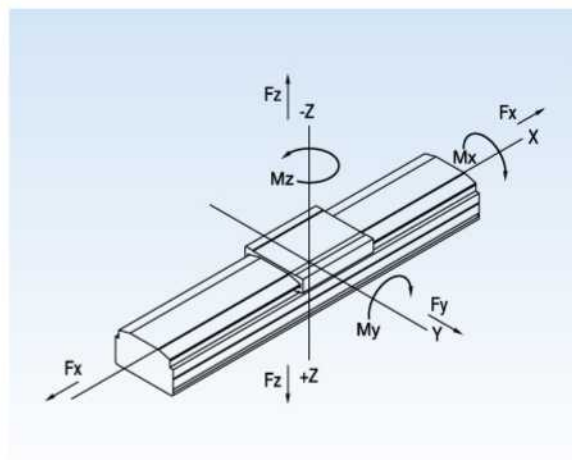


AT-68 ROBOTS

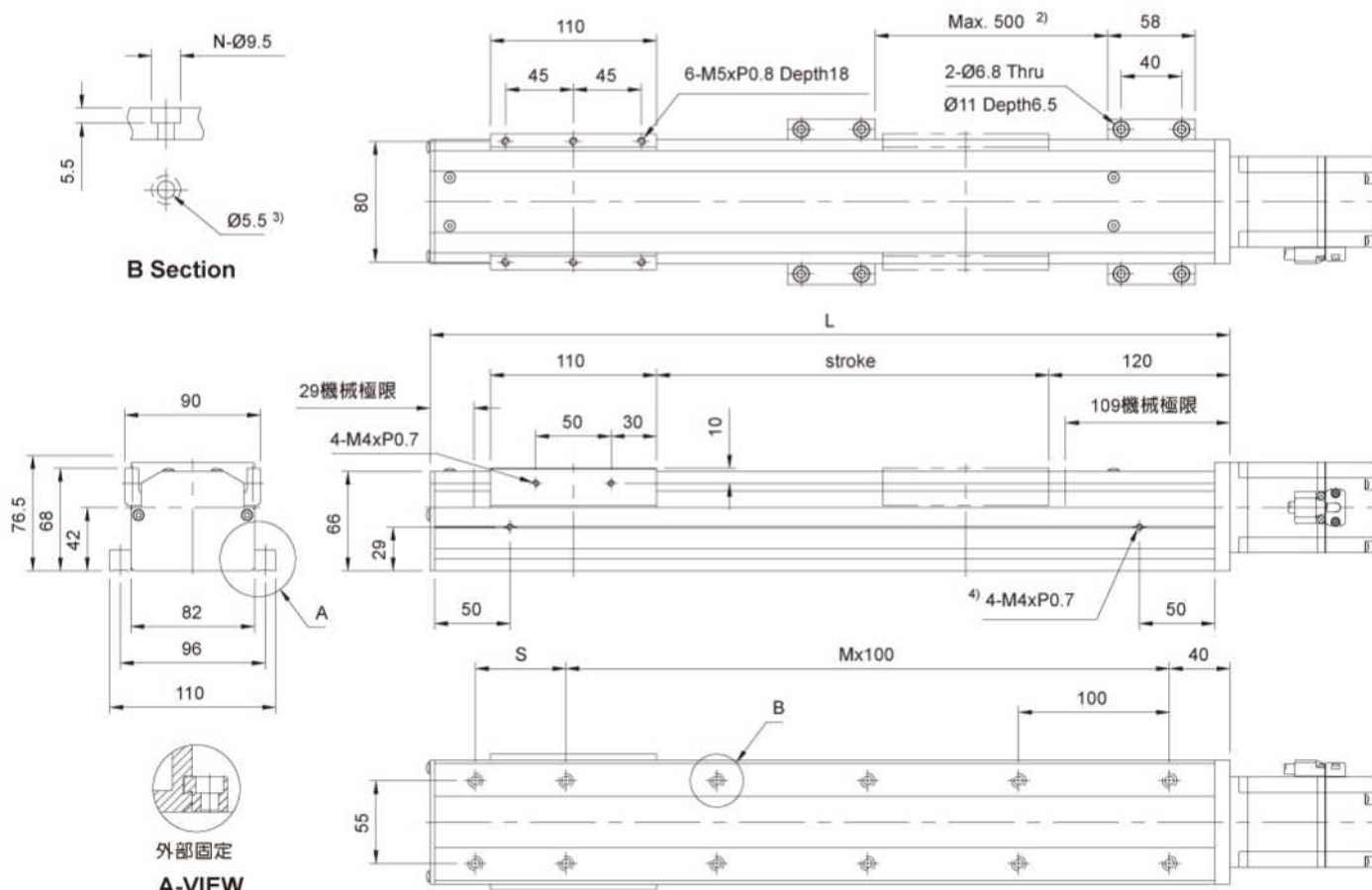
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	720		
Fz (N)	1400		
Mx (N/m)	102		
My (N/m)	90		
Mz (N/m)	82		



ME-LSB 尺寸圖

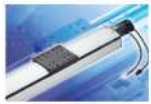


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	320	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	
馬達回轉速度 rpm	3000																						

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

4) 外部安裝sensor線槽固定孔

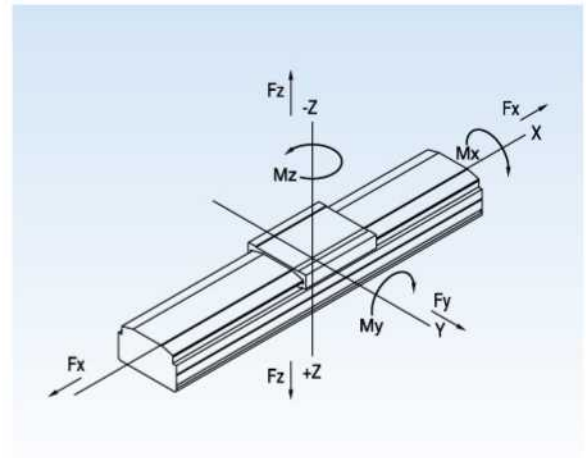


AT-68 ROBOTS

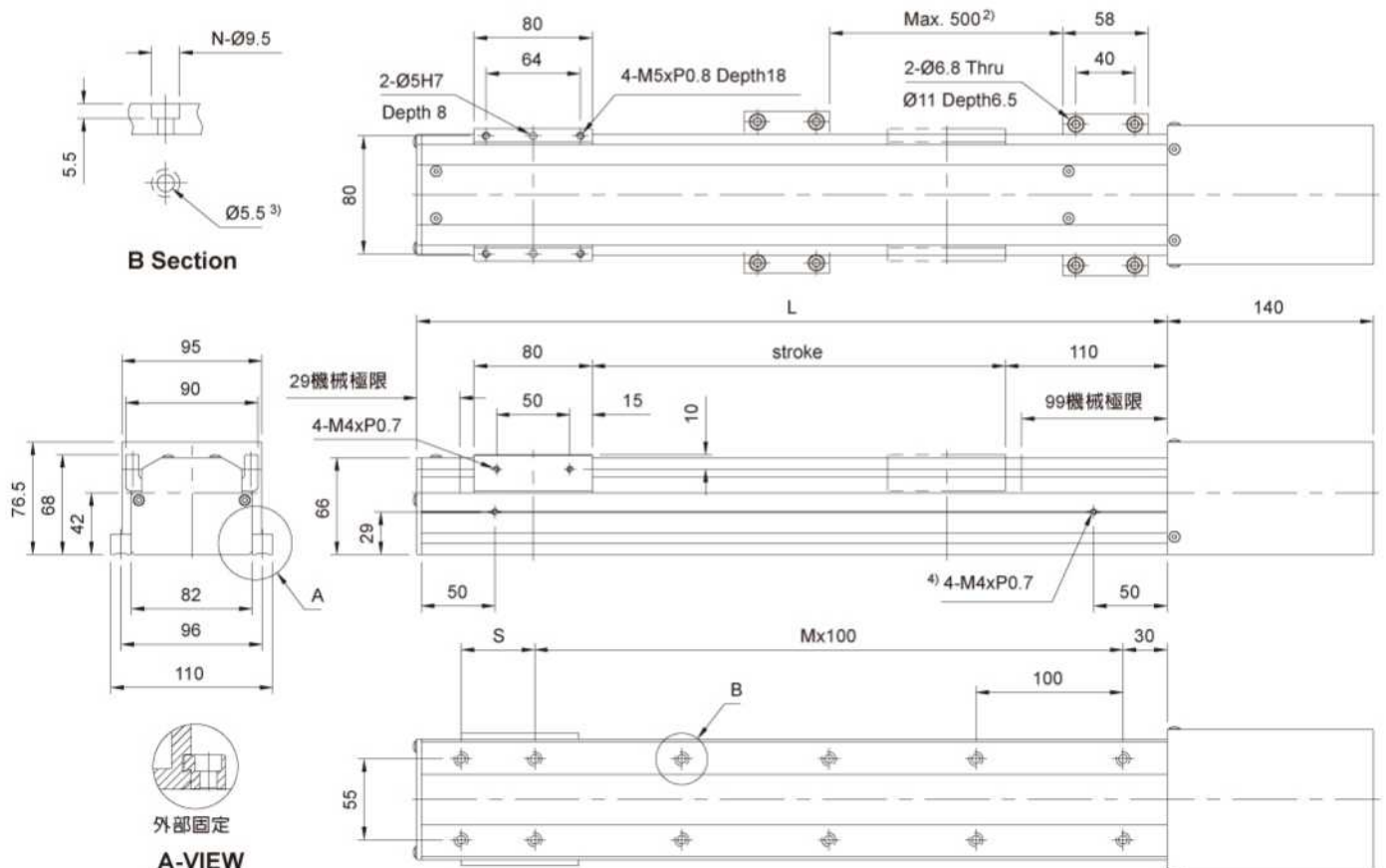
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	380		
Fz (N)	720		
Mx (N/m)	62		
My (N/m)	32		
Mz (N/m)	32		



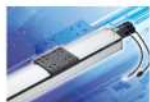
MI-SB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	
M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	
N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	
S	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	60	100	
馬達回轉速度 rpm	3000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊
4) 外部安裝sensor線槽固定孔

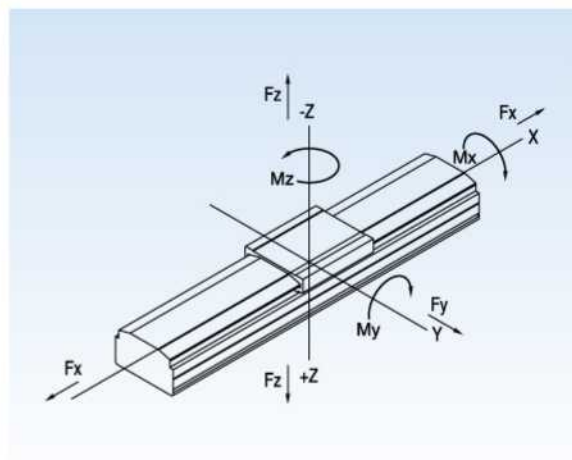


AT-68 ROBOTS

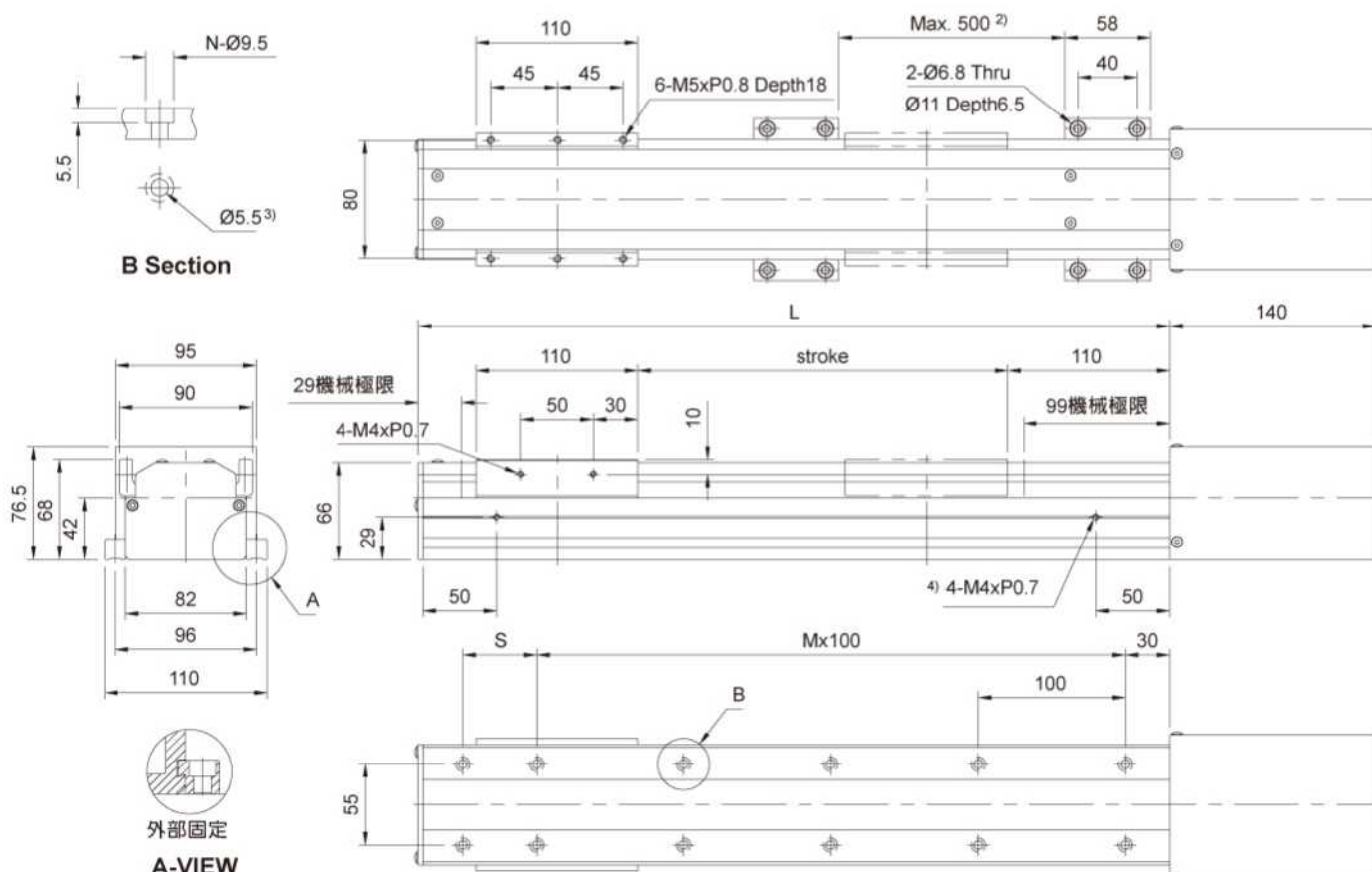
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	720		
Fz (N)	1400		
Mx (N/m)	102		
My (N/m)	90		
Mz (N/m)	82		



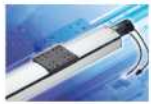
● MI-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	310	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	10	10	22	22	24	24	26	26	28	28
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
馬達回轉速度 rpm	3000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
 3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊
 4) 外部安裝sensor線槽固定孔

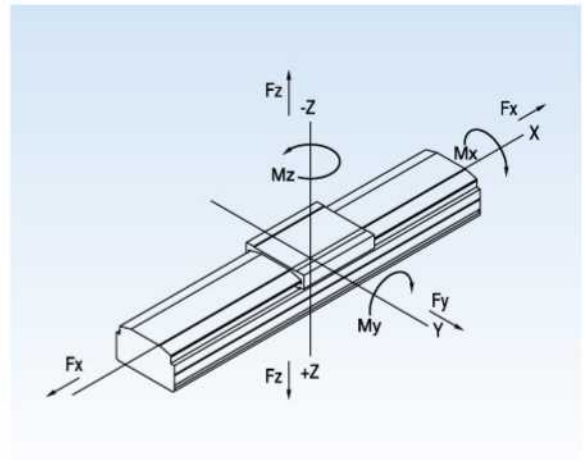


AT-68 ROBOTS

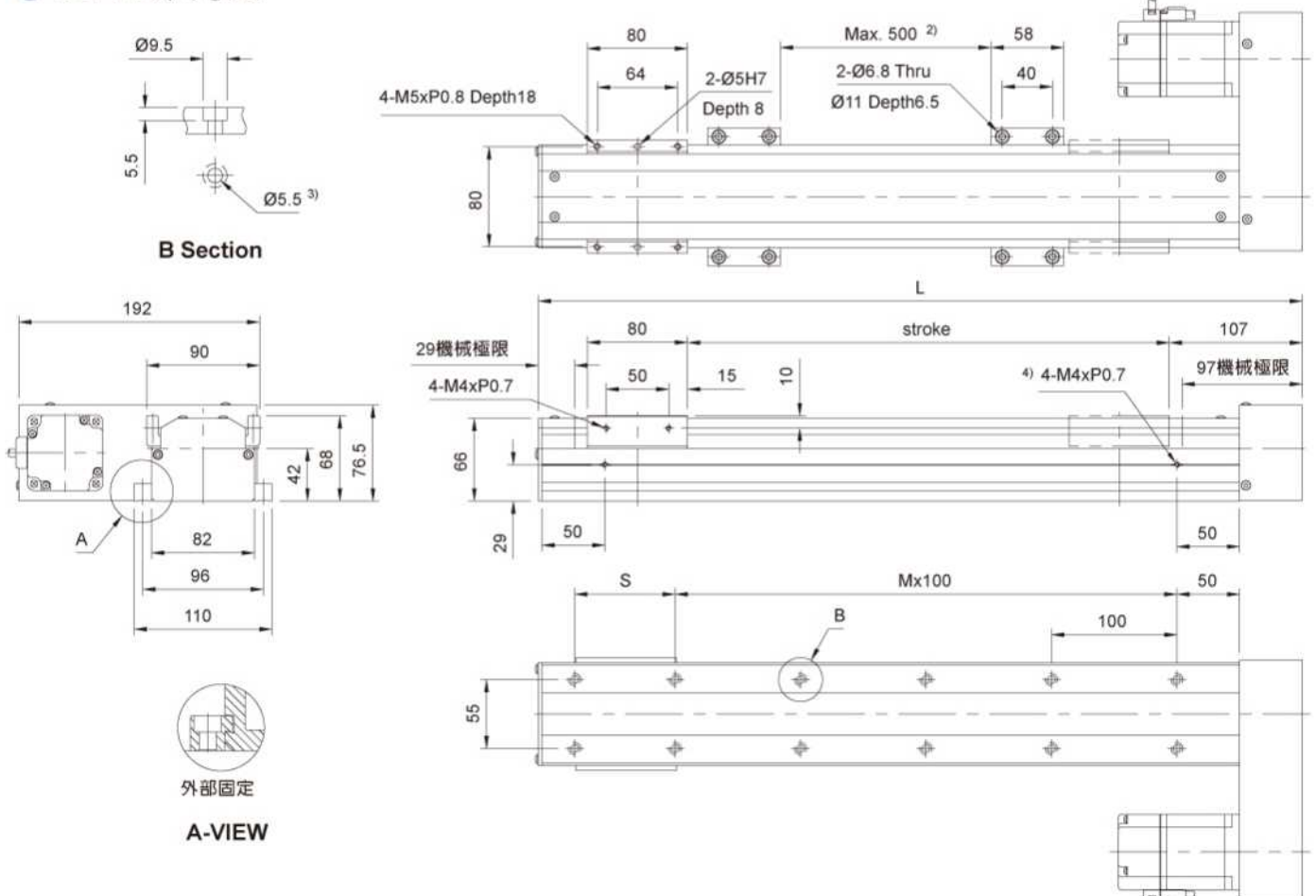
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	380		
Fz (N)	720		
Mx (N/m)	62		
My (N/m)	32		
Mz (N/m)	32		



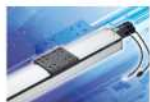
● ML-SB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	
L	279	329	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029	1079	1129	1179	1229	1279	
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	
馬達回轉速度 rpm	3000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KA0必須最小每隔300mm安裝一個壓塊
4) 外部安裝sensor線槽固定孔

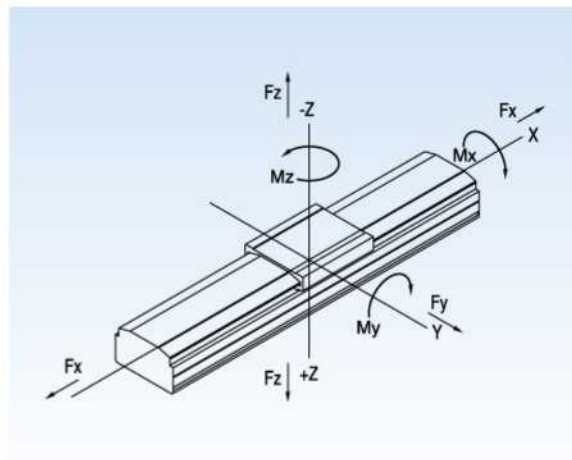


AT-68 ROBOTS

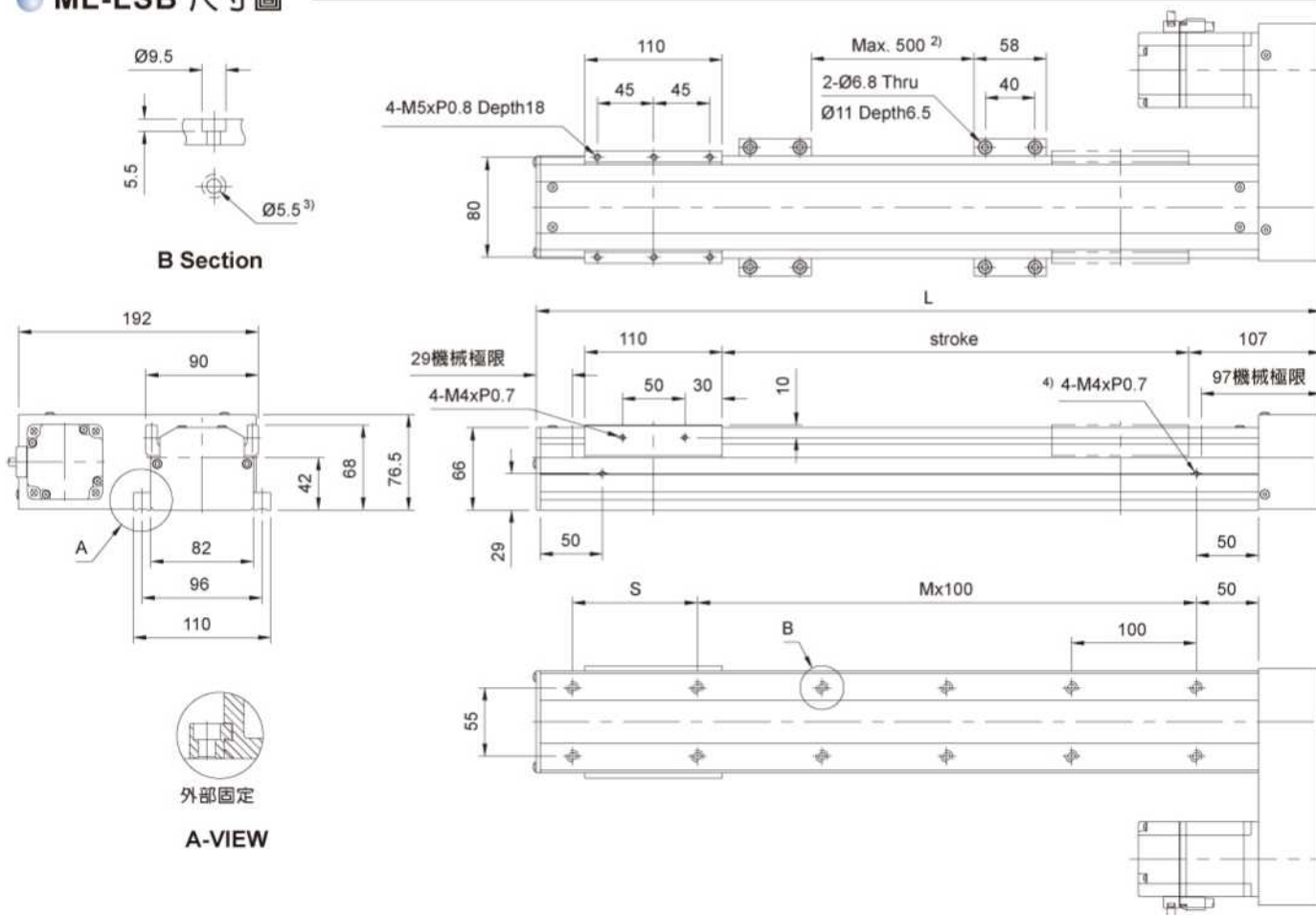
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	720		
Fz (N)	1400		
Mx (N/m)	102		
My (N/m)	90		
Mz (N/m)	82		



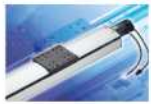
● ML-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	309	359	409	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	10	10	22	22	24	24	26	26
S	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100
馬達回轉速度 rpm	3000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊
4) 外部安裝sensor線槽固定孔

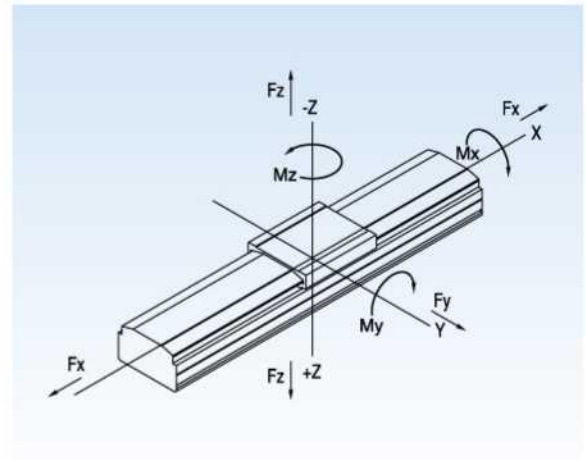


AT-68 ROBOTS

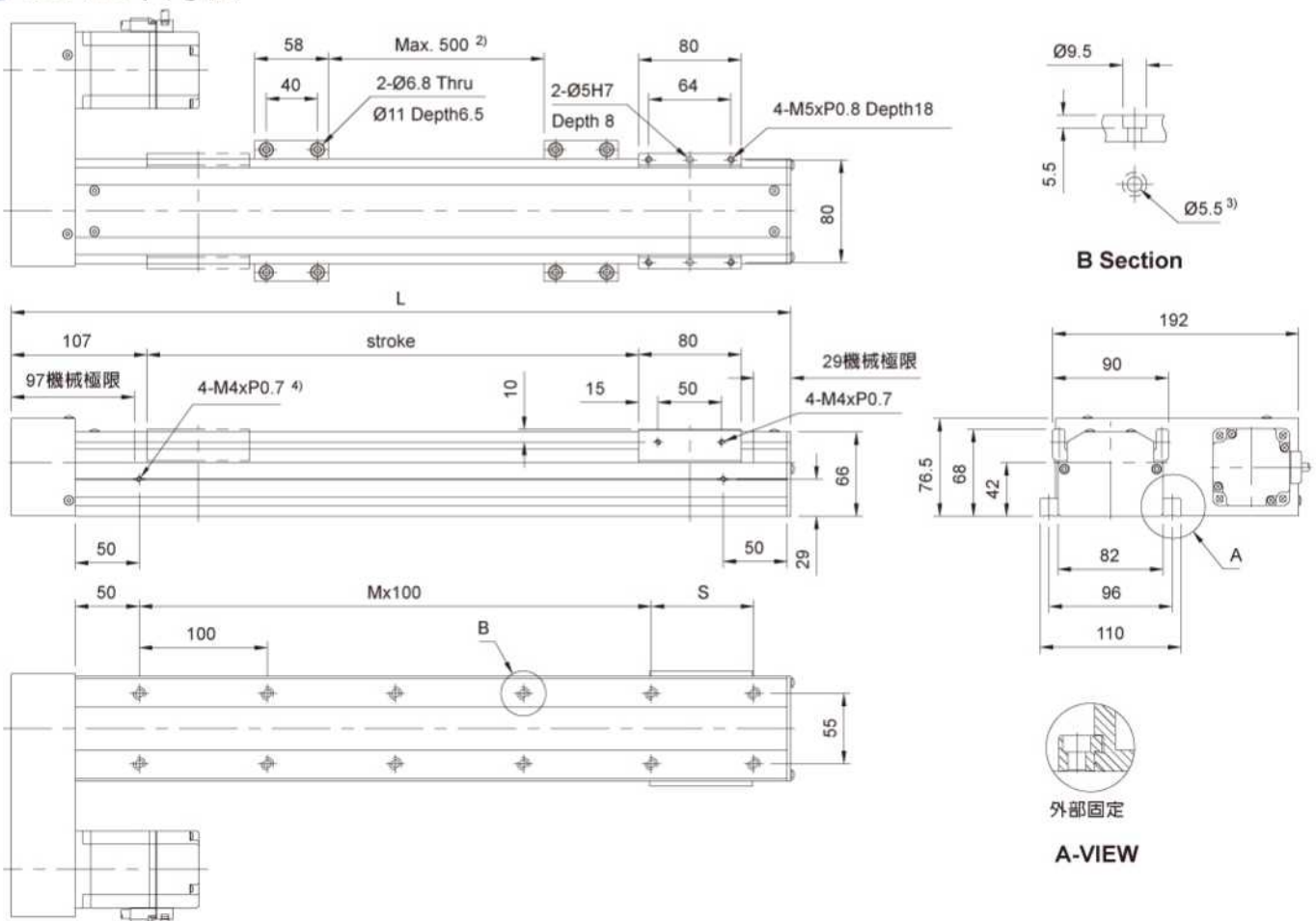
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	380		
Fz (N)	720		
Mx (N/m)	62		
My (N/m)	32		
Mz (N/m)	32		



● MR-SB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	279	329	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029	1079	1129	1179	1229	1279	1329
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
馬達回轉速度 rpm	3000																					

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KA0必須最小每隔300mm安裝一個壓塊
4) 外部安裝sensor線槽固定孔

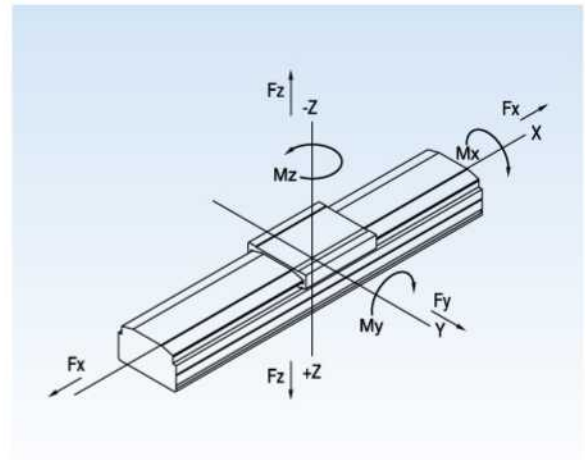


AT-68 ROBOTS

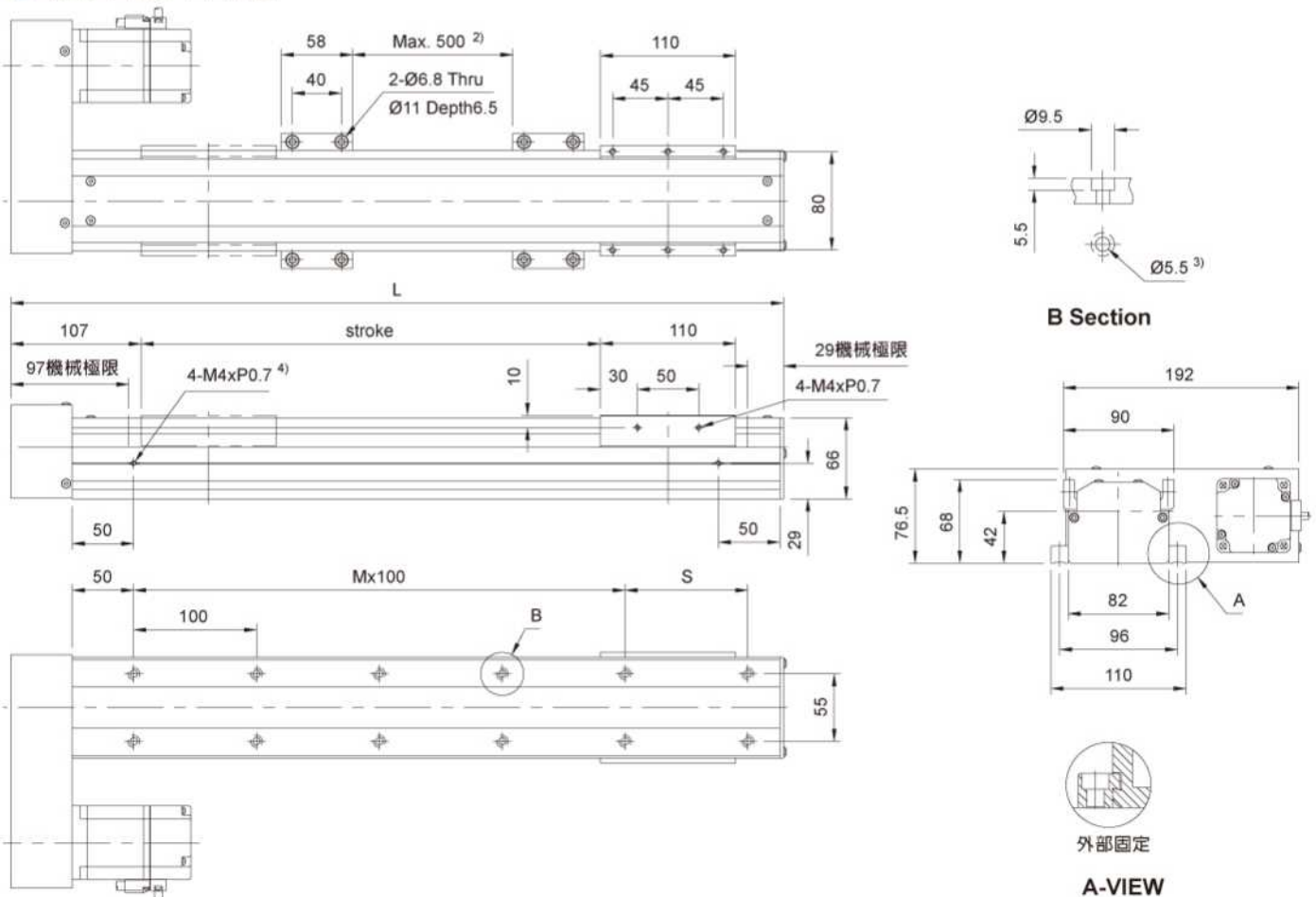
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400		
重複精度	±0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	720		
Fz (N)	1400		
Mx (N/m)	102		
My (N/m)	90		
Mz (N/m)	82		



MR-LSB 尺寸圖

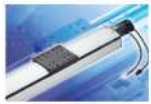


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	309	359	409	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	10	10	22	22	24	24	26	26	
S	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	
馬達回轉速度 rpm	3000																						

1) 行程超過650mm依據滑座移動距離不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

4) 外部安裝sensor線槽固定孔

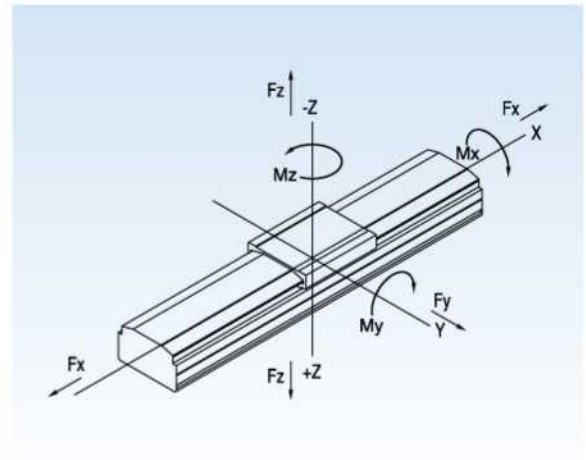


AT-68 ROBOTS

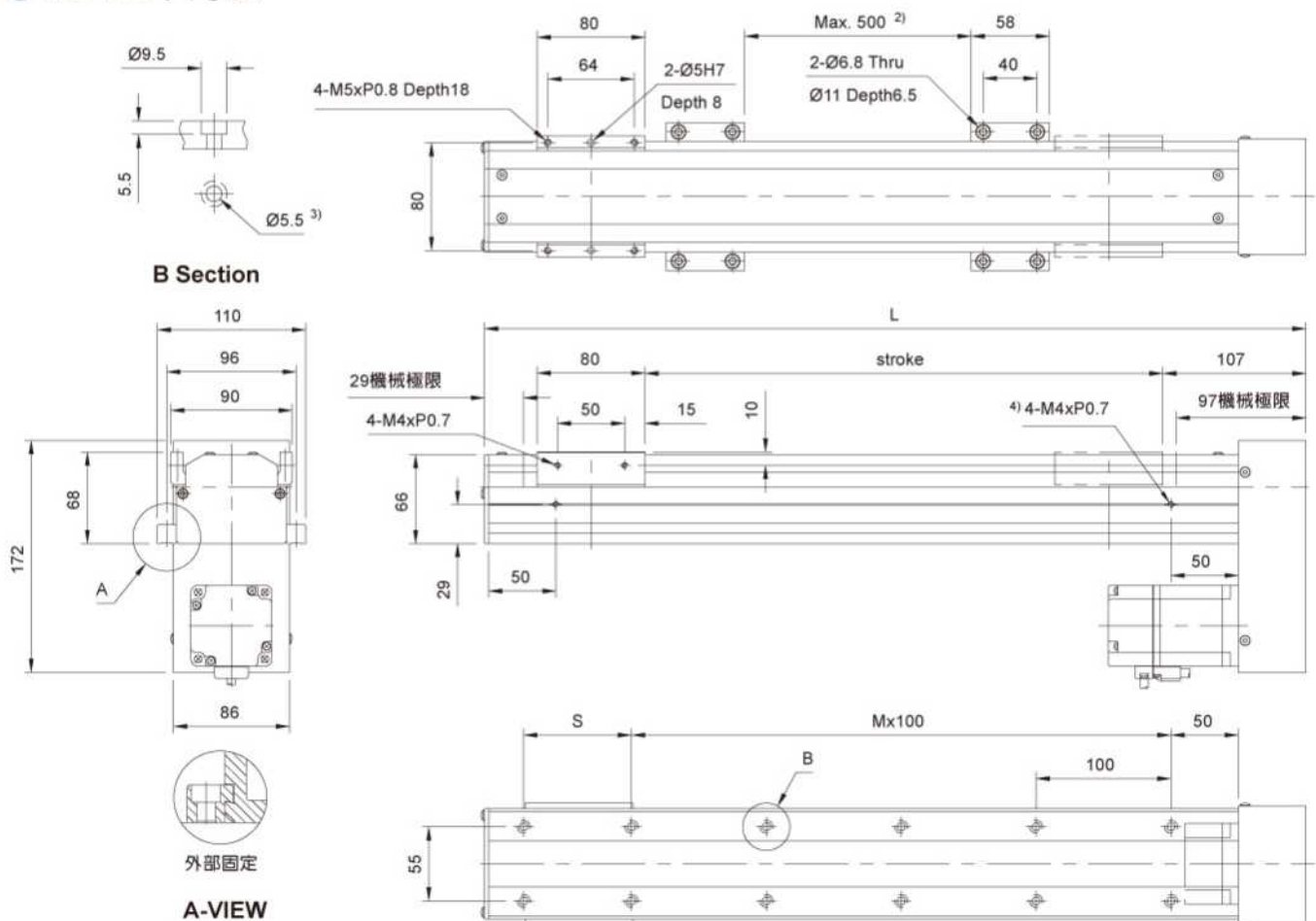
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	380		
Fz (N)	720		
Mx (N/m)	62		
My (N/m)	32		
Mz (N/m)	32		



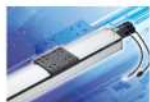
● MD-SB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	279	329	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029	1079	1129	1179	1229	1279	1329	
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	
馬達回轉速度 rpm	3000																						

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KA0必須最小每隔300mm安裝一個壓塊
4) 外部安裝sensor線槽固定孔

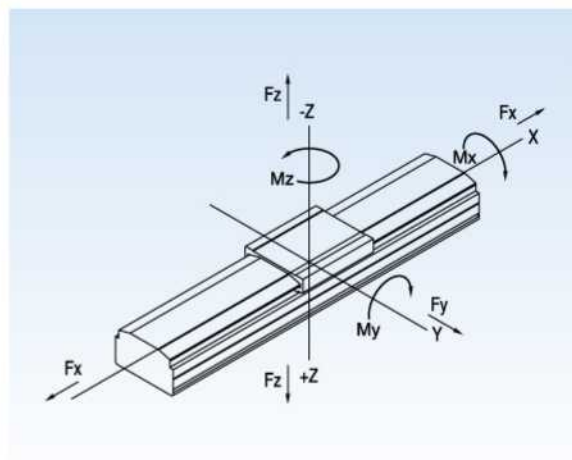


AT-68 ROBOTS

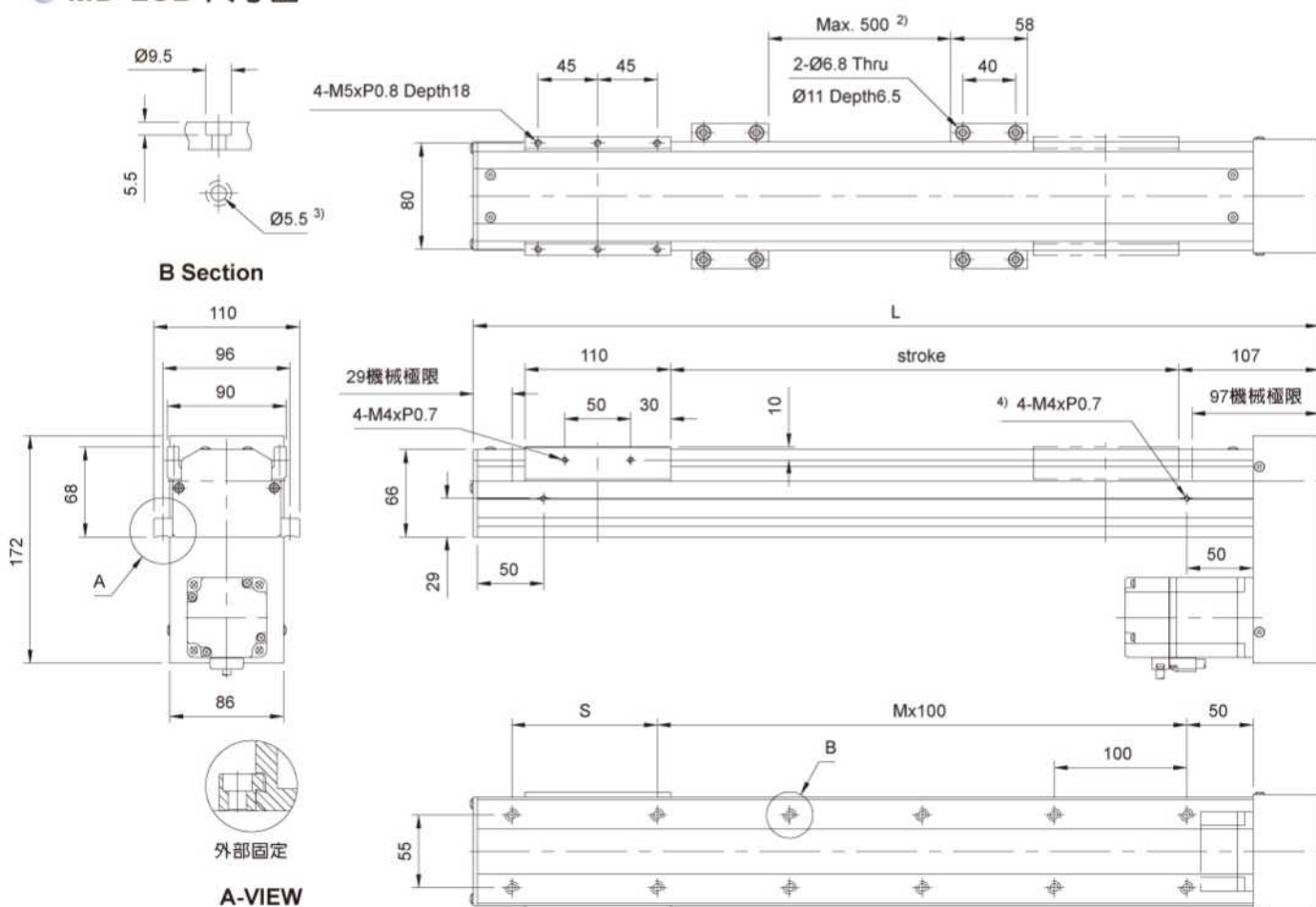
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø15mm		
導程	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	1000	500	250
行程 (mm)	50 to 1050		
負荷力矩			
Fy (N)	720		
Fz (N)	1400		
Mx (N/m)	102		
My (N/m)	90		
Mz (N/m)	82		



● MD-LSB 尺寸圖

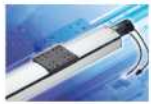


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	309	359	409	459	509	559	609	659	709	759	809	859	909	959	1009	1059	1109	1159	1209	1259	1309	1359	
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	10	10	22	22	24	24	26	26	
S	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	
馬達回轉速度 rpm	3000																						

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔300mm安裝一個壓塊

4) 外部安裝sensor線槽固定孔

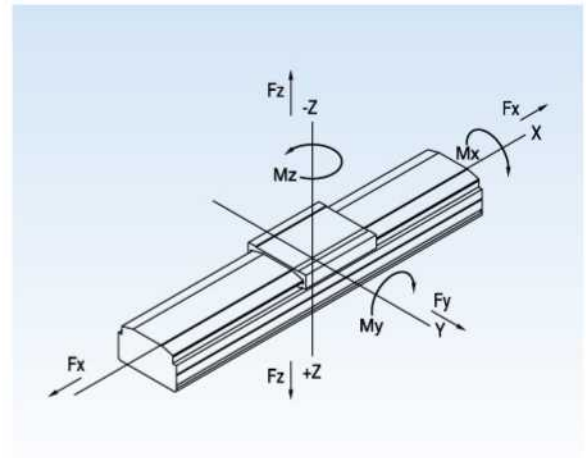


AT-88 ROBOTS

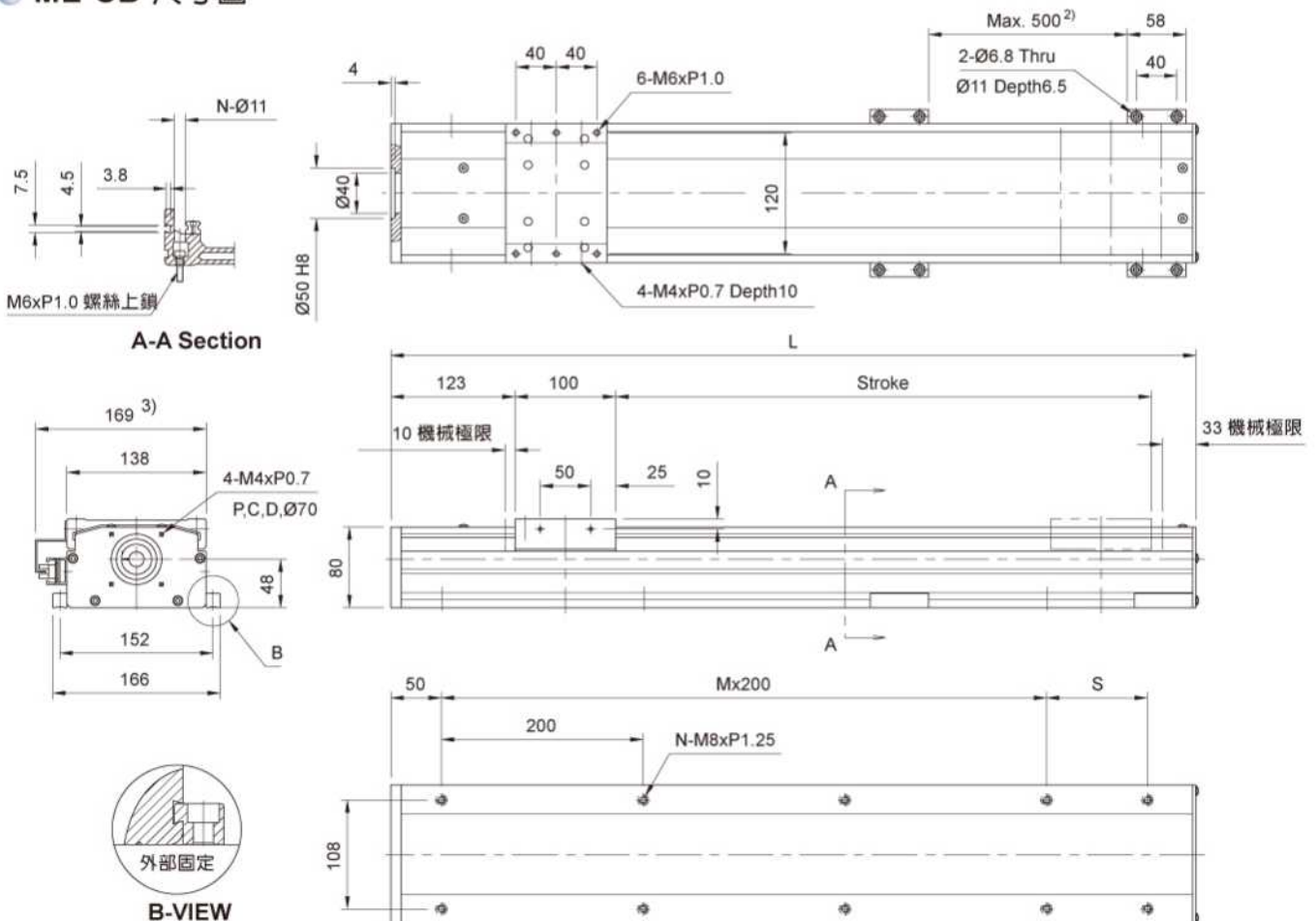
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	1400			
Fz (N)	1620			
Mx (N/m)	90			
My (N/m)	72			
Mz (N/m)	65			



● ME-SB 尺寸圖

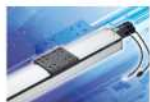


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	318	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	966	1016	1066	1116	1166	1216	1266	1316	1366	1416	1466
M	0	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7
N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
S	200	80	130	180	200	80	130	180	200	80	130	180	200	80	130	180	200	80	130	180	200	80	130	180
馬達回轉速度 rpm																								

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

3) 外部安裝sensor

2) 為能達到最大負載，外部固定KA0必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

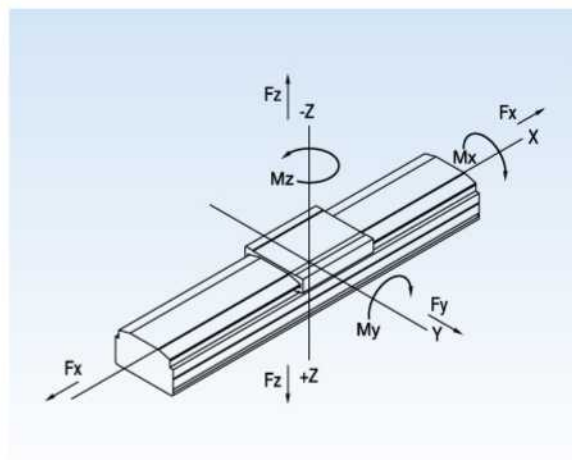


AT-88 ROBOTS

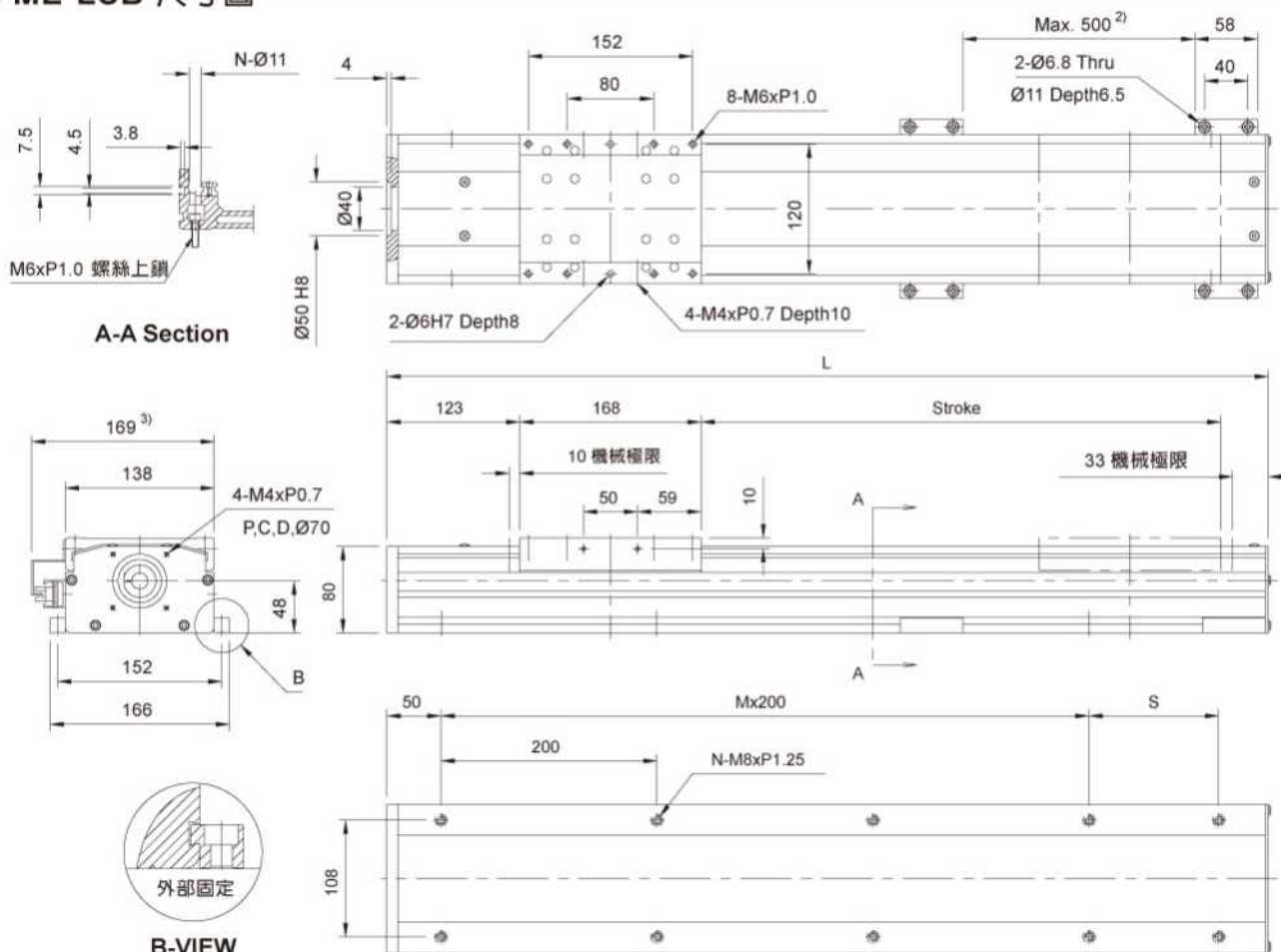
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	2600			
Fz (N)	3200			
Mx (N/m)	142			
My (N/m)	172			
Mz (N/m)	159			



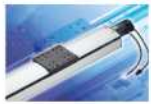
● ME-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	386	436	486	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	1086	1136	1186	1236	1286	1336	1386	1436	1486	1536
M	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7
N	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18
S	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50
馬達回轉速度 rpm	3000																							
	2000																							
	1000																							

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速
3) 外部安裝sensor

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

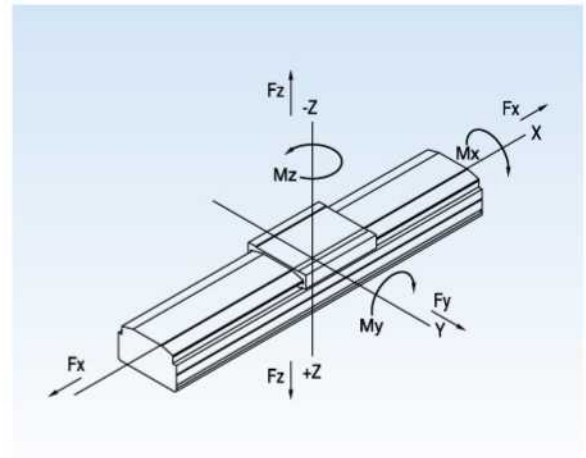


AT-88 ROBOTS

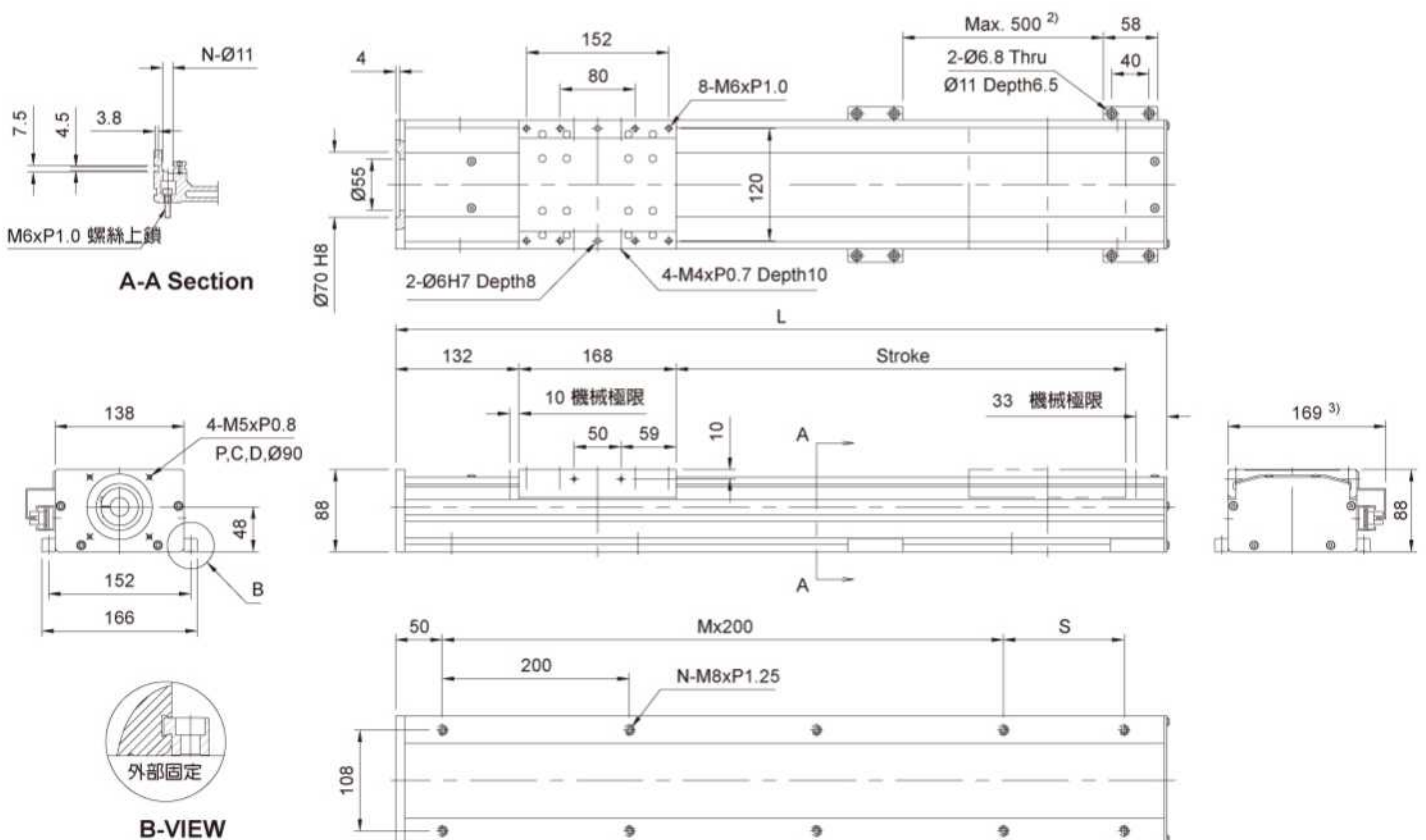
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	750			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	2600			
Fz (N)	3200			
Mx (N/m)	142			
My (N/m)	172			
Mz (N/m)	159			



ME-LSB 尺寸圖

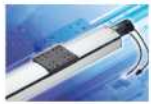


STROKE	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	445	495	545	595	645	695	745	795	845	895	945	995	1045	1095	1145	1195	1245	1295	1345	1395	1445	1495	1545
M	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7
N	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18
S	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50
馬達回轉速度 rpm																							

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KA0必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

3) 外部安裝sensor

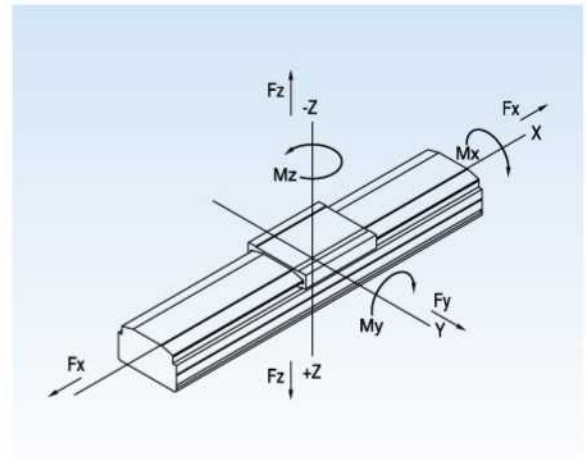


AT-88 ROBOTS

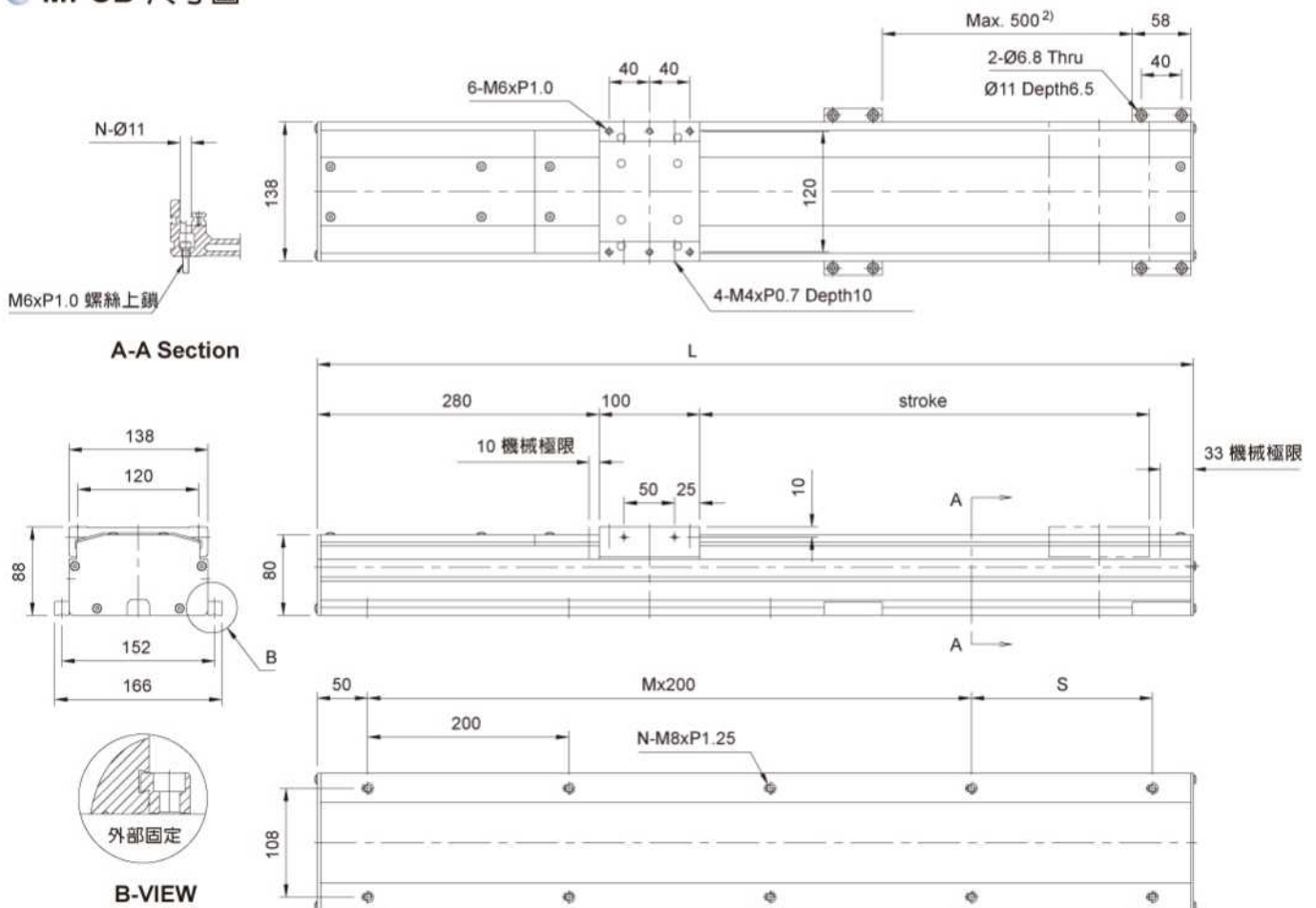
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	1400			
Fz (N)	1620			
Mx (N/m)	90			
My (N/m)	72			
Mz (N/m)	65			



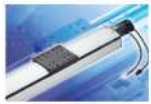
MI-SB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	473	523	573	623	673	723	773	823	873	923	973	1023	1073	1123	1173	1223	1273	1323	1373	1423	1473	1523	1573	1623
M	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7
N	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18
S	190	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140	190	40	90	140
馬達回轉速度 rpm																								

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

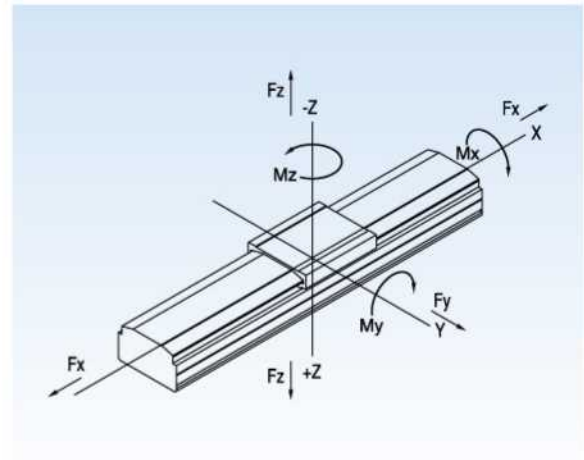


AT-88 ROBOTS

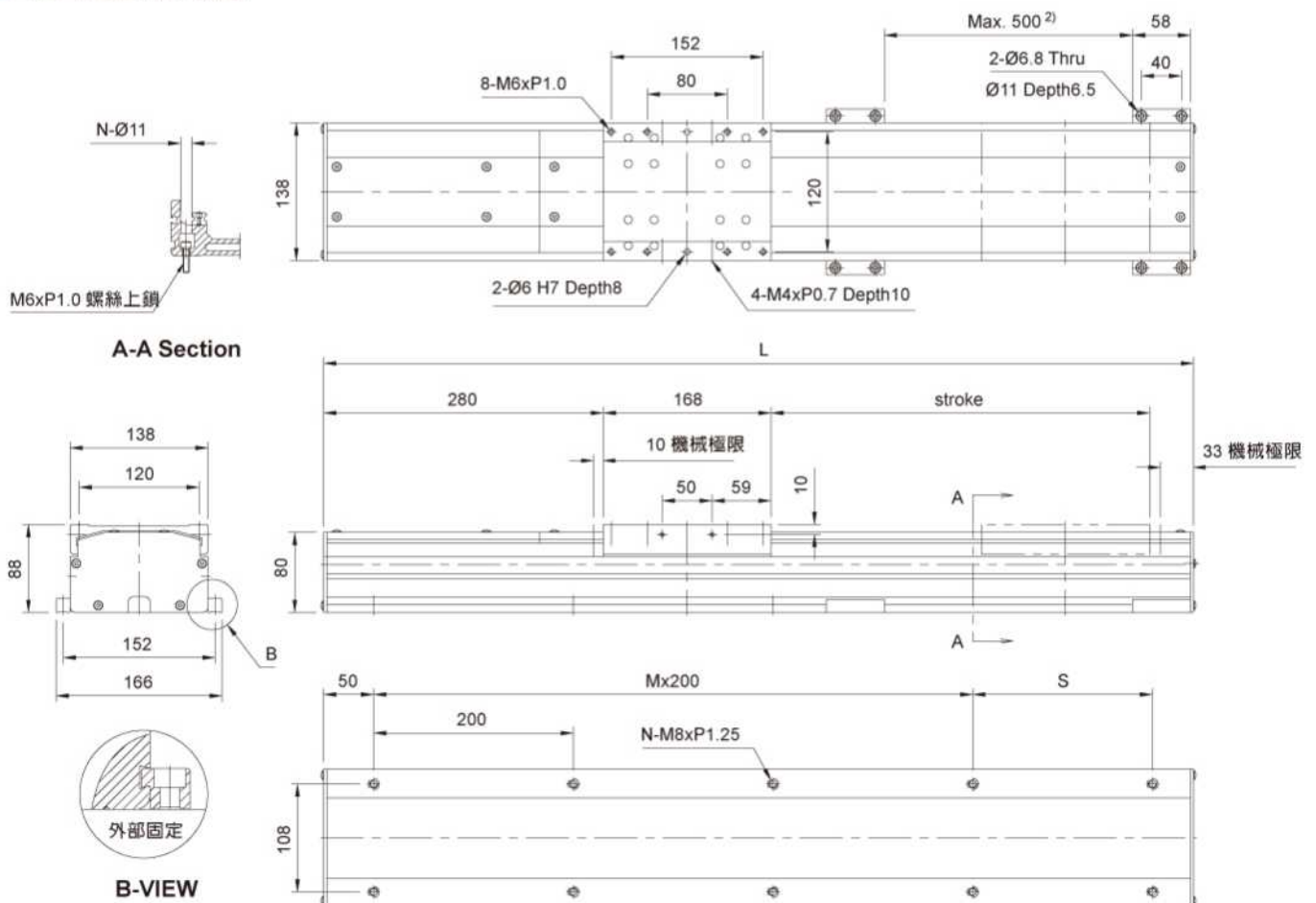
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	2600			
Fz (N)	3200			
Mx (N/m)	142			
My (N/m)	172			
Mz (N/m)	159			



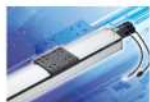
● MI-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	541	591	641	691	741	791	841	891	941	991	1041	1091	1141	1191	1241	1291	1341	1391	1441	1491	1541	1591	1641	1691
M	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7
N	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18
S	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200
馬達回轉速度 rpm																								

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

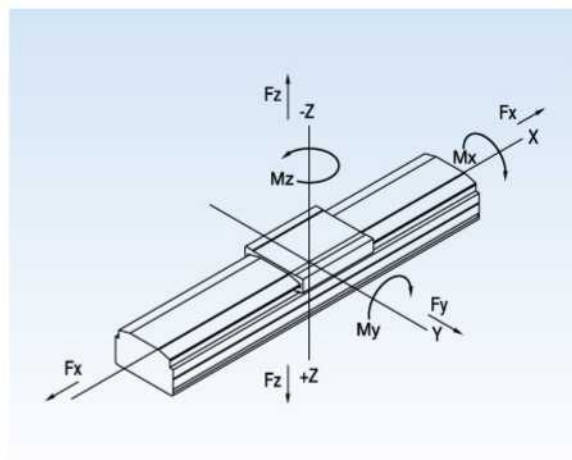


AT-88 ROBOTS

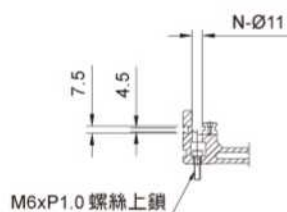
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

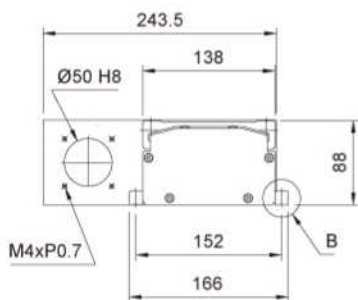
AC 伺服電機 (W)	200 / 400			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	1400			
Fz (N)	1620			
Mx (N/m)	90			
My (N/m)	72			
Mz (N/m)	65			



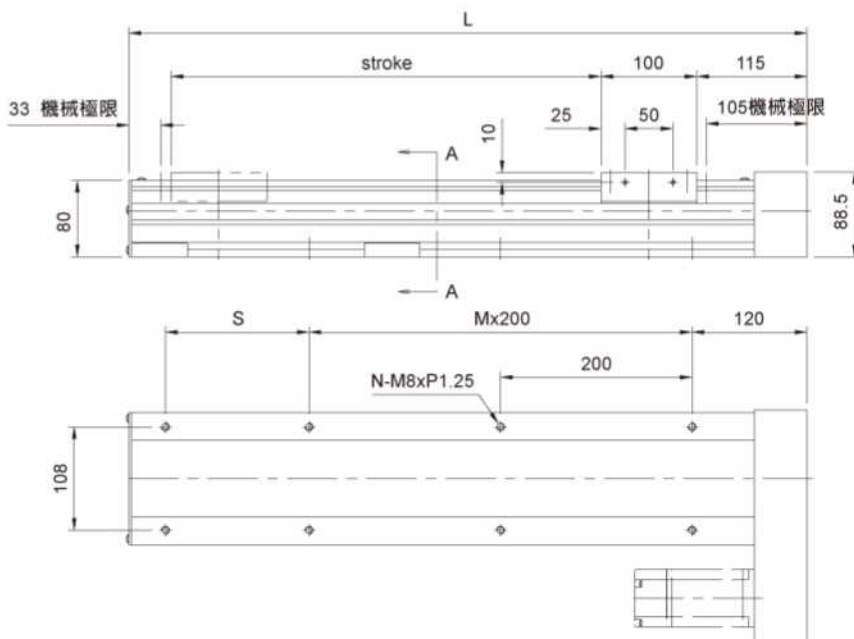
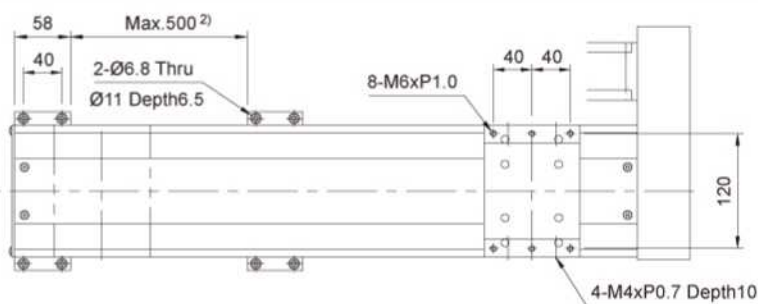
● ML-SB 尺寸圖



A-A Section



B-VIEW



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308	1358	1408	1458
M	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6
N	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16
S	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100
馬達回轉速度 rpm	3000																							
	2000																							
	1000																							

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

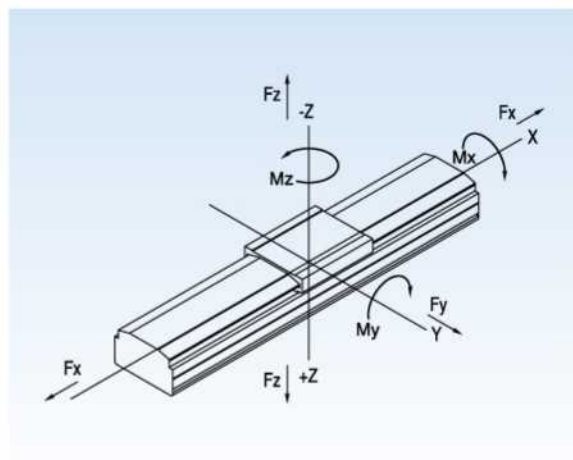


AT-88 ROBOTS

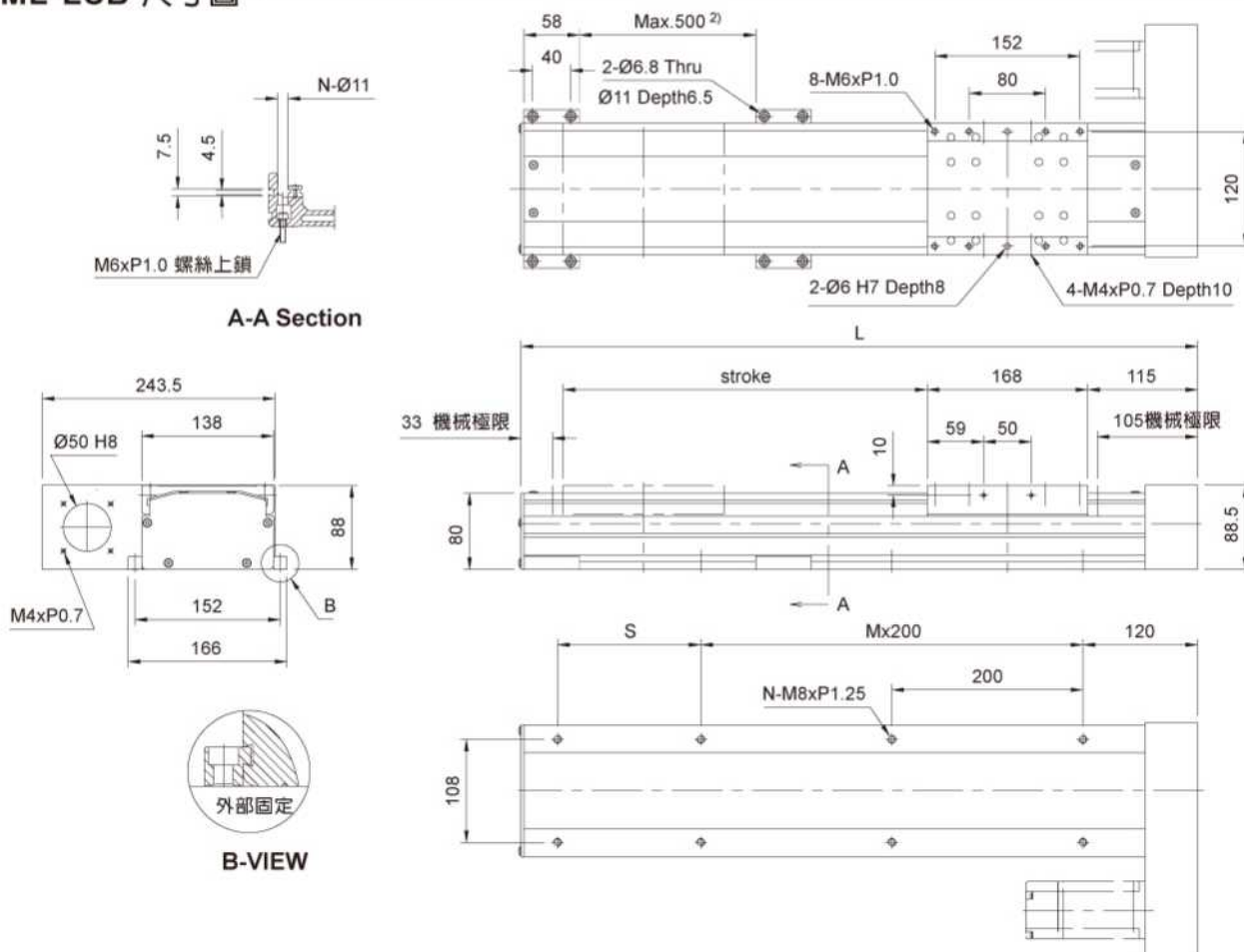
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	2600			
Fz (N)	3200			
Mx (N/m)	142			
My (N/m)	172			
Mz (N/m)	159			



ML-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	378	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478	1528
M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
S	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170
馬達回轉速度 rpm	3000																							
	2000																							
	1000																							

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

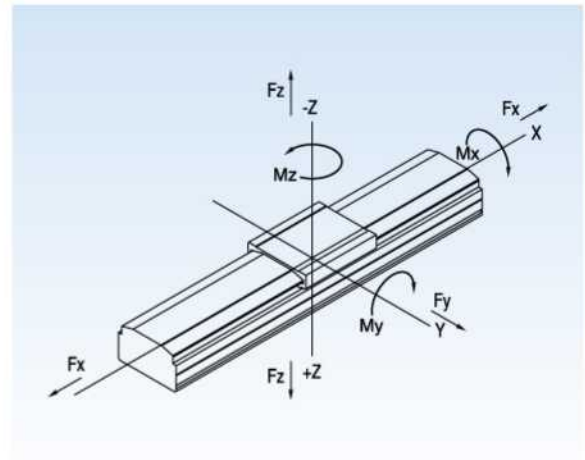


AT-88 ROBOTS

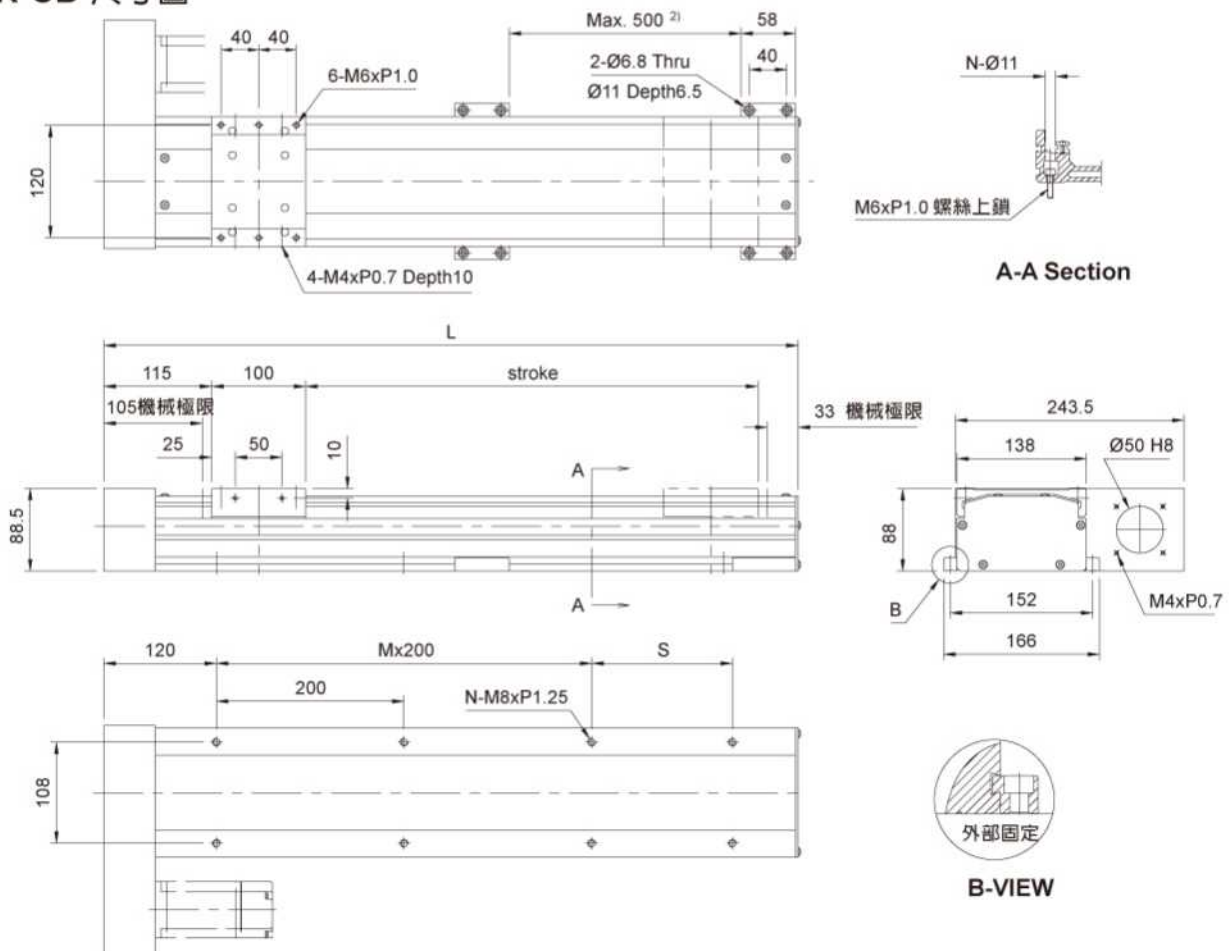
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	1400			
Fz (N)	1620			
Mx (N/m)	90			
My (N/m)	72			
Mz (N/m)	65			



● MR-SB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308	1358	1408	1458
M	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6
N	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16
S	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100
馬達回轉速度 rpm	3000																							
	2000																							
	1000																							

1) 行程超過650mm依據滑座移動位階不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

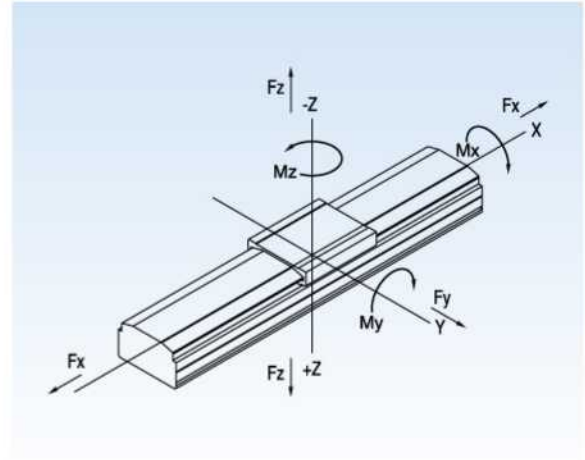


AT-88 ROBOTS

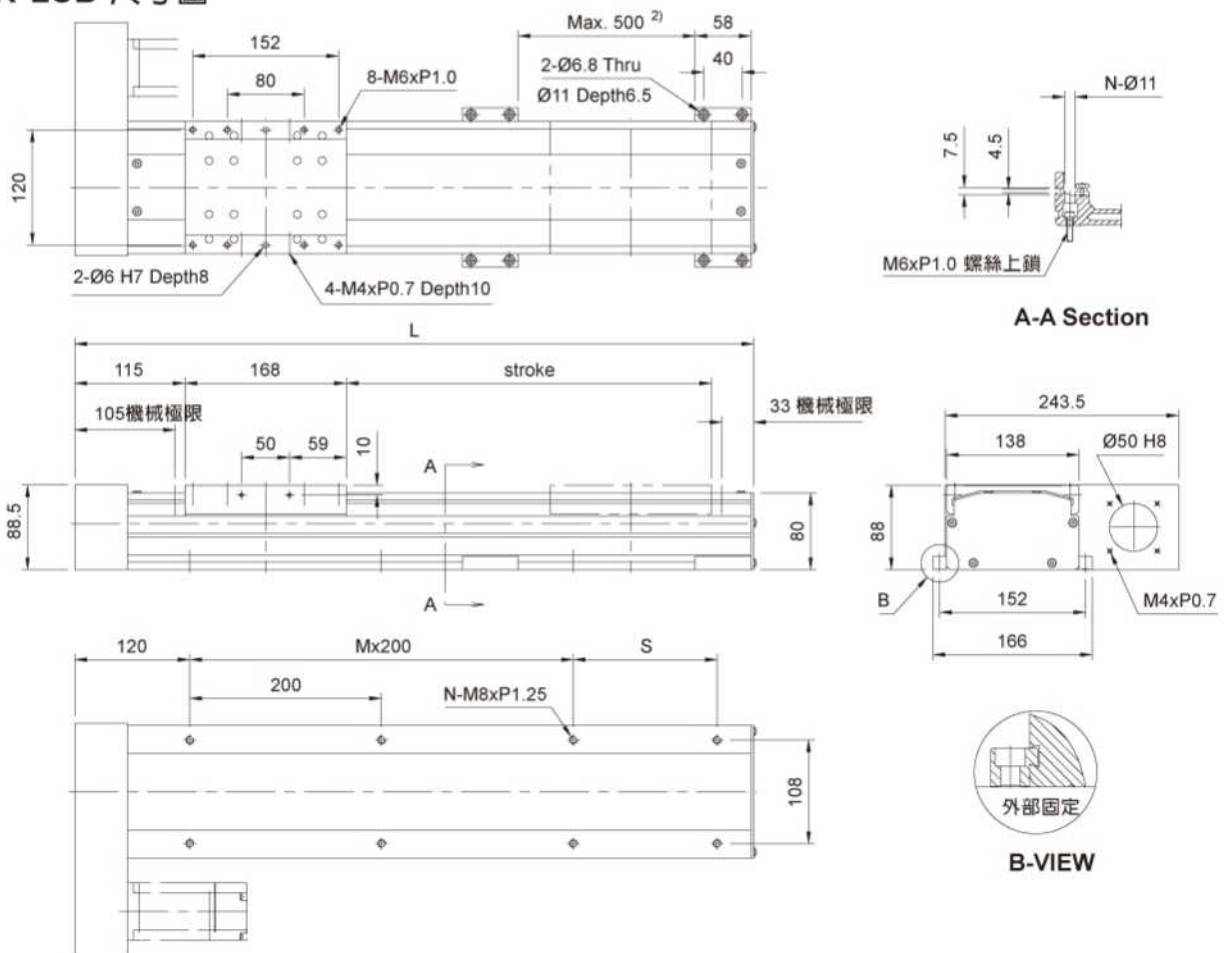
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	2600			
Fz (N)	3200			
Mx (N/m)	142			
My (N/m)	172			
Mz (N/m)	159			



● MR-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	378	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478	1528
M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
S	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170
馬達回轉速度 rpm	3000																							
	2000																							
	1000																							

1) 行程超過650mm依據滑座移動距離不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

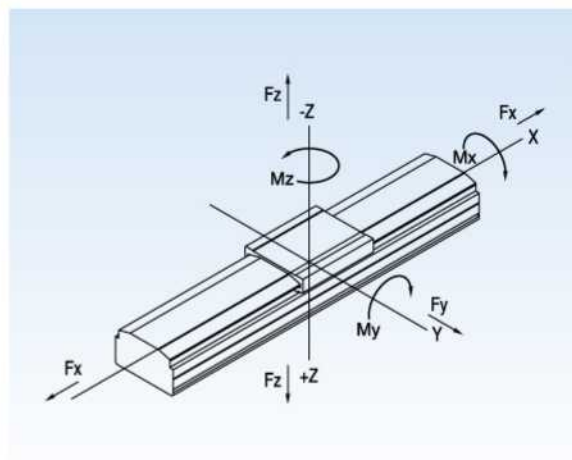


AT-88 ROBOTS

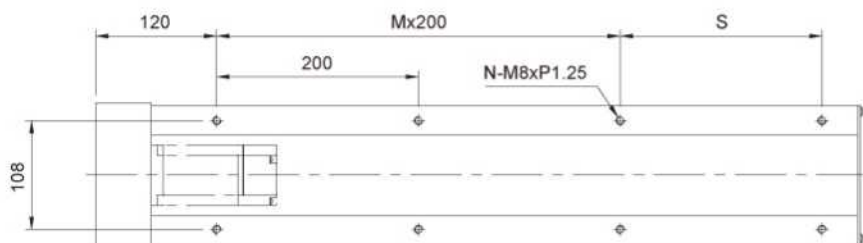
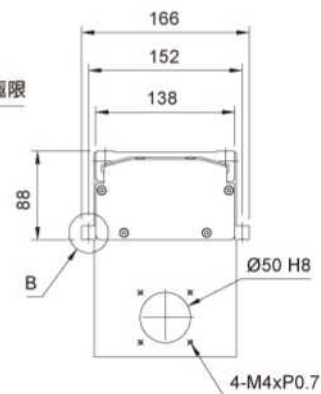
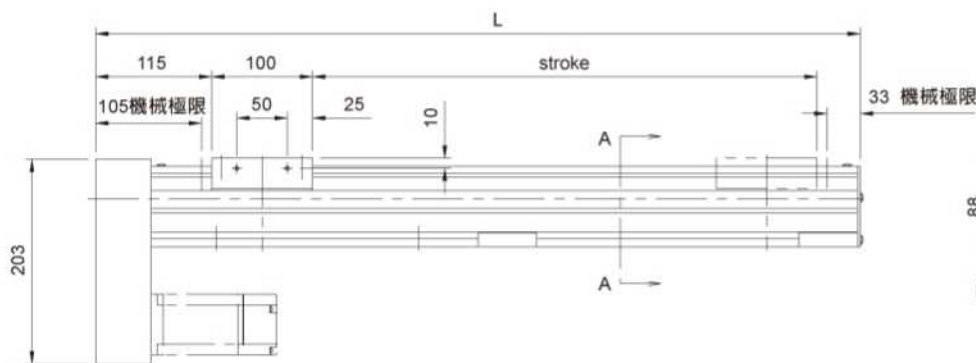
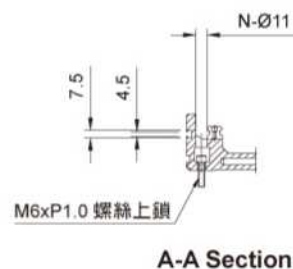
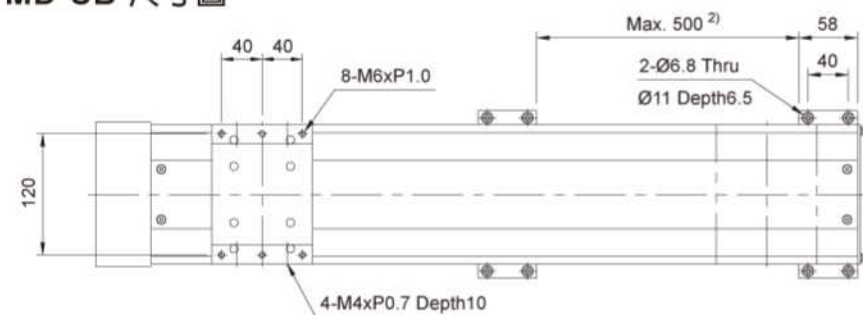
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	1400			
Fz (N)	1620			
Mx (N/m)	90			
My (N/m)	72			
Mz (N/m)	65			



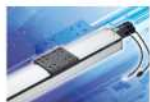
● MD-SB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	308	358	408	458	508	558	608	658	708	758	808	858	908	958	1008	1058	1108	1158	1208	1258	1308	1358	1408	1458
M	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6
N	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16
S	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100
馬達回轉速度 rpm																								

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

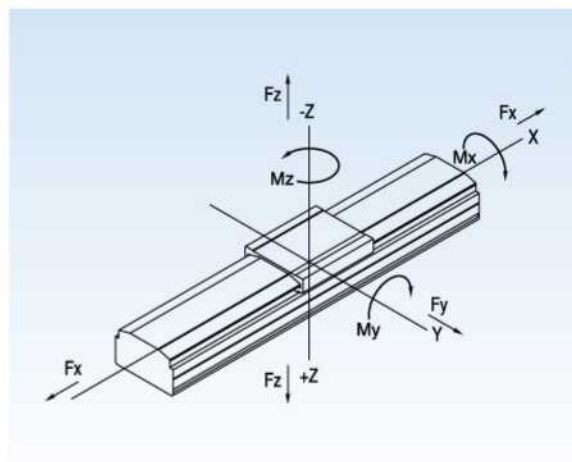


AT-88 ROBOTS

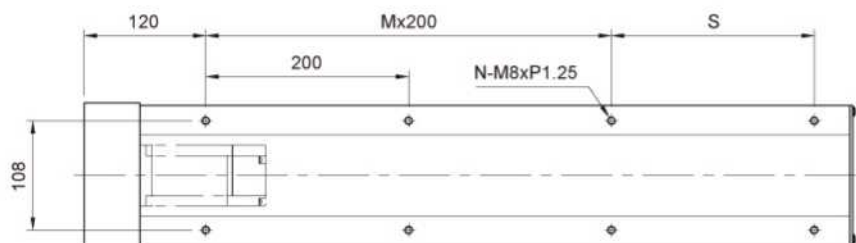
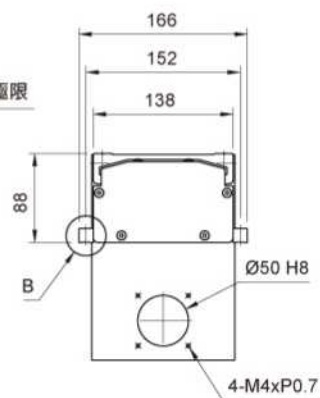
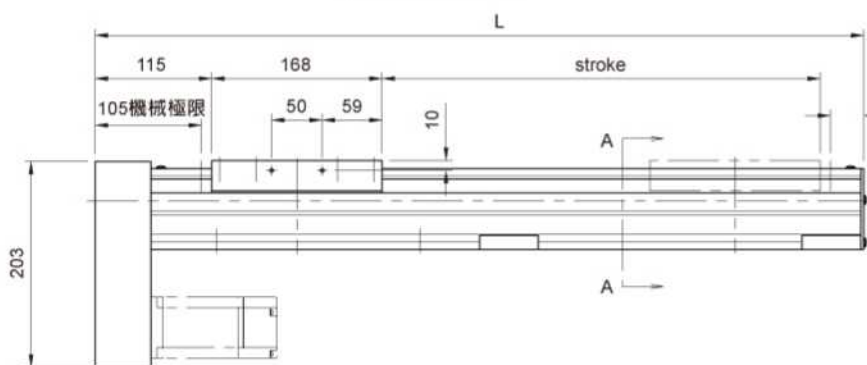
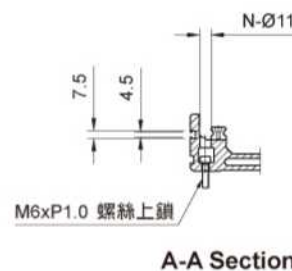
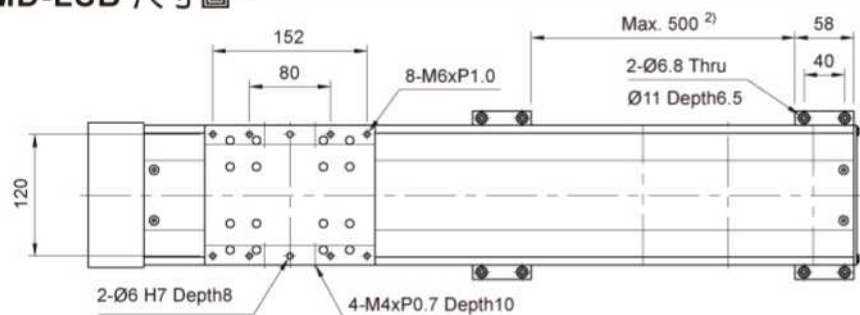
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	200 / 400			
重複精度	+/-0.01mm			
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)			
螺桿直徑	ø15mm, ø20mm			
導程	40	20	10	5
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500	250
行程 (mm)	100 to 1200			
負荷力矩				
Fy (N)	2600			
Fz (N)	3200			
Mx (N/m)	142			
My (N/m)	172			
Mz (N/m)	159			



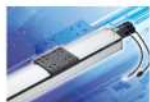
● MD-LSB 尺寸圖



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
L	378	428	478	528	578	628	678	728	778	828	878	928	978	1028	1078	1128	1178	1228	1278	1328	1378	1428	1478	1528
M	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6
N	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16
S	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170
馬達回轉速度 rpm																								

1) 行程超過650mm依據滑座移動位置不同會產生共振現象，請參考以上表格調整馬達轉速

2) 為能達到最大負載，外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

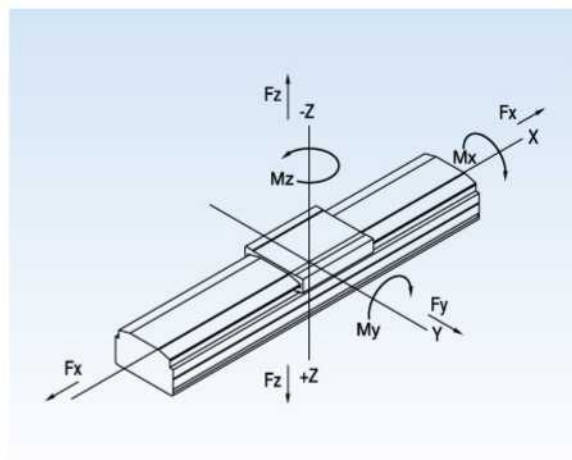


AT-98 ROBOTS

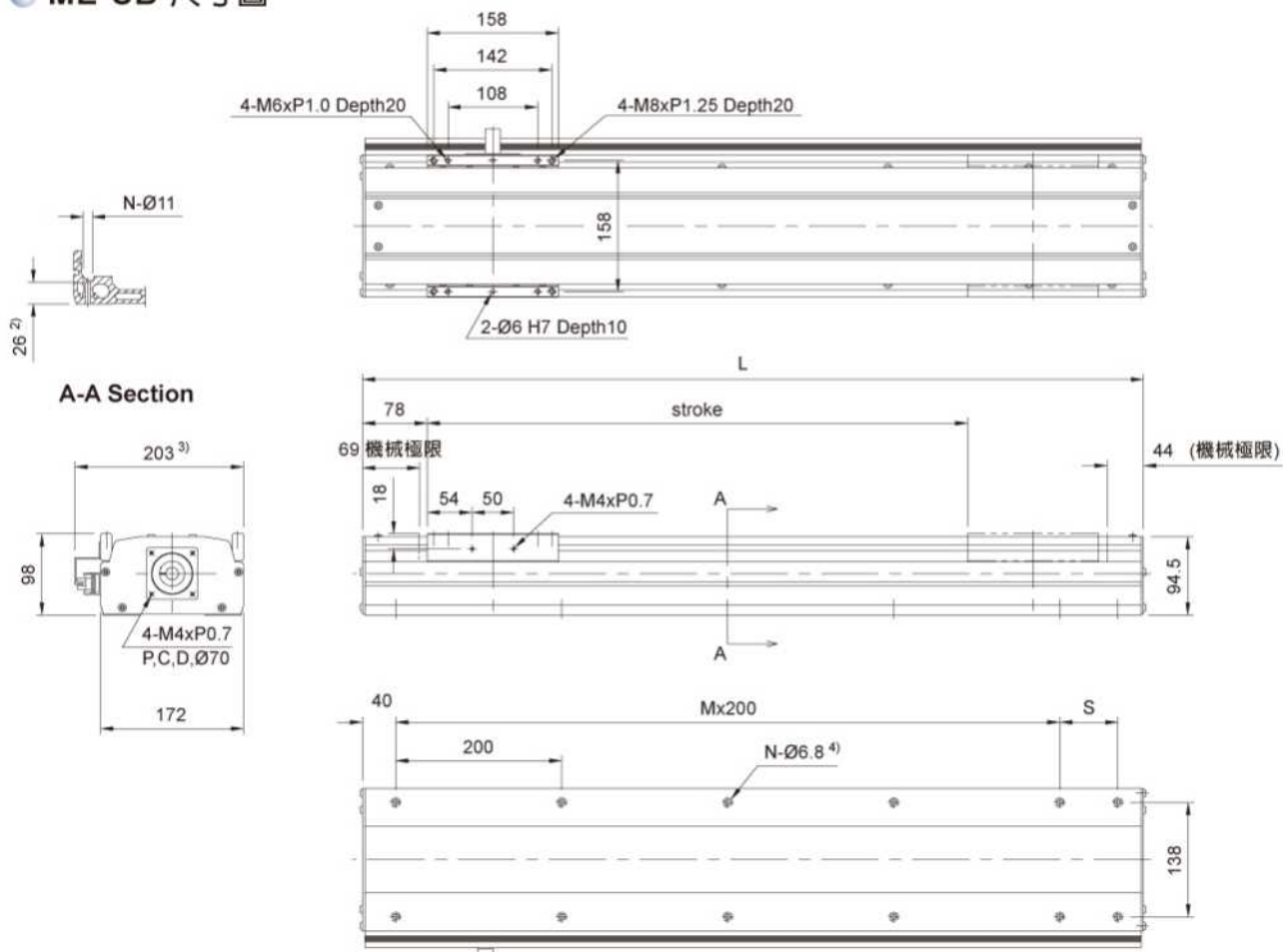
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø25mm, ø20mm		
導程	40	20	10
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500
行程 (mm)	100 to 1400		
負荷力矩			
Fy (N)	4200		
Fz (N)	7600		
Mx (N/m)	320		
My (N/m)	332		
Mz (N/m)	307		



ME-SB 尺寸圖



STROKE	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	
L	391	441	491	541	591	641	691	741	791	841	891	941	991	1041	1091	1141	1191	1241	1291	1341	1391	1441	1491	1541	1591	1641	1691	
M	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	
N	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	
S	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	
馬達回轉速度 rpm																												

1) 行程超過800mm建議降低速度避免發生共振

2) 使用六角螺絲M8 x P1.25, 長40mm以上

3) 外部安裝sensor

4) 下鎖式M8 x P1.25螺紋孔, 深20

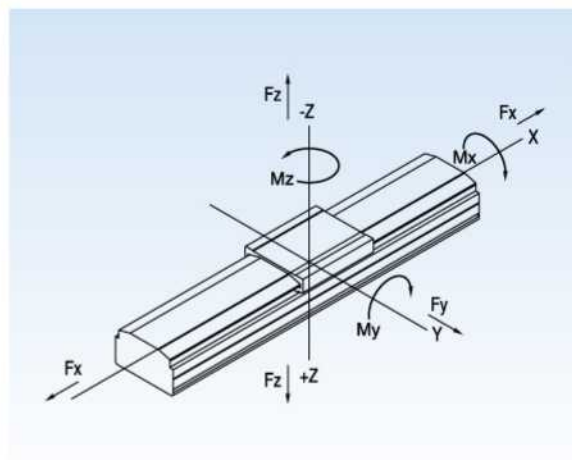


AT-98 ROBOTS

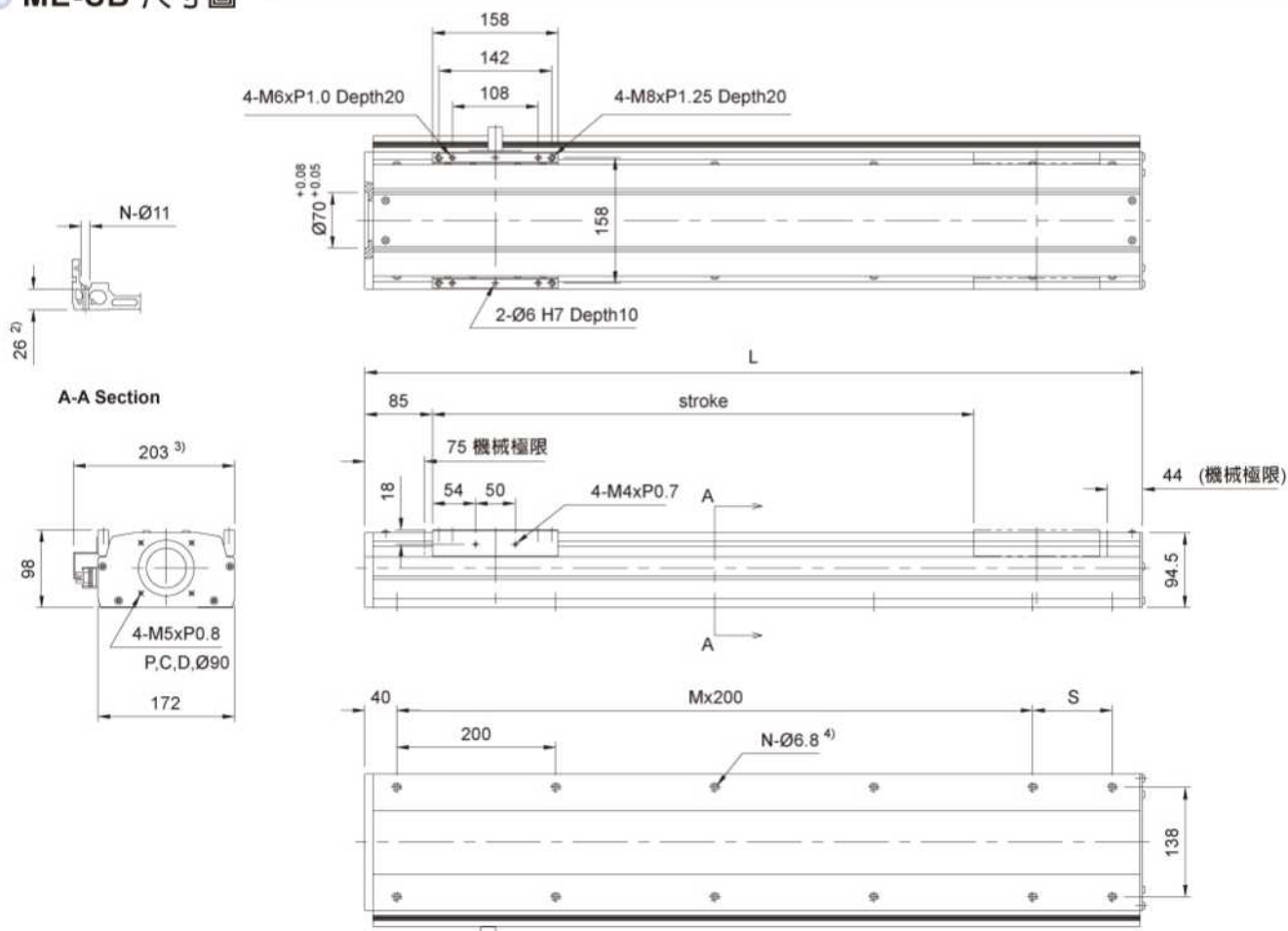
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	750		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø25mm , ø20mm		
導程	40	20	10
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500
行程 (mm)	100 to 1400		
負荷力矩			
Fy (N)	4200		
Fz (N)	7600		
Mx (N/m)	320		
My (N/m)	332		
Mz (N/m)	307		

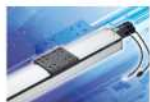


● ME-SB 尺寸圖



STROKE	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	
L	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848	898	948	998	1048	1098	1148	1198	1248	1298	1348	1398	1448	1498	1548	1598	1648	1698	
M	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	
N	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	
S	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	
馬達回轉速度 rpm																												

39 1) 行程超過800mm建議降低速度避免發生共振 2) 使用六角螺絲M8 x P1.25, 長40mm以上 3) 外部安裝sensor
4) 下鎖式M8 x P1.25螺紋孔, 深20

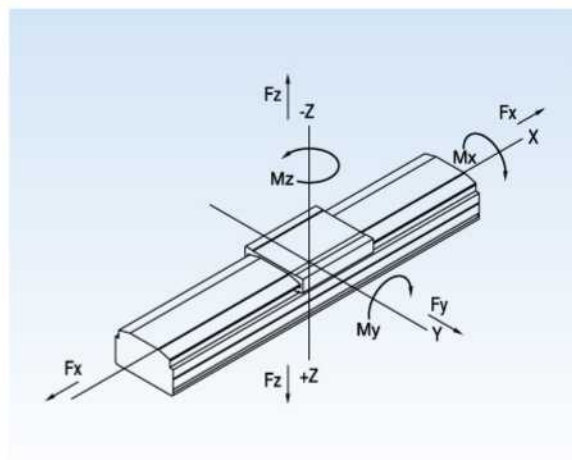


AT-98 ROBOTS

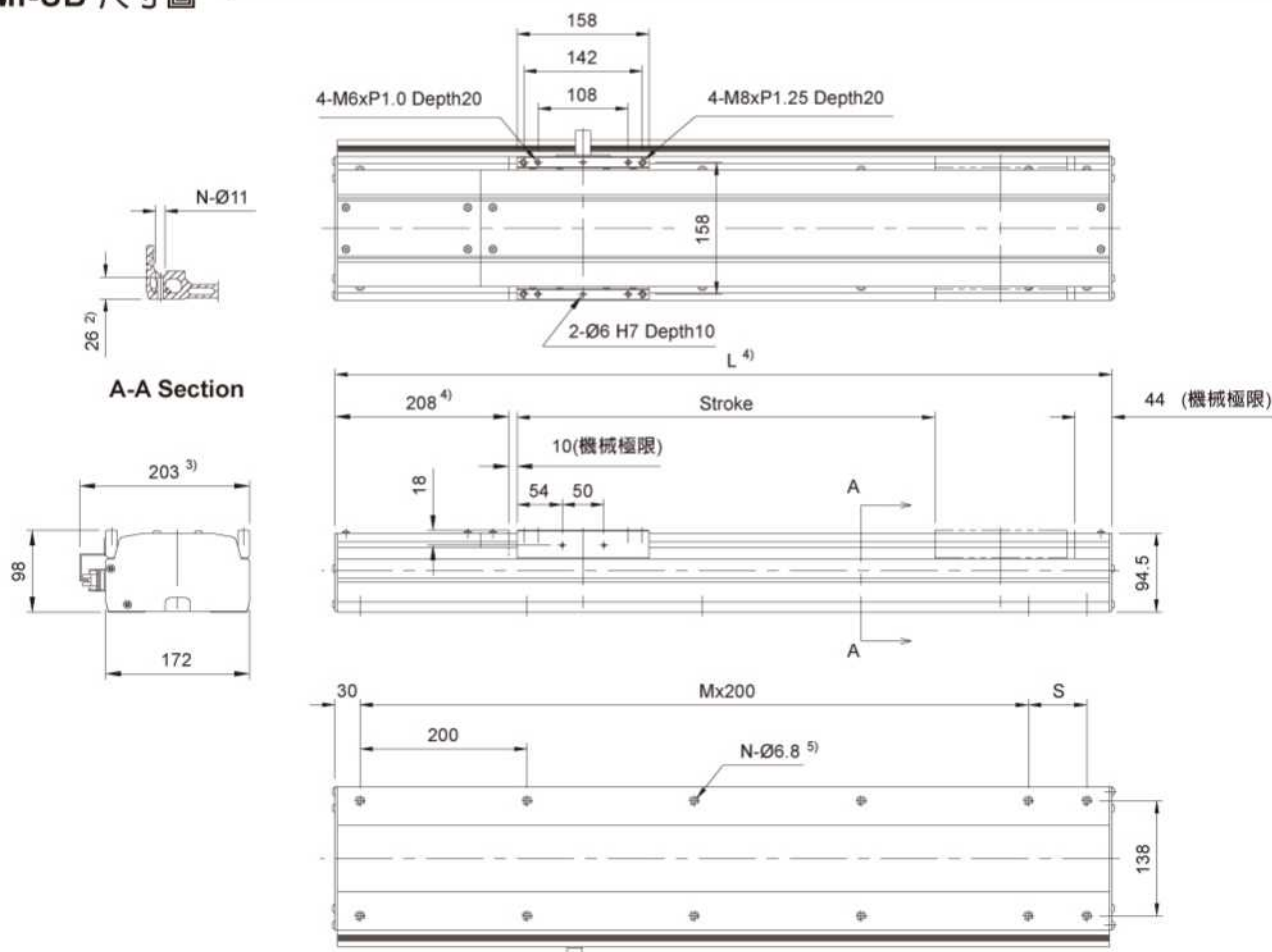
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø25mm, ø20mm		
導程	40	20	10
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500
行程 (mm)	100 to 1400		
負荷力矩			
Fy (N)	4200		
Fz (N)	7600		
Mx (N/m)	320		
My (N/m)	332		
Mz (N/m)	307		

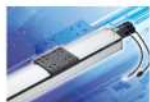


● MI-SB 尺寸圖



STROKE	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	
L	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480	1530	1580	1630	1680	1730	1780	1830	
M	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	
N	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	20	20	20	
S	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	200	70	120	170	
馬達回轉速度 rpm																												

1) 行程超過800mm建議降低速度避免發生共振 2) 使用六角螺絲M8 x P1.25, 長40mm以上 3) 外部安裝sensor
 4) 不含安裝熱車馬達尺寸 5) 下鎖式M8 x P1.25螺紋孔, 深20

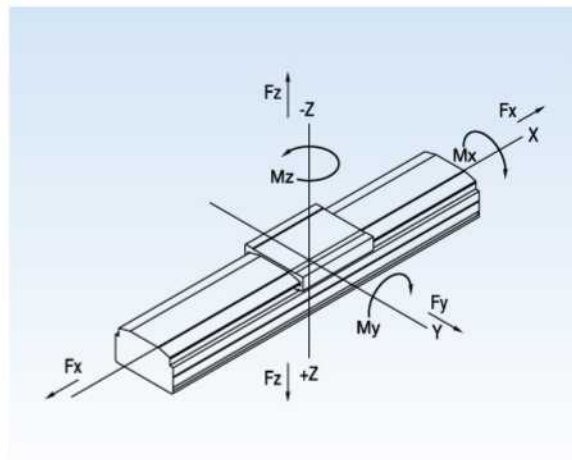


AT-98 ROBOTS

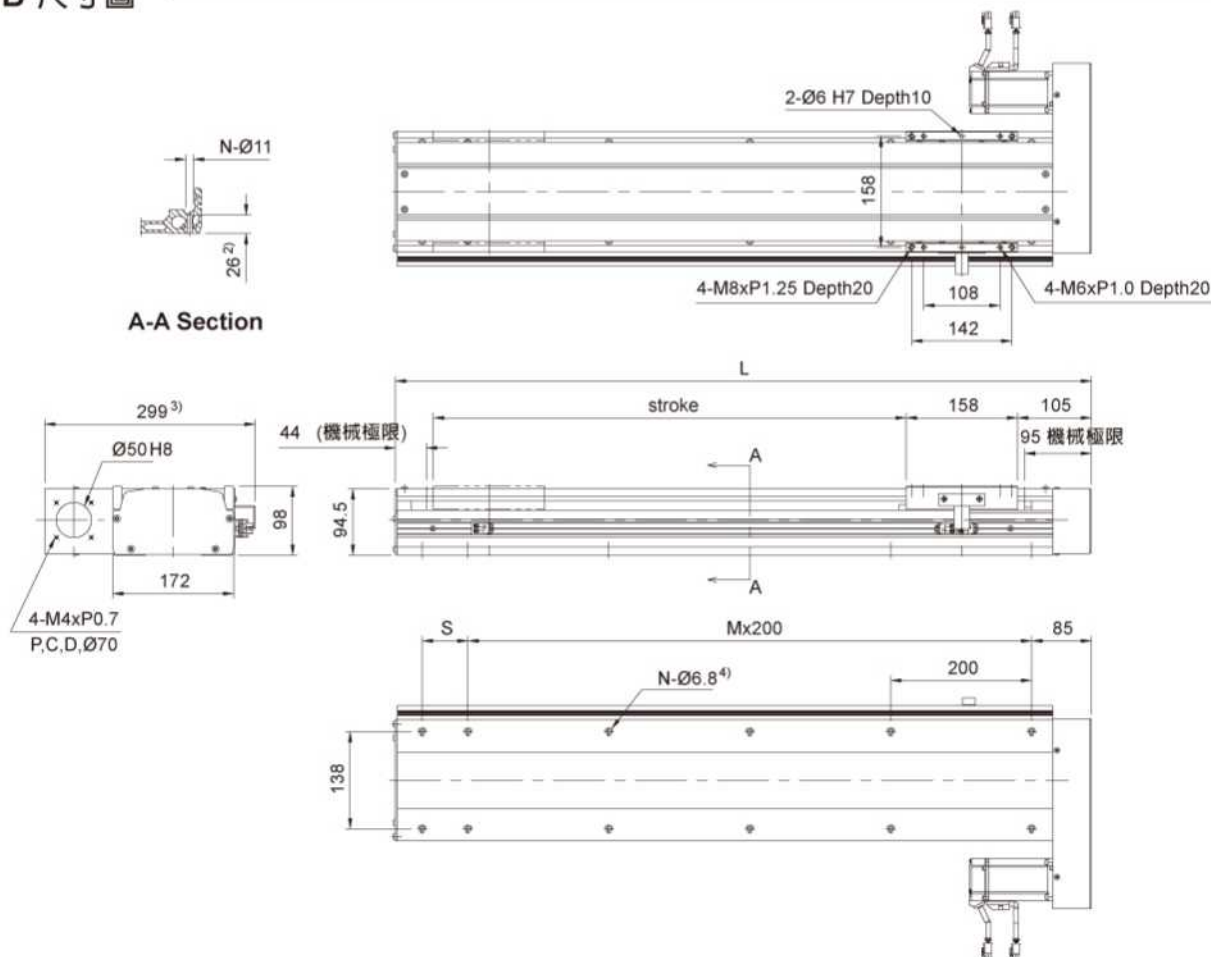
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	750 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø25mm , ø20mm		
導程	40	20	10
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500
行程 (mm)	100 to 1400		
負荷力矩			
Fy (N)	4200		
Fz (N)	7600		
Mx (N/m)	320		
My (N/m)	332		
Mz (N/m)	307		



● ML-SB 尺寸圖



STROKE	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	
L	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	1418	1468	1518	1568	1618	1668	1718	
M	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	
N	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	
S	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	
馬達回轉速度 rpm																												

41 1) 行程超過800mm建議降低速度避免發生共振 2) 使用六角螺絲M8 x P1.25, 長40mm以上 3) 外部安裝sensor
4) 下鎖式M8 x P1.25螺紋孔, 深20

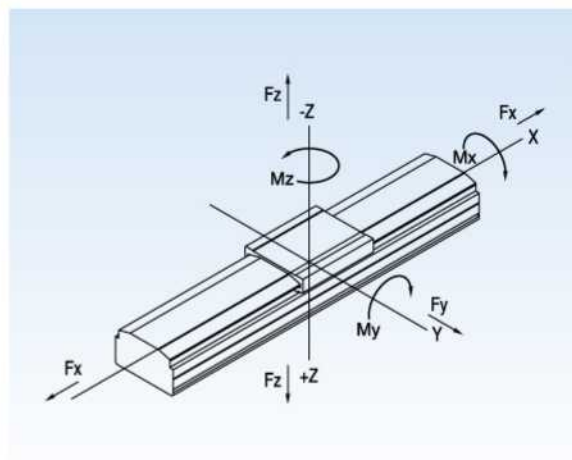


AT-98 ROBOTS

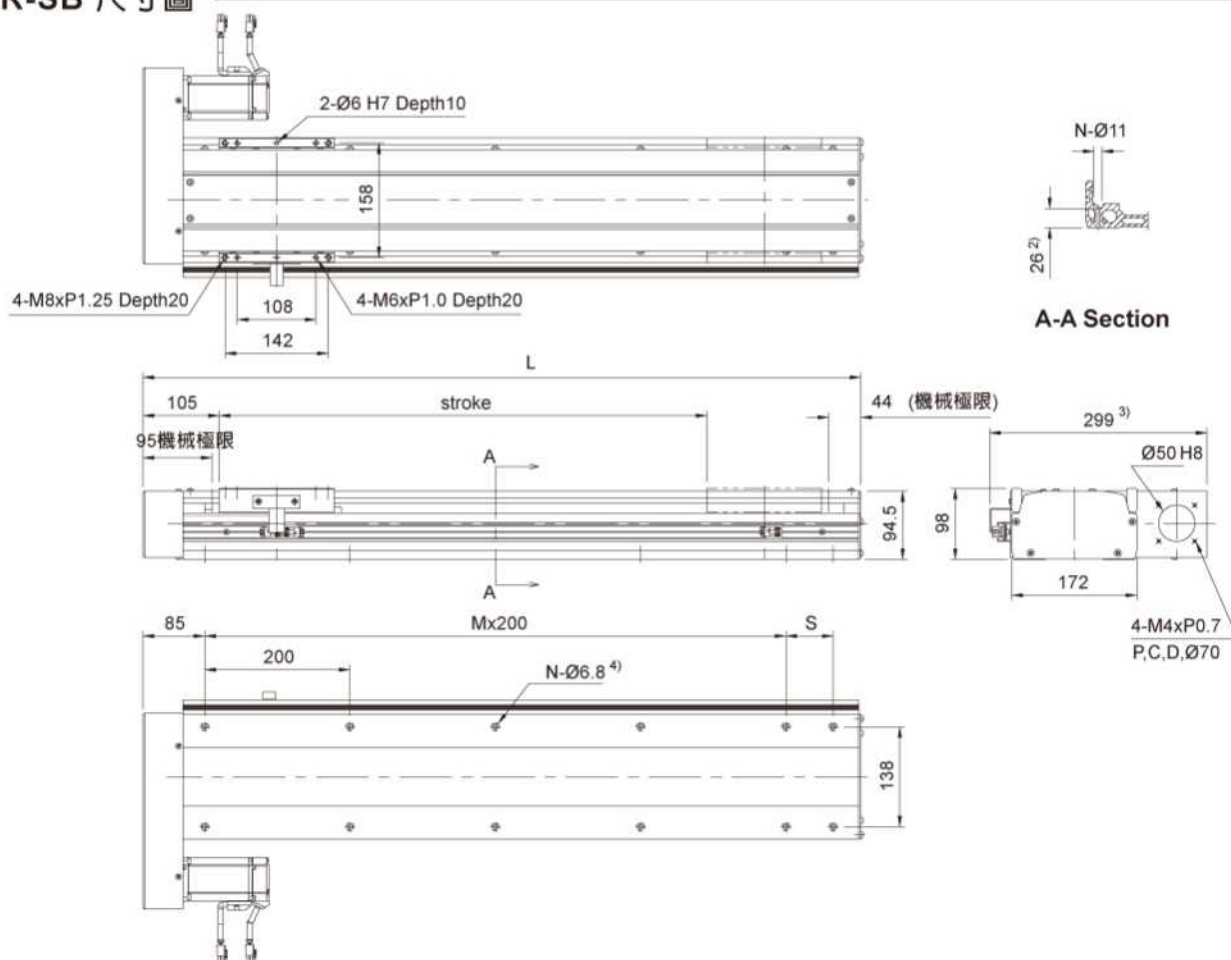
螺桿傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	750 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø25mm , ø20mm		
導程	40	20	10
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500
行程 (mm)	100 to 1400		
負荷力矩			
Fy (N)	4200		
Fz (N)	7600		
Mx (N/m)	320		
My (N/m)	332		
Mz (N/m)	307		



MR-SB 尺寸圖

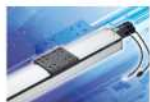


STROKE	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	
L	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	1418	1468	1518	1568	1618	1668	1718	
M	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	
N	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	
S	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	
馬達回轉速度 rpm	3000																											
	ø25														ø20													
	1000																											

1) 行程超過800mm建議降低速度避免發生共振
4) 下鎖式M8 x P1.25螺紋孔, 深20

2) 使用六角螺絲M8 x P1.25, 長40mm以上

3) 外部安裝sensor

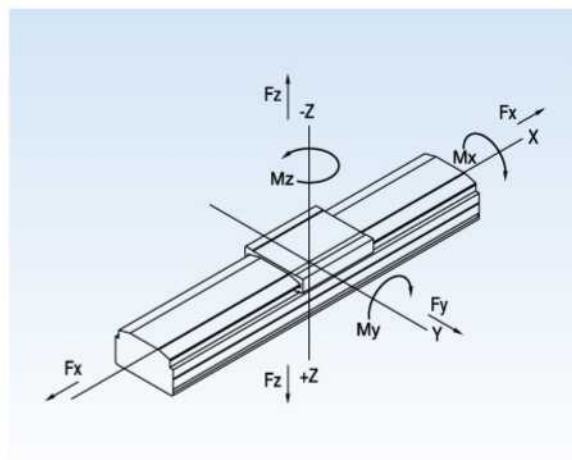


AT-98 ROBOTS

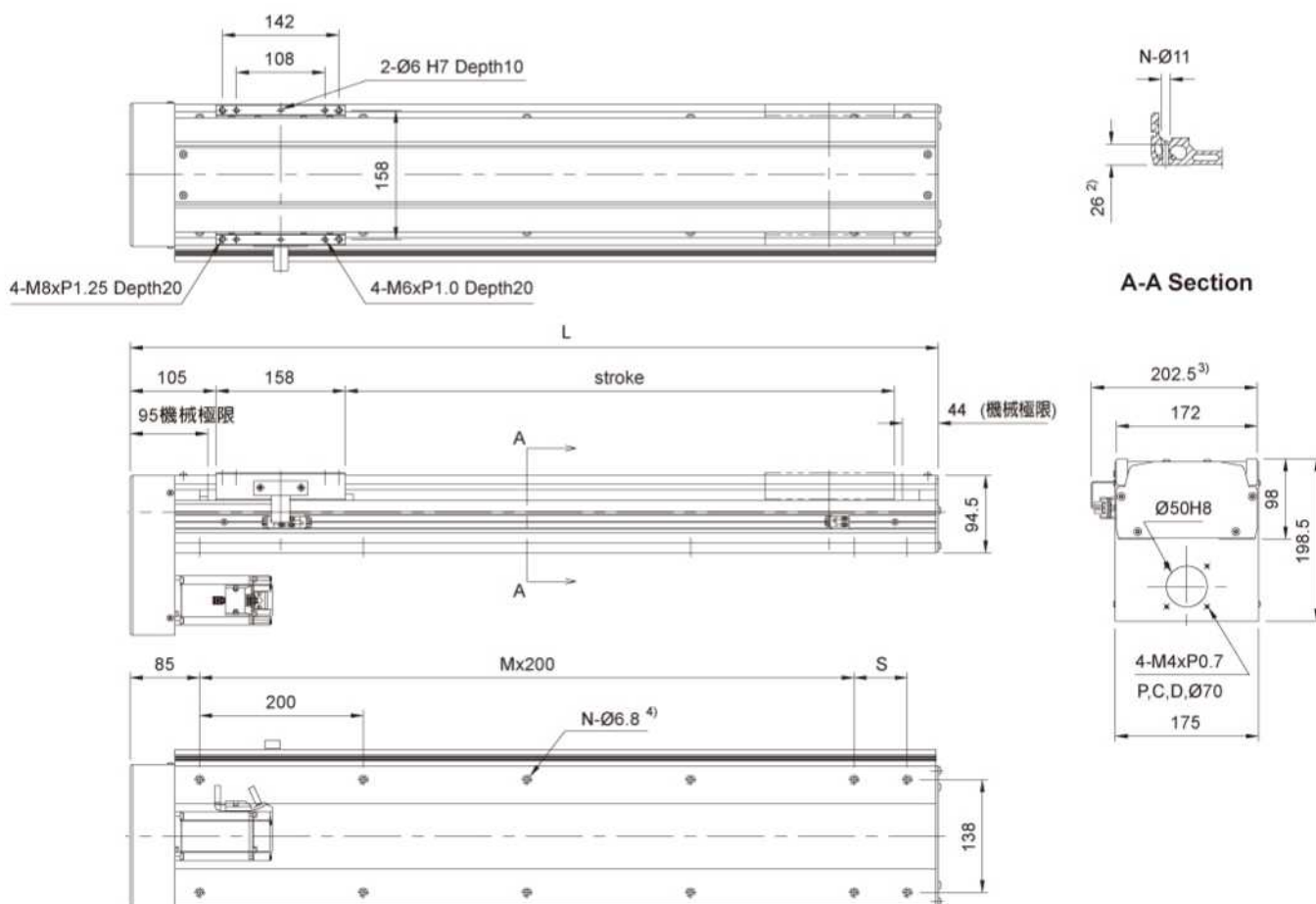
螺桿傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	750 / 400		
重複精度	+/-0.01mm		
傳動元件	滾珠螺桿 (C7或C5)		
螺桿直徑	ø25mm , ø20mm		
導程	40	20	10
最高速度 (mm/sec) ¹⁾	2000	1000	500
行程 (mm)	100 to 1400		
負荷力矩			
Fy (N)	4200		
Fz (N)	7600		
Mx (N/m)	320		
My (N/m)	332		
Mz (N/m)	307		

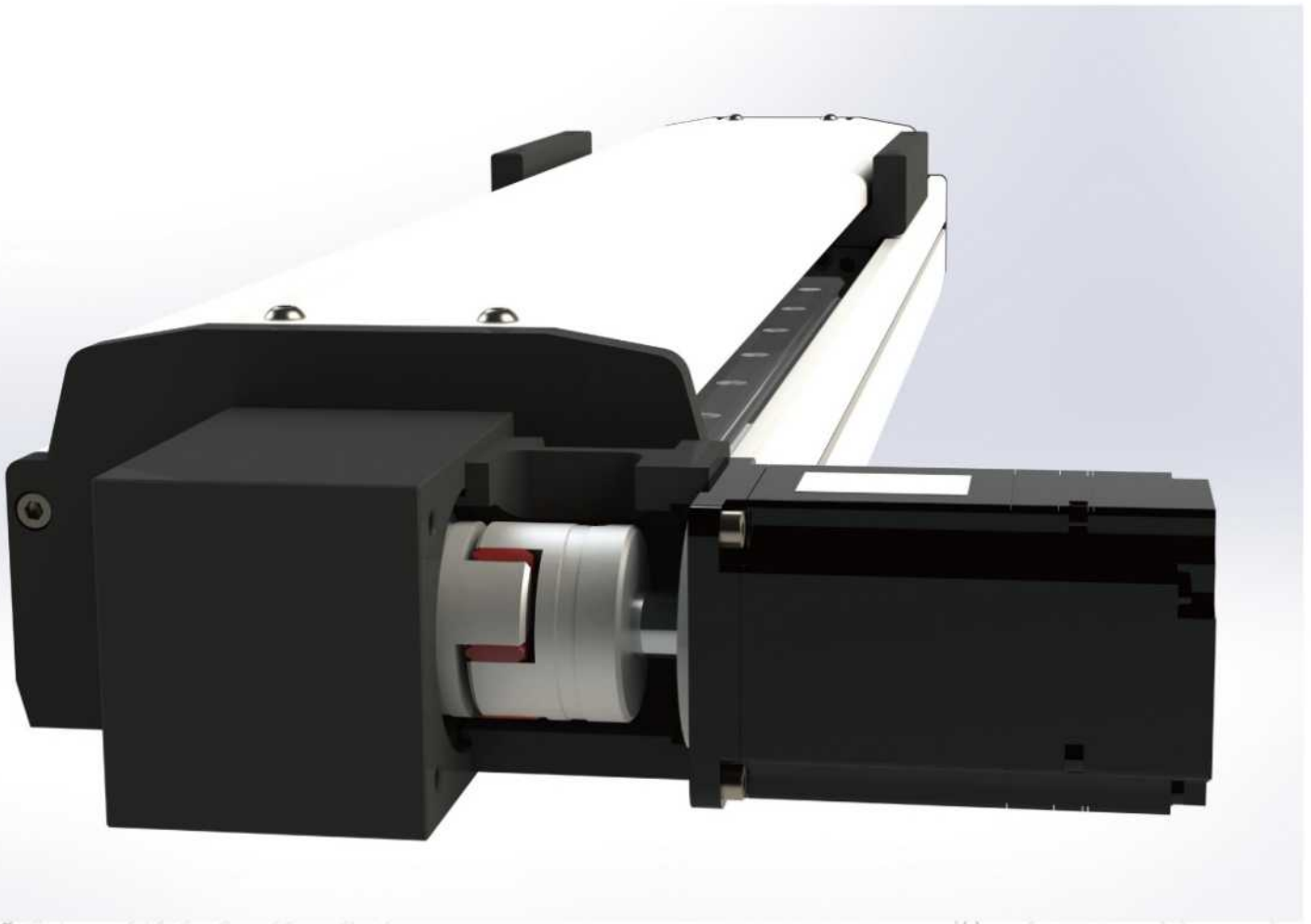


● MD-SB 尺寸圖

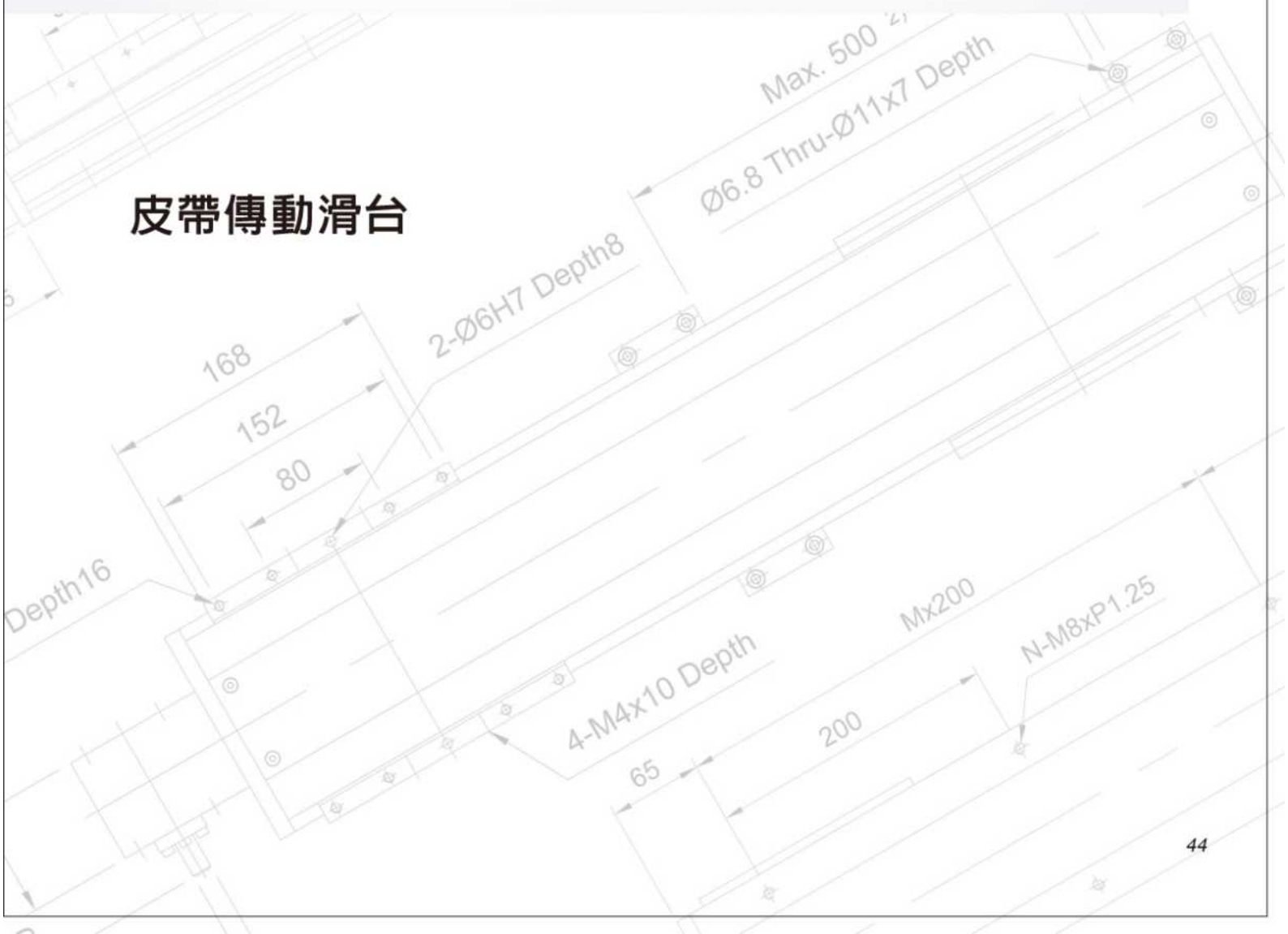


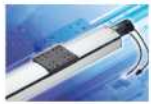
STROKE	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400
L	418	468	518	568	618	668	718	768	818	868	918	968	1018	1068	1118	1168	1218	1268	1318	1368	1418	1468	1518	1568	1618	1668	1718
M	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7
N	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18
S	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200	50	100	150	200
馬達回轉速度 rpm																					ø25		ø20				

43 1) 行程超過800mm建議降低速度避免發生共振 2) 使用六角螺絲M8 x P1.25, 長40mm以上 3) 外部安裝sensor
4) 下鎖式M8 x P1.25螺紋孔, 深20



皮帶傳動滑台



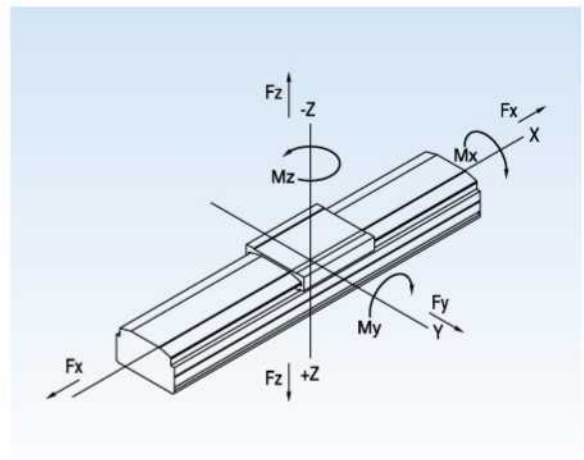


AT-68 ROBOTS

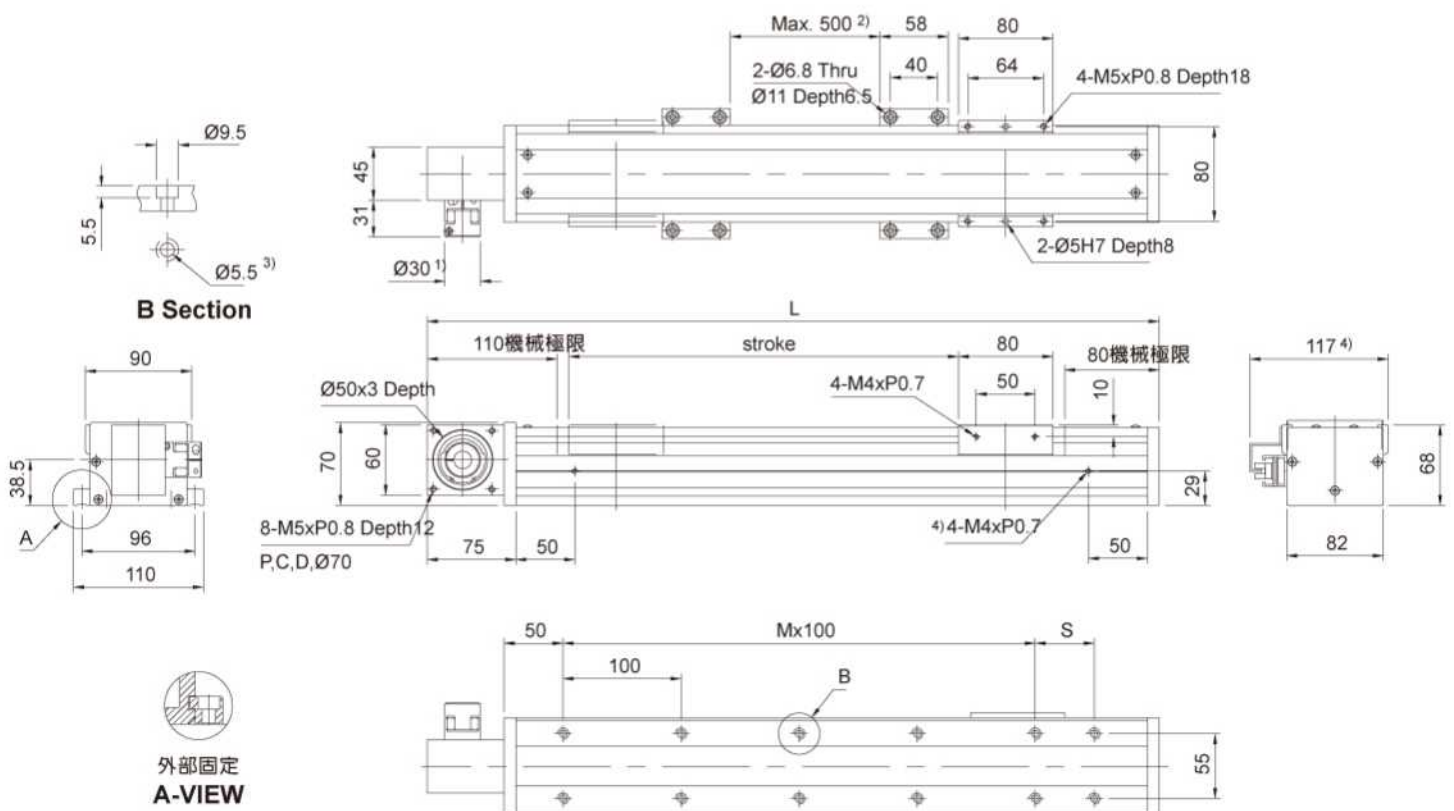
皮帶傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	400 / 200
最大直線速度	2 m/s
重複精度	+/-0.10mm
傳動元件	齒輪皮帶 12AT5
導程	100mm
最大輸入速度 (rpm)	1200
行程 (mm)	150 to 1050
負荷力矩	
Fy (N)	380
Fz (N)	720
Mx (N/m)	62
My (N/m)	32
Mz (N/m)	32



TSD-SB 尺寸圖



STROKE	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
L	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340
M	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
S	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70	100	70

45) 1) 帶GS14聯軸器標準型2.0為35, 二軸滑台聯結同步為7.5型或ZR1 / ZR2 / ZR3 (請參閱聯軸器圖)
 2) 為能達到最大負載, 外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊 3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔 4) 外部安裝sensor 線槽固定孔

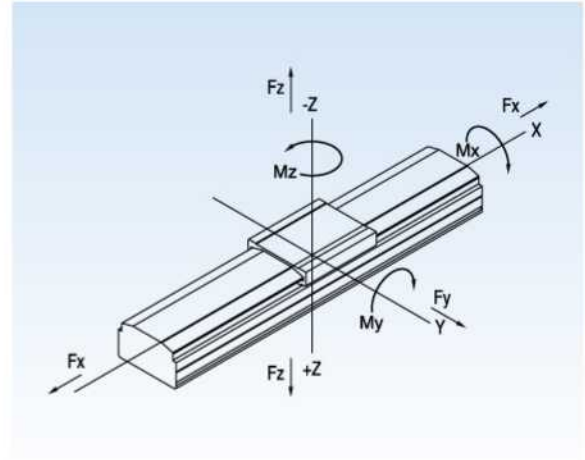


AT-68 ROBOTS

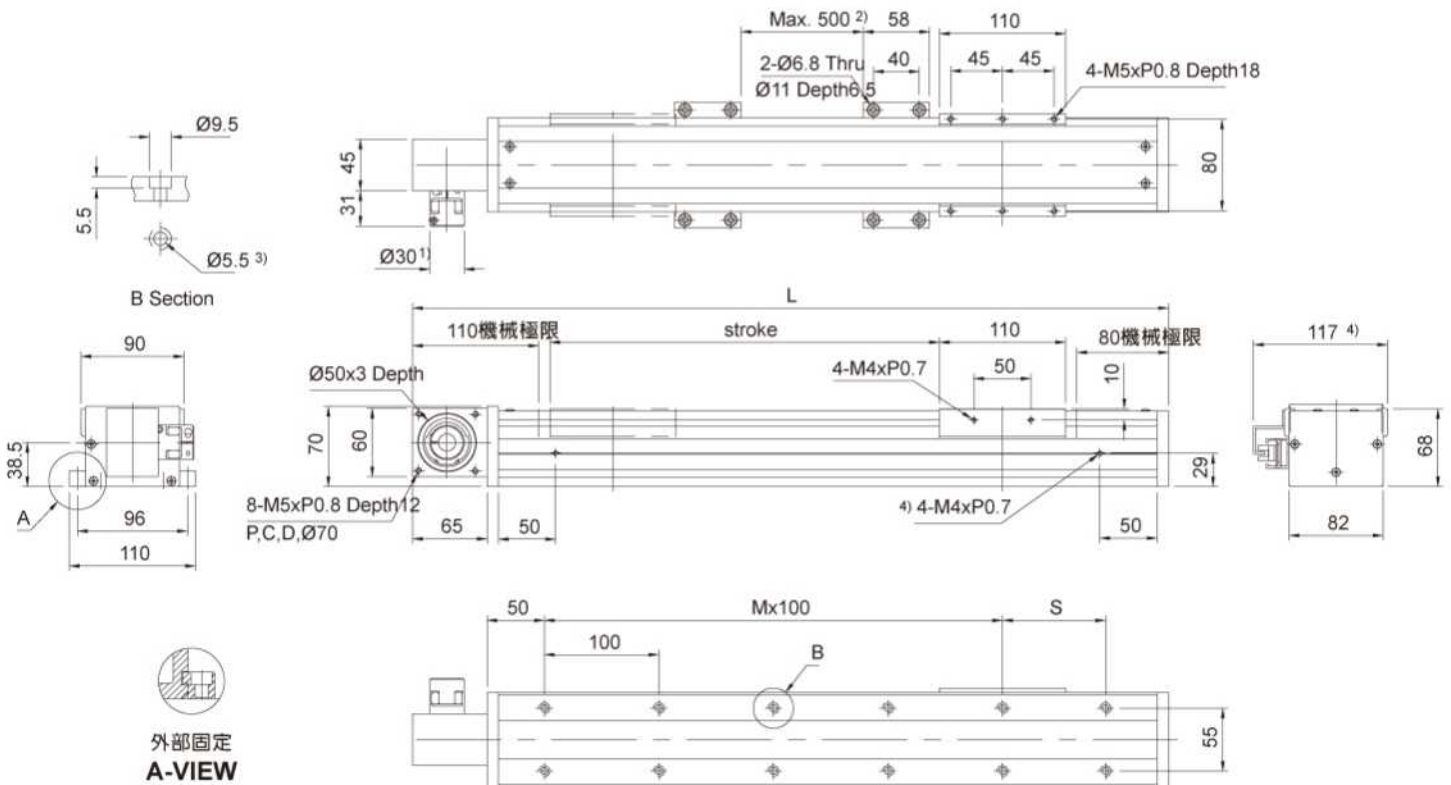
皮帶傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)		400 / 200
最大直線速度		2 m/s
重複精度		+/-0.10mm
傳動元件		齒輪皮帶 12AT5
導程		100mm
最大輸入速度 (rpm)		1200
行程 (mm)		150 to 1050
負荷力矩		
Fy (N)		720
Fz (N)		1400
Mx (N/m)		102
My (N/m)		90
Mz (N/m)		82



TSD-LSB 尺寸圖



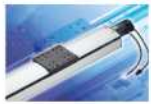
STROKE	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050
L	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340
M	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11
N	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
S	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100

1) 帶GS14聯軸器標準型2.0為35, 二軸滑台聯結同步為7.5型或ZR1 / ZR2 / ZR3 (請參閱聯軸器篇)

2) 為能達到最大負載, 外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

3) 下鎖式M5 x P0.8螺紋孔

4) 外部安裝sensor 線槽固定孔

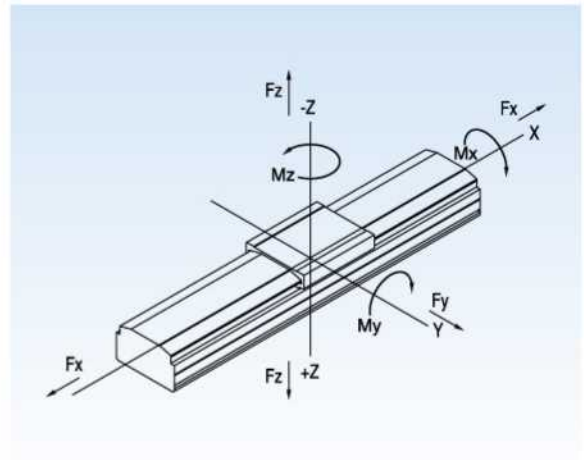


AT-88 ROBOTS

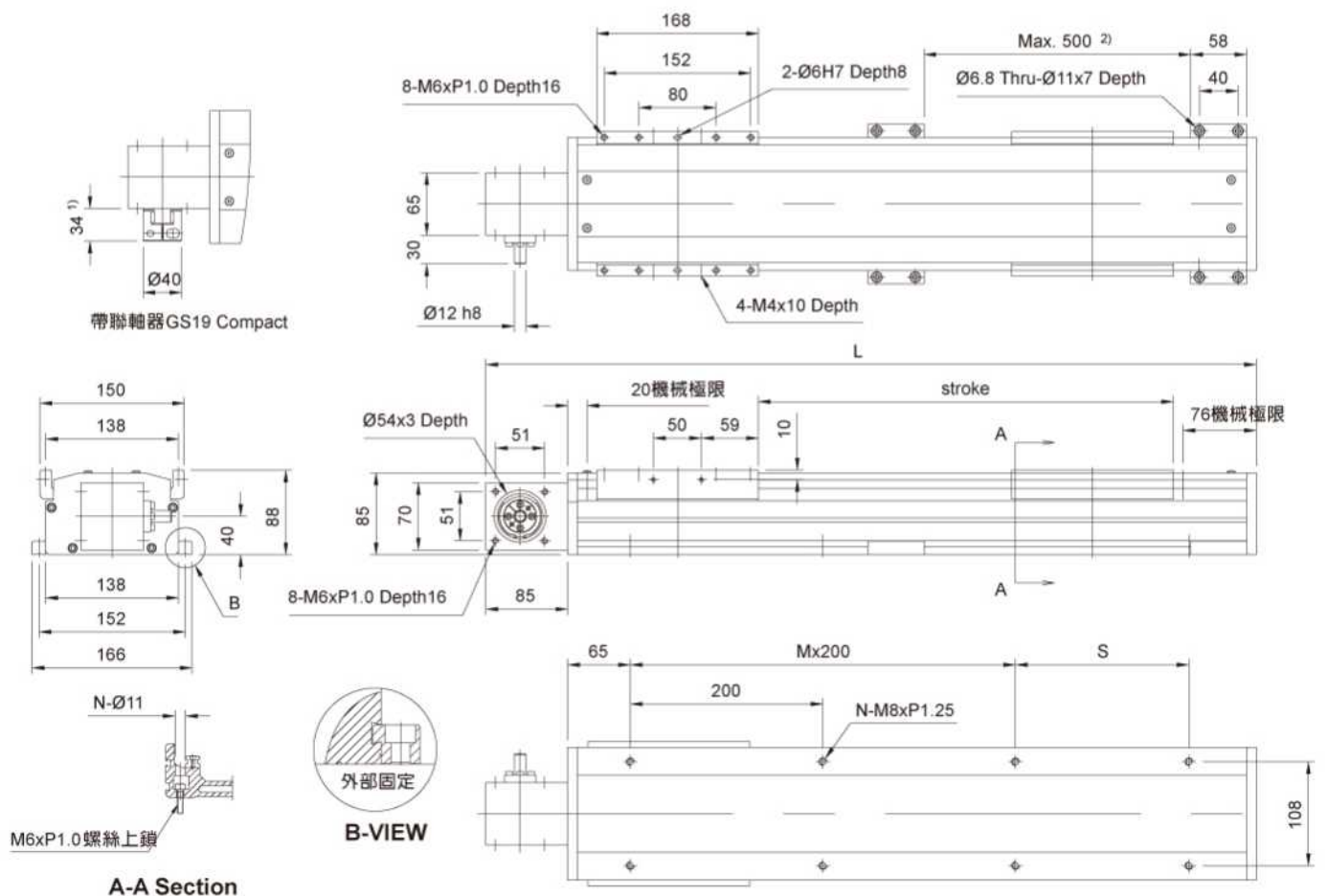
皮帶傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)	400 / 200
最大直線速度	2 m/s
重複精度	+/-0.10mm
傳動元件	齒輪皮帶 30AT5
導程	120mm
最大輸入速度 (rpm)	1000
行程 (mm)	150 to 2050
負荷力矩	
Fy (N)	2600
Fz (N)	3200
Mx (N/m)	142
My (N/m)	172
Mz (N/m)	159



● TSD-LSB 尺寸圖



STROKE	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050
L	520	620	720	820	920	1020	1120	1220	1320	1420	1520	1620	1720	1820	1920	2020	2120	2220	2320	2420
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24
S	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200

1) 帶GS19聯軸器緊湊型2.8為40, 二軸滑台聯結同步為7.5型或ZR1 / ZR2 / ZR3 (請參閱聯軸器篇)
 2) 為能達到最大負載, 外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

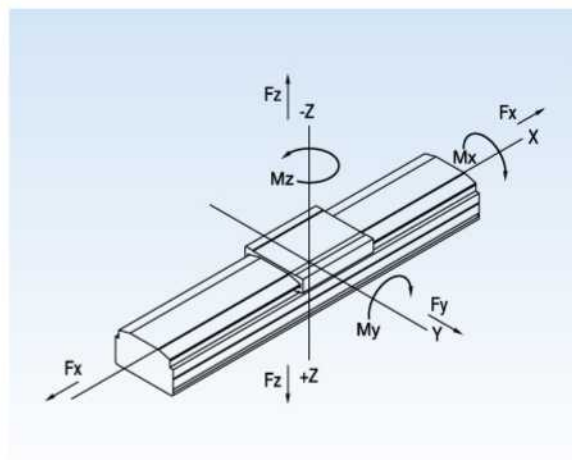


AT-88 ROBOTS

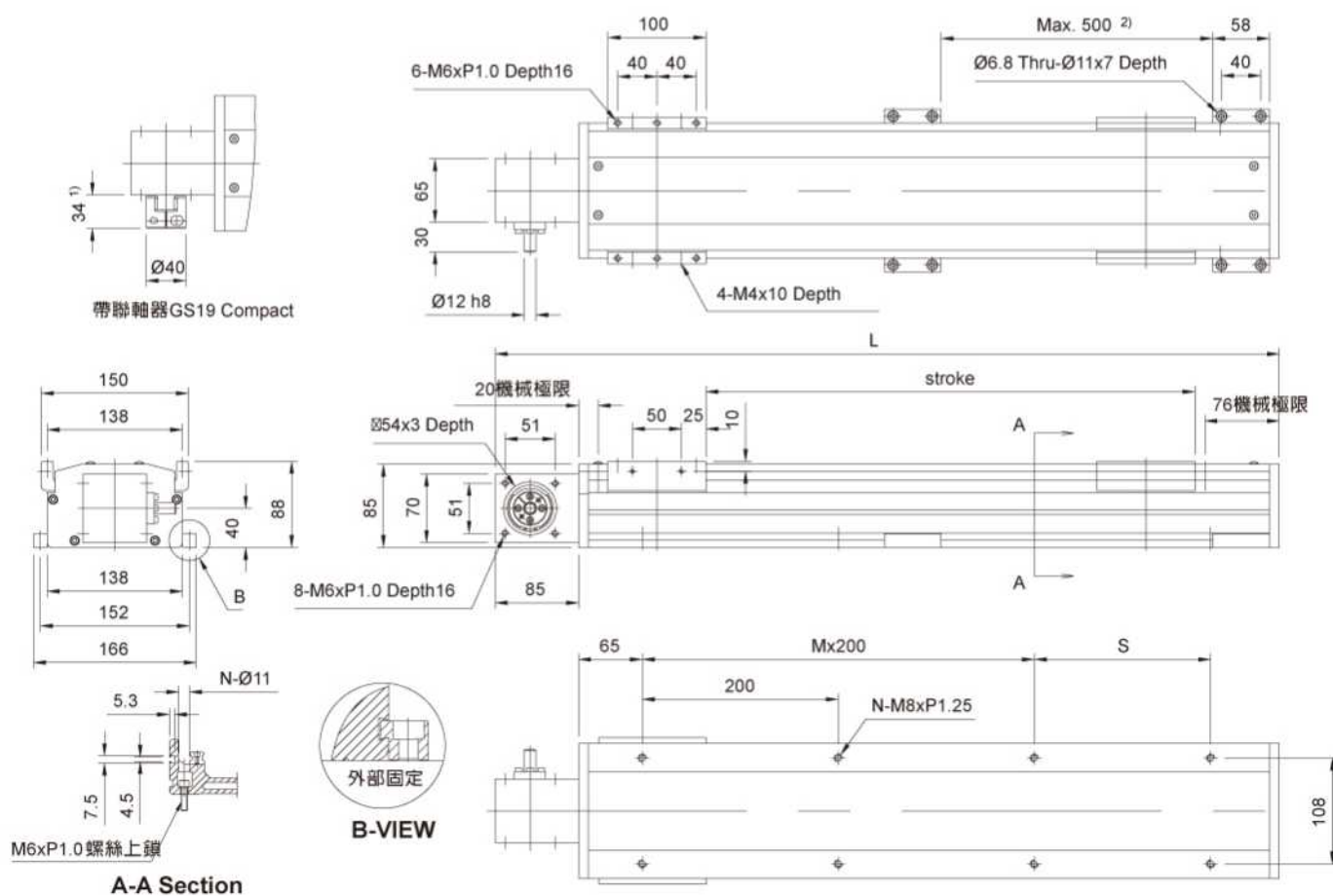
皮帶傳動 模組滑台

技術資料

AC 伺服電機 (W)	400 / 200
重複精度	+/-0.10mm
傳動元件	齒輪皮帶 30AT5
導程	120mm
最大輸入速度 (rpm)	1000
行程 (mm)	150 to 2250
負荷力矩	
Fy (N)	1400
Fz (N)	1620
Mx (N/m)	90
My (N/m)	72
Mz (N/m)	65



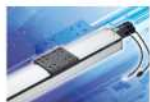
TSD-SB 尺寸圖



STROKE	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250
L	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	12	12
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26
S	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150

1) 帶GS19聯軸器標準型2.5為46, 二軸滑台聯結同步為7.5型或ZR1 / ZR2 / ZR3 (請參閱聯軸器篇)

2) 為能達到最大負載, 外部固定KAO必須最小每隔500mm安裝一個壓塊

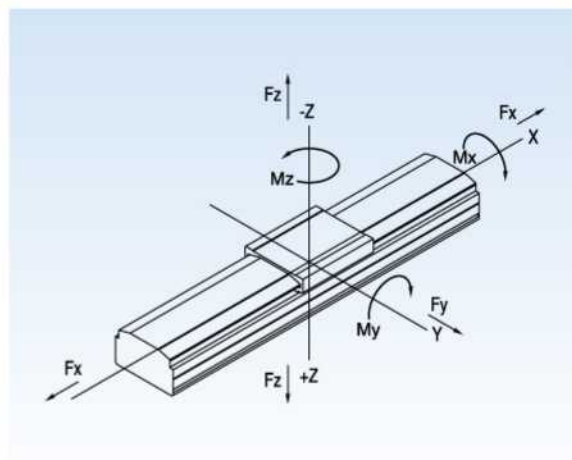


AT-98 ROBOTS

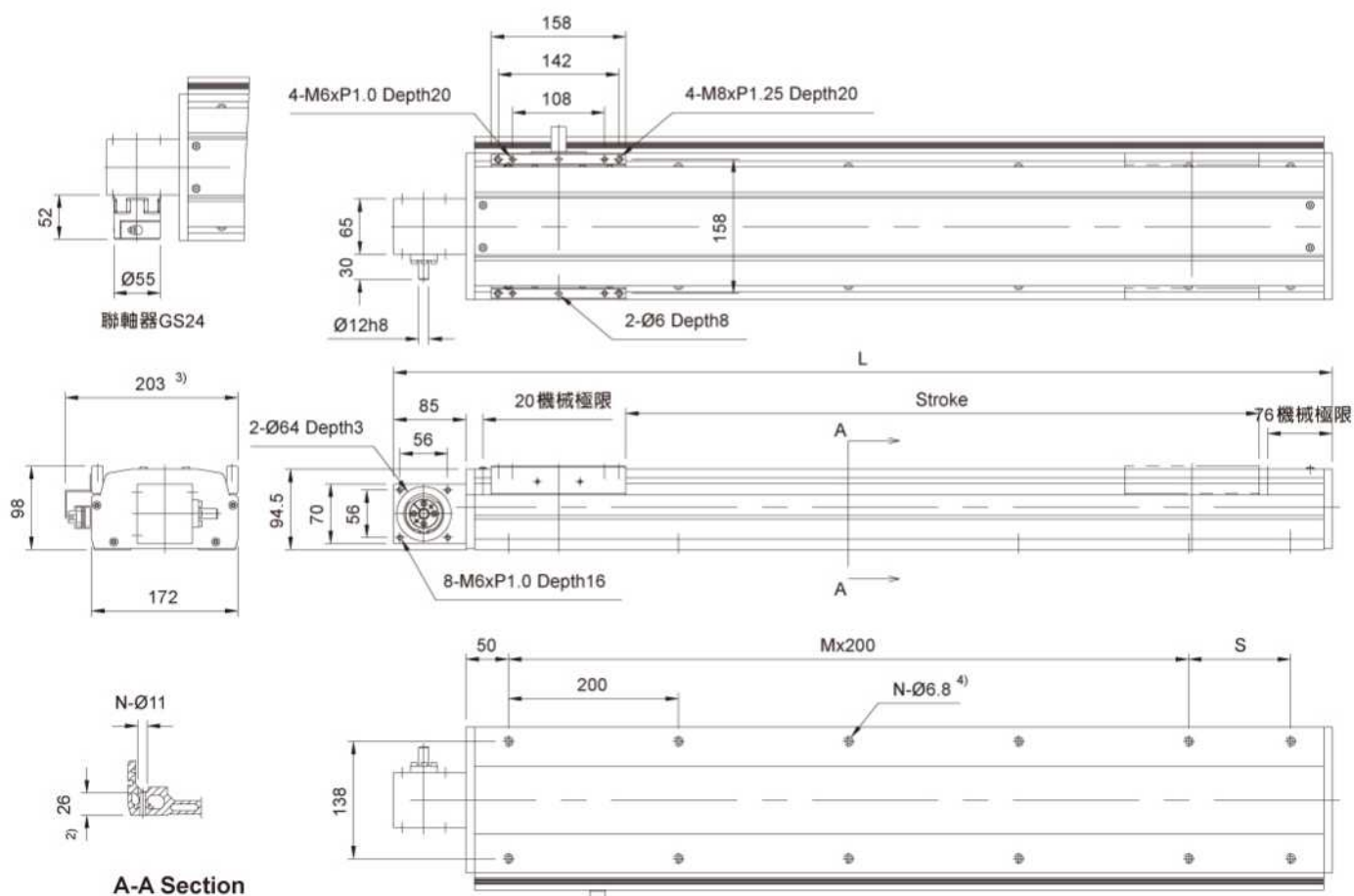
皮帶傳動 模組滑台

■ 技術資料

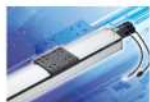
AC 伺服電機 (W)		750
重複精度		+/-0.10mm
傳動元件		齒輪皮帶 30AT5
導程		120mm
最大輸入速度 (rpm)		1000
行程 (mm)		150 to 2050
負荷力矩		
Fy (N)		4200
Fz (N)		7600
Mx (N/m)		320
My (N/m)		332
Mz (N/m)		307



● TSD-SB 尺寸圖



STROKE	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250
L	510	610	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	2010	2110	2210	2310	2410	2510	2610
M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28
S	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50

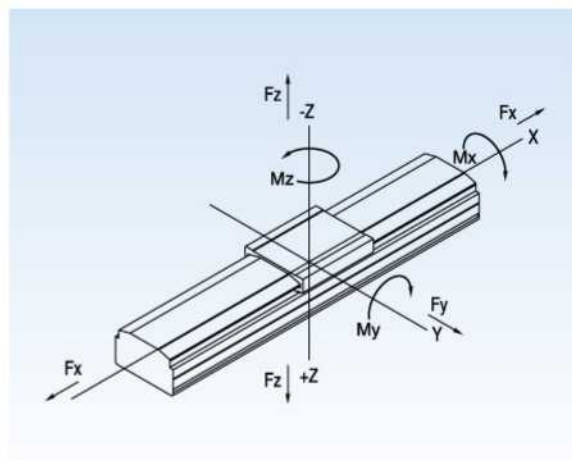


AT-98 ROBOTS

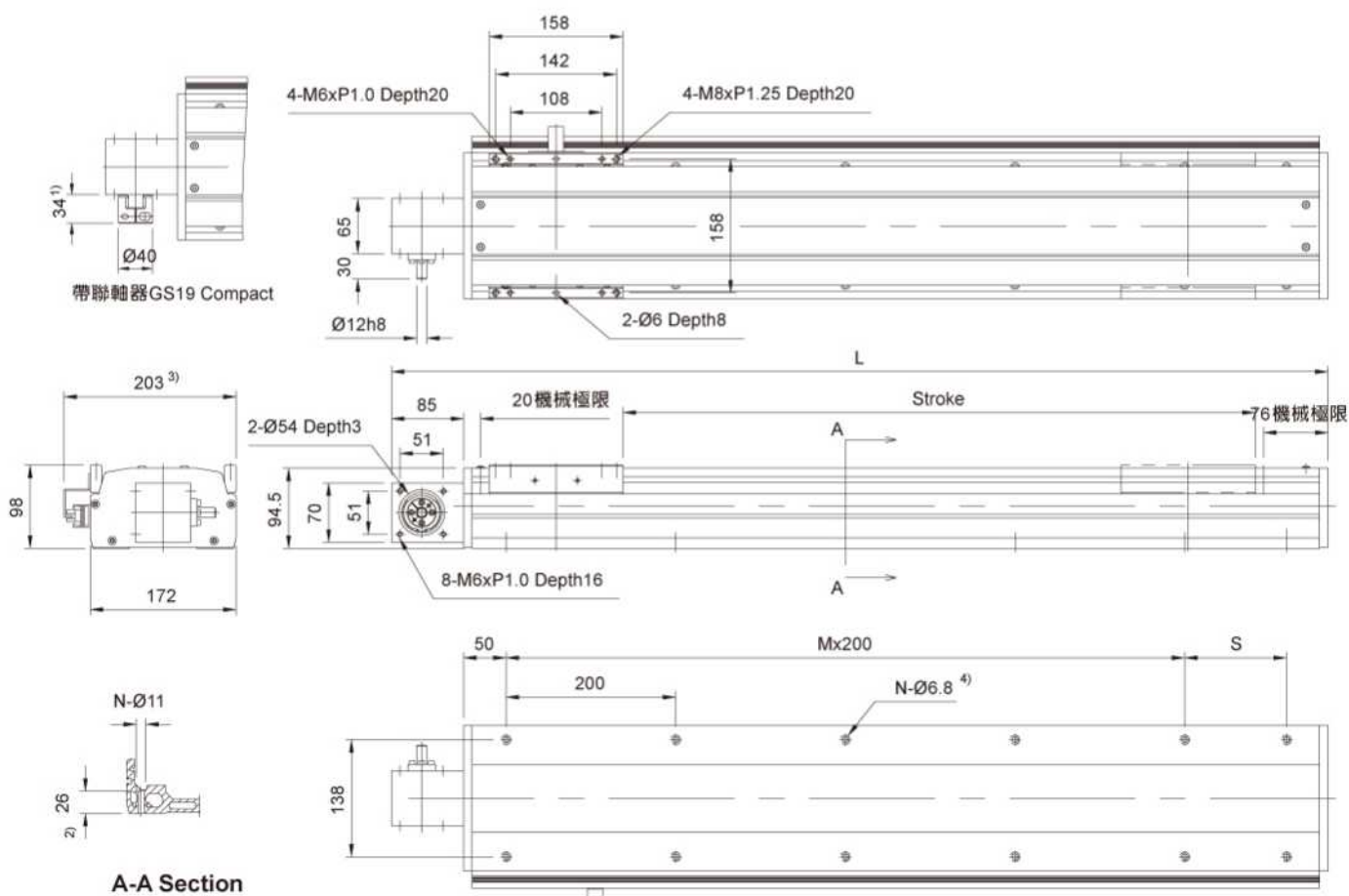
皮帶傳動 模組滑台

■ 技術資料

AC 伺服電機 (W)		400
重複精度		+/-0.10mm
傳動元件		齒輪皮帶 30AT5
導程		120mm
最大輸入速度 (rpm)		1000
行程 (mm)		150 to 2050
負荷力矩		
Fy (N)		4200
Fz (N)		7600
Mx (N/m)		320
My (N/m)		332
Mz (N/m)		307



● TSD-SB 尺寸圖



STROKE	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250
L	510	610	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	2010	2110	2210	2310	2410	2510	2610
M	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
N	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28
S	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50	150	50

1) 帶GS19聯軸器標準型2.5為46, 二軸滑台聯結同步為7.5型或ZR1 / ZR2 / ZR3 (請參閱聯軸器篇)

2) 使用六角螺絲M8 x P1.25, 長40mm以上

3) 外部安裝sensor

4) 下鎖式M8 x P1.25螺紋孔, 深20



安裝範例

